

МАТЕМАТИЧЕСКАЯ ФИЗИКА

И. С. АРЖАНЫХ

РЕЗОЛЬВЕНТЫ ОСНОВНЫХ [ЗАДАЧ ТЕОРИИ ПОЛЯ

(Представлено академиком А. И. Некрасовым 10 XII 1951)

Основные задачи теории поля, вытекающие из гидродинамики вязкой и идеальной жидкости, теории упругости и электродинамики, состоят в следующем. В области $Q + S$ требуется определить вектор $\mathbf{v}(p)$, правильный (Q внутри S) или регулярный (Q вне S), удовлетворяющий уравнениям в частных производных

$$\operatorname{rot} \mathbf{v} = \vec{\Omega}, \quad \operatorname{div} \mathbf{v} = 0 \quad (1)$$

и соответствующим граничным условиям:

- а) первая задача $(\mathbf{v}, \mathbf{e}_1) = g_1$, $(\mathbf{v}, \mathbf{e}_2) = g_2$ ($\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2$ — единичные векторы координатных линий граничной поверхности S);
б) вторая задача $(\mathbf{v}, \mathbf{n}) = f$ (\mathbf{n} — вектор нормали).

Для разрешимости этих задач должны выполняться некоторые необходимые условия. Будем отличать внутреннюю задачу от внешней с помощью параметра ε : если $\varepsilon = +1$, то имеем внутреннюю задачу, если $\varepsilon = -1$, то внешнюю (нормаль направим вне S). Обозначим знаком \int результат интегрирования по области, а знаком \oint — интеграл по граничной поверхности, которую будем считать простой, гладкой в смысле Ляпунова⁽¹⁾. Необходимые условия разрешимости первой задачи, как легко показать, состоят в следующем: $\operatorname{div} \vec{\Omega} = 0$,

$$\int \vec{\Omega} dq = \varepsilon \oint (g_1 \mathbf{e}_2 - g_2 \mathbf{e}_1) ds, \quad (\vec{\Omega}, \mathbf{n}) = h_1 h_2 \left(\frac{\partial}{\partial \xi_1} \frac{g_2}{h_2} - \frac{\partial}{\partial \xi_2} \frac{g_1}{h_1} \right),$$

где h_1, h_2 — метрические коэффициенты, $h_k \frac{\partial s}{\partial \xi_k} = \mathbf{e}_k$, $k = 1, 2$. Необходимые условия разрешимости второй задачи известны⁽²⁾.

Если выполнены необходимые условия разрешимости, то основные задачи теории поля имеют единственные решения. В настоящем сообщении мы построим эти решения с помощью резольвенты $D(t, s)$ интегрального уравнения

$$\delta(t) = \delta_* + \frac{1}{2\pi} \oint \delta(s) \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial n(s)} ds \quad (2)$$

и резольвенты $C(t, s)$ интегрального уравнения

$$\gamma(t) = \gamma_* - \frac{1}{2\pi} \oint \gamma(s) \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial n(t)} ds. \quad (3)$$

Поставим задачу о построении наиболее простой подстановки

$$\mathbf{v} = \mathbf{v}_0 + \text{grad } \Phi, \quad \nabla^2 \Phi = 0, \quad (4)$$

$$\text{rot } \mathbf{v}_0 = \vec{\Omega}, \quad \text{div } \mathbf{v}_0 = \theta, \quad (5)$$

которую можно было бы использовать и для определения функции Φ по граничным условиям. Известные методы решения (2-4) этим двум требованиям не удовлетворяют. Поэтому рассмотрим новый метод.

Лемма. Для представления вектора \mathbf{v} в виде (4), (5) достаточно знать для внутренней задачи резольвенту $D(t, s)$ уравнения (2), а для внешней — резольвенту $C(t, s)$ уравнения (3).

