

Г. С. САЛЕХОВ

ПРИЛОЖЕНИЕ МЕТОДА ЦЕПНЫХ ДРОБЕЙ К РЕШЕНИЮ  
КВАДРАТНО-ОПЕРАТОРНЫХ И ФУНКЦИОНАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ

(Представлено академиком И. Г. Петровским 10 XI 1951)

§ 1. Рассмотрим квадратно-операторное уравнение

$$HL^2x - Lx = x, \quad (1)$$

где  $L$  — искомый оператор,  $H$  — некоторый линейный оператор, переводящий элементы нормированного пространства  $X$  в  $X$ . Будем решать уравнение (1) итеративным процессом

$$H_{n+1}L_{n+1}x - L_{n+1}x = x, \quad (2)$$

где  $H_{n+1} = HL_n$ ,  $L_0$  и  $L_1 = J$  тождественный оператор.

В § 1 настоящей работы для уравнения (1), пользуясь некоторыми идеями из теории цепных дробей, доказываются две теоремы. Первая из этих теорем доказывает условия существования, единственности решения, быстроту сходимости процесса (2) к решению и дает область расположения последнего. Вторая теорема дает эффективный способ приближенного решения уравнения (1) без необходимости последовательного решения линейных уравнений (2). Далее в § 2 показывается, что для квадратно-функциональных уравнений типа (16) также может быть доказан аналог теоремы 1.

Теорема 1. Если в пространстве  $X$  имеет место условие

$$\|H\| = q \leq 1/4, \quad (3)$$

то в области

$$\|L\| < \frac{1 - \sqrt{1 - 4q}}{2q} \quad (4)$$

уравнение (1) имеет единственное решение  $L^*$ , которое является также линейным оператором. При этом, если  $q < 1/4$ , то

$$\|L^* - L_n\| < \frac{\delta^n}{1 - \delta}, \quad (5)$$

где

$$\delta = \frac{1 - \sqrt{1 - 4q}}{1 + \sqrt{1 - 4q}} < 1.$$

Если же  $q = 1/4$ , то

$$\|L^* - L_n\| < 4 \left[ \frac{\pi^2}{6} - \sum_{k=1}^{n+1} \frac{1}{k^2} \right]. \quad (6)$$

Доказательство. Зная, что

$$\|H_{n+1}\| < \|H\| \|L_n\| \quad (7)$$

и  $L_0 = 0$ ,  $L_1 = J$ , пользуясь условием (3) и теоремой Банаха, имеем

$$\|H_{n+1}\| < \frac{q}{1-q} \frac{1}{1-\frac{q}{1-q}} \dots \frac{q}{1-q} = \lambda_n < 1, \quad (8)$$

где  $\lambda_n$  есть  $n$ -я подходящая дробь соответствующей цепной дроби. Во-вторых,

$$\|L_{n+1}\| < \frac{\lambda_n}{q}. \quad (9)$$

При этом, как известно (1, 2), если  $q < 1/4$ , то

$$\lambda_n = \lambda \frac{1 - \delta^n}{1 - \delta^{n+1}}, \quad (10)$$

где  $\lambda_2 < \lambda_3 < \dots < \lambda_n < \lambda$ ,

$$\lambda = \lim_{n \rightarrow \infty} \lambda_n = 1/2 - \sqrt{1/4 - q}, \quad \delta = \frac{1 - \sqrt{1 - 4q}}{1 + \sqrt{1 - 4q}}. \quad (11)$$

Если же  $q = 1/4$  то, очевидно,

$$\lambda = \frac{n\lambda}{1+n}. \quad (12)$$

Далее, согласно теореме Банаха, имеем

$$L_{n+1} - L_n = (H_{n+1} - H_n) + (H_{n+1}^2 - H_n^2) + (H_{n+1}^3 - H_n^3) + \dots \quad (13)$$

