

И. П. ЕГОРОВ

О ДВИЖЕНИЯХ В ПРОСТРАНСТВАХ АФФИННОЙ СВЯЗНОСТИ

(Представлено академиком И. Г. Петровским 20 II 1953)

В этой заметке дается геометрическая характеристика максимально подвижных пространств аффинной связности A_n ненулевой кривизны без кручения, максимально подвижных пространств L_n полусимметрической связности (т. е. связности, обладающей тензором кручения вида $\Omega_{\beta\gamma}^{\alpha} = \delta_{\beta}^{\alpha}\Omega_{\gamma} - \delta_{\gamma}^{\alpha}\Omega_{\beta}$) и решается задача определения всех таких пространств. Рассматриваемые максимально подвижные пространства A_n и L_n характеризуются или транзитивными полными группами движений порядка n^2 или интранзитивными полными группами движений порядка $n^2 - 1$ (1, 2).

1. Как известно (4), пространство A_n ненулевой кривизны является максимально подвижным тогда и только тогда, если оно проективно-евклидово и эквиаффинно, причем

$$R_{ij} = (1 - \varepsilon) \varepsilon \lambda_i \lambda_j, \quad \varepsilon = \pm 1; \quad (1)$$

$$\lambda_{i,j} = a \lambda_i \lambda_j, \quad (2)$$

где R_{ij} — тензор Риччи; a — некоторая постоянная в случае транзитивных полных групп движений или функция от λ в случае интранзитивных полных групп движений; вектор λ_i — градиент функции λ .

Имеют место следующие предложения, выясняющие геометрический смысл уравнений (1), (2).

Теорема 1. *Проективно-евклидово пространство, допускающее по крайней мере одно поле абсолютно параллельных контравариантных векторов, необходимо является эквиаффинным.*

Теорема 2. *Пространство аффинной связности A_n ненулевой кривизны тогда и только тогда является максимально подвижным, когда оно проективно-евклидово и допускает точно $n - 1$ независимых полей абсолютно параллельных контравариантных векторов.*

Теорема 3. *Для всякого максимально подвижного пространства A_n ненулевой кривизны однопараметрическое семейство гиперповерхностей*

$$\lambda(x^1, x^2, \dots, x^n) = C, \quad (3)$$

где C — параметр семейства, является системой импримитивности или интранзитивности полной группы движений, смотря потому, будет ли ее порядок n^2 или $n^2 - 1$.

Теорема 4. *Если A_n — максимально подвижное пространство ненулевой кривизны, то каждая гиперповерхность семейства гиперповерхностей (3) является вполне геодезической.*

Следовательно, существующее геодезическое отображение максимально подвижного пространства аффинной связности A_n ненулевой кривизны на евклидово пространство E_n переведет семейство гиперповерхностей (3) в семейство гиперплоскостей E_{n-1} . Нетрудно установить также, что существует некоторая $(n-2)$ -мерная плоскость E_{n-2} , принадлежащая всякой гиперплоскости нашего семейства. Отсюда следует, что в проективно-декартовой системе координат уравнениям гиперплоскостей системы импримитивности (интранзитивности) можно придать такой вид, при котором функция λ зависит лишь от одной координаты, например от x^1 :

$$\lambda(x^1) = C.$$

Таким образом, координаты градиентного вектора $\lambda_2 = \lambda_3 = \dots = \lambda_n = 0$, $\lambda_1 = d\lambda/dx^1 \neq 0$. Система дифференциальных уравнений (1) и (2), определяющая ненулевой вектор связности $\psi_i = \partial\psi/\partial x^i$, и вектор λ_i , дает в этом случае:

$$\begin{aligned} \psi_2 = \psi_3 = \dots = \psi_n &= 0, \\ \frac{d^2\psi}{(dx^1)^2} + \left(\frac{d\psi}{dx^1}\right)^2 &= \varepsilon \left(\frac{d\lambda}{dx^1}\right)^2, \\ \frac{d^2\lambda}{(dx^1)^2} + 2\frac{d\lambda}{dx^1} \frac{d\psi}{dx^1} &= a \left(\frac{d\lambda}{dx^1}\right)^2. \end{aligned}$$