1. Внутренняя задача.

$$\begin{aligned} \mathbf{v}_0(p) = & \frac{1}{4\pi} \int \frac{1}{r(p, q)} (\text{rot}_q \vec{\Omega} - \nabla_p \theta) dq + \\ & + \frac{1}{4\pi} \oint \frac{1}{r(p, s)} (\mathbf{n} \theta - [\mathbf{n} \vec{\Omega}]) ds + \frac{1}{4\pi} \text{rot}_p \oint \frac{\mathbf{n}(s) \delta(s)}{r(p, s)} ds. \end{aligned} \quad (6)$$

В силу теорем Остроградского — Гаусса и Пуассона будем иметь $\text{div } \mathbf{v}_0 = \theta$,

$$\text{rot } \mathbf{v}_0 = \vec{\Omega} + \frac{1}{4\pi} \nabla_p \left(\text{div}_p \int \frac{\vec{\Omega}}{r} dq + \text{div}_p \oint \frac{\mathbf{n} \delta}{r} ds \right).$$

Пусть

$$\text{div}_p \int \frac{\vec{\Omega}}{r} dq + \text{div}_p \oint \frac{\mathbf{n} \delta}{r} ds = 0. \quad (7)$$

Тогда уравнения (5) будут удовлетворены. Преобразуем равенство (7)

$$\oint \frac{\Omega_n(s)}{r(p, s)} ds + \oint \delta(s) \frac{\partial}{\partial n(s)} \frac{1}{r} ds = 0.$$

Слева здесь гармоническая функция. Поэтому, если это равенство будет иметь место в граничных точках t , то оно будет выполняться и внутри области. Выполнив предельный переход ($p \rightarrow t$), получим интегральное уравнение для определения функции δ

$$\oint \frac{\Omega_n(s)}{r(t, s)} ds - 2\pi \delta(t) + \oint \delta(s) \frac{\partial}{\partial n(s)} \frac{1}{r} ds = 0. \quad (8)$$

Как известно (5), однородное интегральное уравнение, соответствующее уравнению (8), имеет нулевое решение. Поэтому оно разрешимо.

2. Внешняя задача. Пусть

$$\mathbf{v}_0(p) = -\frac{1}{4\pi} \left(\int \frac{\nabla \theta}{r(p, q)} dq + \oint \frac{\mathbf{n} \theta}{r(p, s)} ds - \text{rot}_p \int \frac{\vec{\omega}(q)}{r(p, q)} dq \right). \quad (9)$$

Тогда будем иметь

$$\text{div } \mathbf{v}_0 = \theta, \quad \text{rot } \mathbf{v}_0 = \vec{\omega} + \frac{1}{4\pi} \nabla_p \left(\oint \frac{\omega_n ds}{r(p, s)} + \int \frac{\text{div } \vec{\omega}}{r(p, q)} dq \right). \quad (10)$$

Положим

$$\text{div } \vec{\omega} = 0, \quad \vec{\omega}(p) + \frac{1}{4\pi} \nabla_p \oint \frac{\omega_n ds}{r(p, s)} = \vec{\Omega}(p). \quad (11)$$

Тогда уравнения (5) будут удовлетворены. Равенство (11) служит для определения вектора $\vec{\omega}$:

$$\vec{\omega}(p) = \vec{\Omega}(p) - \frac{1}{4\pi} \nabla_p \oint \frac{\gamma(s)}{r(p,s)} ds, \quad \gamma = \omega_n. \quad (12)$$

Отсюда следует, что нормальная проекция искомого вектора удовлетворяет уравнению

$$\gamma(t) = 2\Omega_n(t) - \frac{1}{2\pi} \oint \gamma(s) \frac{\partial}{\partial n(t)} \frac{1}{r} ds. \quad (13)$$

Однородное интегральное уравнение, соответствующее уравнению (13), имеет, как известно (5), ненулевое решение $\gamma_0(t)$. Однако оно разрешимо:

$$\gamma(t) = a\gamma_0 + 2\Omega_n - \frac{1}{\pi} \oint C(t,s) \Omega_n(s) ds. \quad (14)$$

Постоянная a находится из равенства $\oint \gamma(s) ds = 0$.