Но, учитывая, что операторы  $H$  и  $L_n$  для различных  $n$  коммутируют друг с другом, а также  $\|H_{n+1} - H_n\| \leq \|H\| \|L_n - L_{n-1}\|$  и  $\|H_{n+1}^m + H_{n+1}^{m-1}H_n + \dots + H_{n+1}H_n^{m-2} + \dots + H_n^m\| \leq (m+1)\lambda_n^m$  ( $m = 1, 2, 3, \dots$ ), из (13) получим неравенство

$$\|L_{n+1} - L_n\| \leq \frac{q}{(1-\lambda_n)^3} \|L_n - L_{n-1}\|.$$

Это позволяет доказать, что  $\lim_{n \rightarrow \infty} \|L_{n+p} - L_n\| = 0$  (для любого  $p \geq 0$ ). Таким образом, существует  $\lim_{n \rightarrow \infty} L_n = L^*$ . Если последовательность  $L_n(x)$  линейных функционалов, определенных в  $X$ , сходится в  $X$ , то  $L^*(x) = \lim_{n \rightarrow \infty} L_n(x)$  есть линейный функционал.

Далее, зная, что  $L_0 = 0$ ,  $L_1 = J$ , при  $q < 1/4$  получим  $\|L^* - L_n\| \leq \frac{\delta^n}{1-\delta}$ , а при  $q = 1/4$  будем иметь  $\|L^* - L_n\| \leq 4 \left[ \frac{\pi^2}{6} - \sum_{k=1}^{n-1} \frac{1}{k^2} \right]$ .

Переходя к пределу в уравнении (2) при  $n \rightarrow \infty$ , докажем, что оператор  $L^*$  удовлетворяет уравнению (1) при всех  $x \in X$ . На основании (9) область существования решения определяется неравенством

$$\|L^*\| \leq \frac{\lambda}{q} = \frac{1 - \sqrt{1 - 4q}}{2q}.$$

Наконец, в силу того, что каждое из уравнений (2) имеет единственное решение  $L_{n+1}$ , доказываем также единственность решения  $L^*$ .

**Теорема 2.** При выполнении условия (3) имеет место равенство

$$L_n = Q_n^{-1} Q_{n-1}, \quad (14)$$

где операторы  $Q_n$  вычисляются из рекуррентного соотношения

$$Q_{n+1} = Q_n + HQ_{n-1}, \quad (15)$$

причем  $Q_{-1} = Q_0 = J$ .

**Доказательство.** Во-первых докажем, что при условии (3) существует  $Q_n^{-1}$ . В самом деле, благодаря условию  $\|H\| = q \leq 1/4$ , очевидно, можно положить  $q = \alpha - \alpha^2$ , где  $1/2 \leq \alpha \leq 1$ , так как  $\max_{1/2 \leq \alpha < 1} (\alpha - \alpha^2) = 1/4$ .

Далее, на основании (15) имеем  $\|Q_n x\| - \alpha \|Q_{n-1} x\| \geq (1 - \alpha) \times \|Q_{n-1} x\| - \alpha \|Q_{n-2} x\|$ . Отсюда, зная, что  $\|Q_0\| = \|Q_{-1}\| = 1$ , получим  $\|Q_n x\| > \alpha^n \|x\|$ , т. е.  $\|Q_n^{-1}\| < \alpha^{-n}$ .

Заметим, что, согласно (15), операторы  $Q_i$  и  $Q_j$  с любыми целыми индексами  $i$  и  $j \geq -1$  будут между собой коммутативны, и поэтому  $Q_i^{-1} Q_j^{-1} = Q_j^{-1} Q_i^{-1}$ .

Теперь, если положить  $L_n = Q_n^{-1} Q_{n-1}$ , в силу указанной коммутативности, мы легко убеждаемся, что операторы  $Q_n^{-1} Q_{n-1}$  тождественно удовлетворяют уравнениям (2) для любого  $n \geq 0$ .