Общими решениями этой системы обыкновенных дифференциальных уравнений относительно ψ_1 , λ_1 (исключая на время случаи, когда ψ_1 , или λ_1 , или их отношение — постоянные) с точностью до линейного преобразования переменной x^1 являются

$$\begin{aligned} \psi_1 &= \frac{x^1 - a\varepsilon_1}{(x^1)^2 + 4\varepsilon - a^2}, & \lambda_1 &= \frac{-2\varepsilon_1}{(x^1)^2 + 4\varepsilon - a^2} \quad (\varepsilon_1 = \pm 1), \\ \psi_2 = \dots = \psi_n &= 0, & \lambda_2 = \dots = \lambda_n &= 0. \end{aligned} \quad (4)$$

Если максимально подвижное пространство несимметрическое ($a \neq 0$), то координатам этих векторов можно придать вид:

$$\begin{aligned} \psi_1 &= \frac{x^1 + 1}{(x^1)^2 + b}, & \psi_2 = \dots = \psi_n &= 0, \\ \lambda_1 &= \pm \frac{\sqrt{\varepsilon(b+1)}}{(x^1)^2 + b}, & \lambda_2 = \dots = \lambda_n &= 0 \quad (b \neq -1). \end{aligned}$$

Рассмотрение исключительных случаев приводит к пространствам аффинной связности, векторы связности которых будут

$$\begin{aligned} \psi_1 &= 1, & \psi_2 = \dots = \psi_n &= 0 \\ \text{или} \\ \psi_1 &= \frac{k}{x^1}, & \psi_2 = \dots = \psi_n &= 0. \end{aligned}$$

Однако первое пространство совпадает с пространством общего случая при $b = 0$, а пространства второй совокупности (дважды здесь записанные) эквивалентны пространствам, составляющим лишь часть пространств общего случая.

Теорема 5. Коэффициенты связности $\Gamma_{\beta\gamma}^{\alpha}$ максимально подвижного пространства A_n ненулевой кривизны с транзитивной группой движения всегда можно привести к виду

$$\frac{1}{2}\Gamma_{11}^1 = \Gamma_{21}^2 = \dots = \Gamma_{n1}^n = -\frac{x^1}{(x^1)^2 + 4\varepsilon},$$

где A_n — симметрическое пространство, или к виду

$${}^{1/2}\Gamma_{11}^1 = \Gamma_{21}^2 = \dots = \Gamma_{n1}^n = -\frac{x^1 + 1}{(x^1)^2 + b},$$

другие коэффициенты связности равны нулю, b — некоторая постоянная.

Всякое пространство A_n , коэффициенты связности $\Gamma_{\beta\gamma}^\alpha$ которого определяются этими формулами, где b — любая постоянная $\neq -1$, является максимально подвижным пространством.

Теорема 6. Группы движений максимально подвижных пространств аффинной связности A_n ненулевой кривизны совпадают с проективными преобразованиями обычного пространства, оставляющими на месте поверхность (абсолют):

$$[(x^1)^2 + b = 0.$$

Теорема 7. Коэффициенты связности $\Gamma_{\beta\gamma}^\alpha$ максимально подвижного пространства аффинной связности A_n ненулевой кривизны с интранзитивной полной группой движений всегда можно привести к виду

$${}^{1/2}\Gamma_{11}^1 = \Gamma_{21}^2 = \dots = \Gamma_{n1}^n = \alpha(x^1),$$

где α — некоторая функция от x^1 , другие $\Gamma_{\beta\gamma}^\alpha = 0$.

В роли абсолюта в этом случае можно взять любую гиперплоскость из системы интранзитивности.

Теорема 8. Максимальный порядок интранзитивных полных групп движений пространства аффинной связности A_n , непосредственно предшествующий порядку $n^2 - 1$ групп движений максимально подвижных пространств с интранзитивной группой, точно равен $n^2 - n$.

2. Отметим также, что всякое максимально подвижное пространство аффинной связности A_n ненулевой кривизны (с транзитивной или интранзитивной группой движений) может быть реализовано в E_{n+1} в виде гиперповерхности, определенной радиусом-вектором

$$R(x^1, e^{x^1}, x^2 e^{\int \alpha(x^1) dx^1}, \dots, x^n e^{\int \alpha(x^1) dx^1}),$$

нормализация которой задается вектором

$$N\left(-\frac{2\alpha}{\frac{d\alpha}{dx^1} - \alpha^2}, \frac{1 - 2\alpha}{\frac{d\alpha}{dx^1} - \alpha^2}, x^2 e^{\int \alpha(x^1) dx^1}, \dots, x^n e^{\int \alpha(x^1) dx^1}\right).$$