Перейдем к граничным задачам. Выполнив подстановку одним из указанных выше способов, мы получим для первой задачи граничные условия в виде

$$\frac{\partial \Phi}{\partial \xi_k} = (g_k - (v_0 e_k)) h_k^{-1}, \quad k = 1, 2, \quad (15)$$

а для второй задачи в виде

$$\frac{\partial \Phi}{\partial n} = f - (v_0 n). \quad (16)$$

В силу третьего необходимого условия разрешимости первой задачи система уравнений (15) совместна и определяет гармоническую функцию Φ на S .

Теорема 1. Для решения первой задачи теории поля достаточно знать резольвенту $D(t,s)$ (внутренняя задача) или резольвенту $C(t,s)$ (внешняя задача).

В самом деле, в случае внутренней задачи положим

$$\Phi(p) = \frac{1}{2\pi} \oint \varphi(s) \frac{\partial}{\partial n(s)} \frac{1}{r} ds. \quad (17)$$

Тогда для φ получим интегральное уравнение (2), которое решается с помощью резольвенты D . В случае внешней задачи используем формулу Грина. Тогда получим для $\partial \Phi / \partial n$ интегральное уравнение (3), которое решается с помощью резольвенты C .

Теорема 2. Для решения второй задачи теории поля достаточно знать резольвенты $D(t,s)$ и $C(t,s)$.

1. Внутренняя задача. С помощью D находим v_0 . Определяем Φ через потенциал простого слоя

$$\Phi(p) = \frac{1}{2\pi} \oint \frac{\sigma(s)}{r(p,s)} ds. \quad (18)$$

После использования граничного условия получаем интегральное уравнение для функции σ . Резольвентой этого уравнения является C .

2. Внешняя задача. С помощью C находим v_0 . Определяем Φ по формуле Грина, а затем (после предельного перехода) находим $\Phi(s)$ с помощью резольвенты D .

Итак, если известны резольвенты внутренних проблем Дирихле и Неймана, то вектор $\mathbf{v}(p)$ внутренних и внешних задач теории поля определяется в замкнутом виде. Поэтому мы называем функции D и C резольвентами основных задач теории поля.

В качестве одного из эффективных приложений изложенного метода построены интегральные уравнения, решающие следующие граничные задачи:

а) первая задача $(\mathbf{v}_l \mathbf{e}_1) = g_l^{(1)}$, $(\mathbf{v}_l \mathbf{e}_2) = g_l^{(2)}$, $l=1, 2, \dots, m$,

$$\operatorname{rot} \mathbf{v}_l = \vec{\Omega}_l, \quad \operatorname{div} \mathbf{v}_l = \vartheta_l + \sum_{k=1}^m (\vec{\omega}_{lk} \mathbf{v}_k); \quad (19)$$

б) вторая задача $(\mathbf{v}_l \mathbf{n}) = f_l$, $l=1, 2, \dots, m$,

$$\operatorname{rot} \mathbf{v}_l = \vec{\omega}_l + \sum_{k=1}^m \vartheta_{lk} \mathbf{v}_k, \quad \operatorname{div} \mathbf{v}_l = \theta_l. \quad (20)$$

Институт математики и механики
Академии наук Узб.ССР

Поступило
10 XII 1951

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

- ¹ С. Л. Соболев, Уравнения математической физики, М., 1947. ² Н. Е. Кочин, Векторное исчисление и начала тензорного исчисления, М., 1938. ³ Г. Вилля, Теория вихрей, М., 1936. ⁴ И. С. Аржаных, ДАН, 79, № 1 (1951). ⁵ Л. Н. Сренский, Теория ньютоновского потенциала, М., 1946.