§ 2. Рассмотрим квадратно-функциональное уравнение

$$x = Hx^2 + y, \quad (16)$$

где операция  $H$  переводит квадраты элементов нормированного кольца  $X \supset x$  в элементы этого же пространства. Если уравнение (16), где  $x$  — неизвестное, решать методом, аналогичным § 1, то получим следующий результат:

**Теорема 3.** Уравнение (16) в области, определяемой неравенством

$$\|x\| \leq \frac{1 - \sqrt{1 - 4q}}{2q} \|y\|, \quad (17)$$

где  $q = \|y\| \|H\| \leq 1/4$ , имеет единственное решение  $x^*$ , которое может быть вычислено итеративным процессом  $x_{n+1} = Hx_n x_{n+1} + y$  ( $x_0 = 0$ ). При этом скорость сходимости последнего определяется следующими неравенствами: если  $q < 1/4$ , то

$$\|x^* - x_n\| < \frac{\delta^n \|y\|}{1 - \delta},$$

где  $\delta = \frac{1 - \sqrt{1 - 4q}}{1 + \sqrt{1 - 4q}} < 1$ ;

если же  $q = 1/4$ , то

$$\|x^* - x_n\| < 4 \left[ \frac{\pi^2}{6} - \sum_{k=1}^{n+1} \frac{1}{k^2} \right] \|y\|.$$

Для уравнения (16) теорема 2 аналога не имеет.

**Примечания.** 1. Факт существования решения, указанный в теоремах 1 и 3, а также единственность в несколько более широкой области вытекают также из теорем Л. В. Канторовича (4) о сходимости процесса Ньютона.

2. Заметим, что для случая квадратных нелинейных интегральных уравнений типа

$$x(s) = \int_0^1 K(s, t) x^2(t) dt + y(s)$$

процесс итераций, определяемый последовательным решением линейных уравнений

$$x_{n+1}(s) = \int_0^1 K(s, t) x_n(t) x_{n+1}(t) dt + y(s) \quad (x_0(s) = 0), \quad (18)$$

практически удобен в том отношении, что для приближенного решения каждого из них естественно, например, использовать метод Рунге или же аналог этого метода — «смешанный» метод, указанный Л. В. Канторовичем ((<sup>3</sup>), стр. 128). При этом последовательное решение уравнений (18) для каждого приближения сводится к однотипным вычислениям коэффициентов Фурье и к решению некоторых линейных систем алгебраических уравнений.

Пример. Рассмотрим решение нелинейного интегрального уравнения

$$x(s) = \frac{s}{4} \int_0^1 e^{-st} x^2(t) dt + \frac{1}{4} (3 + e^{-s}) \quad (19)$$

в пространстве  $X = C$ . В данном случае  $q = 1/4$ . Область существования и единственности определяется неравенством  $|x| \leq 2$ . При  $x_0(s) = 0$  вычисление второго приближения  $x_2(s)$  сводится к решению линейного интегрального уравнения

$$x_2(s) = \frac{s}{16} \int_0^1 (3 + e^{-t}) e^{-st} x_2(t) dt + \frac{1}{4} (3 + e^{-s}). \quad (20)$$

Решая это уравнение «смешанным» методом Л. В. Канторовича (<sup>3</sup>), полагая  $x_2(s) \cong C_1 + C_2 \cos \pi s + C_3 \cos 2\pi s$ , получим

$$x_2(s) \cong 0,9916 + 0,0050 \cos \pi s + 0,0007 \cos 2\pi s.$$

Если уравнение (20) решать способом замены интегрального уравнения конечной системой линейных алгебраических уравнений ((<sup>4</sup>), стр. 111) и использовать при этом формулу Гаусса с двумя ординатами, получим

$$\overline{x_2}(s) \cong \frac{3 + e^{-s}}{4} + \frac{s}{32} [3,7921 e^{-0,2113s} + 3,4126 e^{-0,7887s}].$$

Проверка полученных решений в узловых точках Гаусса дает

		$s_i$		
$x(s)$	0	0,2113	0,7887	1
$x_2(s)$	0,9973	0,9957	0,9879	0,9873
$\overline{x_2}(s)$	1	0,9954	0,9879	0,9864

Точное решение уравнения (19)  $x(s) = 1$ .

Физико-технический институт  
Казанского филиала Академии наук СССР

Поступило  
8 XI 1951

#### ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

<sup>1</sup> О. Реггон, Die Lehre von den Kettenbrüchen, Leipzig, 1913. <sup>2</sup> Н. Сливинский, О сходимости непрерывных дробей, Одесса, 1889. <sup>3</sup> Л. В. Канторович, Усп. матем. наук, 3, 6, 170 (1948). <sup>4</sup> Л. В. Канторович, Приближенные методы высшего анализа, изд. 3-е, 1949.