3. В случае максимально подвижных пространств полусимметрической связности L_n подлежащие определению координаты вектора ψ_i (мы будем называть его вектором связности пространства L_n) сопутствующей связности $L_{(\beta\gamma)}^\alpha = -\delta_\beta^\alpha \psi_\gamma - \delta_\gamma^\alpha \psi_\beta$ и координаты вектора кручения Ω_i являются решениями системы

$$\partial_{\alpha\beta}\psi = -\partial_\alpha\psi\partial_\beta\psi + C_1\partial_\alpha\Omega\partial_\beta\Omega,$$

$$\partial_{\alpha\beta}\Omega = -\partial_\alpha\psi\partial_\beta\Omega - \partial_\beta\psi\partial_\alpha\Omega + C_2\partial_\alpha\Omega\partial_\beta\Omega,$$

где C_1, C_2 — произвольные постоянные или зависят от Ω ($\Omega_i = \partial_i\Omega$).

Теорема 9. Векторы связности и кручения максимально подвижного пространства полусимметрической связности, для которой сопутствующая связность евклидова, можно привести к виду

$$\psi_1 = \dots = \psi_n = 0, \quad \Omega_1 = 1, \quad \Omega_2 = \dots = \Omega_n = 0$$

или

$$\psi_1 = \dots = [\psi_n] = 0, \quad \Omega_1 = \frac{k}{x^1}, \quad \Omega_2 = \dots = \Omega_n = 0.$$

Если сопутствующая связность ненулевой кривизны, то ее вектор связности ψ_i и вектор кручения пространства Ω_i выражаются формулами (4). Справедливы обратные предложения.

Векторы ψ_i , Ω_i , определенные формулами (4), при $a = 0$ дают симметрические в смысле П. К. Рашевского максимально подвижные пространства (3).

Теорема 10. Максимальный порядок интранзитивных полных групп движений пространств аффинной связности с кручением равен точно $n^2 - 1$. Вектор сопутствующей связности ψ_i и вектор кручения Ω_i всегда можно привести к виду

$$\psi_1 = \alpha(x^1), \quad \psi_2 = \dots = \psi_n = 0,$$

$$\Omega_1 = \beta(x^1), \quad \Omega_2 = \dots = \Omega_n = 0,$$

где α , β — некоторые функции от x^1 .

Обратно, всякое пространство, коэффициенты связности $L_{\beta\gamma}^\alpha$ которого определяются этими векторами ψ_i и Ω_i , обладает интранзитивной полной группой движений порядка $n^2 - 1$ или транзитивной полной группой движений порядка n^2 .

Теорема 11. Максимальный порядок транзитивных групп движений пространств аффинной связности L_n ненулевого кручения, непосредственно предшествующий порядку n^2 групп движений максимально подвижных пространств полусимметрической связности, равен точно $n^2 - n + 1$. В случае интранзитивных групп движений имеет место теорема, аналогичная теореме 8.

4. Существует лишь одно при данном n максимально подвижное пространство L_n групповой связности. В терминах теории групп этот факт может быть сформулирован таким образом: существует одна и только одна с точностью до подобия просто транзитивная неабелева группа \mathfrak{G}_n заданного порядка n , каждая пара операторов которой дает двухчленную подгруппу. Группа движений соответствующего пространства L_n является нормализатором группы \mathfrak{G}_n (5)*. В качестве базисных операторов группы \mathfrak{G}_n можно взять, например,

$$4x^1p_1 + x^1x^kp_k, \quad \{x^1p_2, x^1p_3, \dots, x^1p_n\}.$$

5. В случае максимально подвижных пространств аффинной общей полусимметрической связности L_n сопутствующее пространство — евклидово, и вопрос о нахождении L_n сводится к отысканию тензора кручения $\Omega_{\beta\gamma}^\alpha$, допускающего аффинную подгруппу точно порядка $n^2 - 2n + 6$.

В заключение автор выражает благодарность проф. П. К. Рашевскому за обсуждение результатов этой статьи.

Поступило
17 II 1953

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

¹ И. П. Егоров, ДАН, 57, № 9 (1947). ² И. П. Егоров, ДАН, 87, № 5 (1952). ³ П. К. Рашевский, Тр. семинара по векторн. и тензорн. анализу, в. 8 (1950). ⁴ И. П. Егоров, ДАН, 84, № 2 (1952). ⁵ П. К. Рашевский, ДАН, 80, № 2 (1951).

* Отсюда непосредственно получаем следующий вывод: максимальный порядок нормализатора r -членной неабелевой группы Ли равен точно r^2 . Эта высшая граница достигается, как указано выше, лишь одной группой; непосредственно предшествующими порядками нормализаторов будут $r^2 - r + 1$, $r^2 - 2r + 6$.