

И. М. РАПОПОРТ

К ВОПРОСУ ОБ УСТОЙЧИВОСТИ КОЛЕБАНИЙ МАТЕРИАЛЬНОЙ СИСТЕМЫ

(Представлено академиком М. А. Лаврентьевым 2 I 1951)

Мы рассматриваем в этой статье вопрос об устойчивости колебаний, определяемых системой n дифференциальных уравнений второго порядка с периодическими коэффициентами:

$$\frac{d^2 z}{dt^2} + \lambda^2 P(t)z = 0, \quad P(t+T) = P(t), \quad (1)$$

где $P(t)$ — симметрическая матрица с положительными и различными числами во всем интервале $0 \leq t \leq T$. Относительно элементов матрицы $P(t)$ предполагаем, что они непрерывны вместе с их первыми производными и имеют суммируемые в интервале $(0, T)$ вторые производные.

Фундаментальное исследование общей задачи об устойчивости движения проведено А. М. Ляпуновым ⁽¹⁾. Ряд результатов, непосредственно относящихся к уравнениям (1), недавно опубликован М. Г. Крейном ⁽²⁾. В этой статье мы выводим асимптотические формулы, непосредственно определяющие границы зон устойчивости и неустойчивости и эффективные в области больших значений параметра λ . Случай скалярного уравнения (1) ($n = 1$) был уже рассмотрен нами ⁽³⁾, однако метод исследования характеристического уравнения, которым мы пользовались в статье ⁽³⁾, применительно к общему случаю векторного уравнения (1) оказался весьма громоздким, и мы вынуждены были от него отказаться.

Вместо уравнений (1) рассмотрим эквивалентную им систему $2n$ дифференциальных уравнений первого порядка:

$$\frac{dx}{dt} = \lambda A(t)x, \quad A = \begin{pmatrix} 0 & I \\ -P & 0 \end{pmatrix}, \quad (2)$$

и, следуя алгоритму, указанному в ⁽⁴⁾, положим в уравнениях (2)

$$x = \left[B_0(t) + \frac{1}{\lambda} B_1(t) \right] y, \quad (3)$$

где $B_0(t)$ и $B_1(t)$ — матрицы, определяемые уравнениями

$$B_0 W_0 - A B_0 = 0, \quad B_1 W_0 - A B_1 = -B_0 W_1 - dB_0/dt, \quad (4)$$

в которых матрицы $W_0(t)$ и $W_1(t)$ должны быть диагональными.

Подстановка (3) преобразует уравнения (2) к виду:

$$\frac{dy}{dt} - \lambda W(t)y = \varepsilon C(t)y, \quad W = W_0 + \frac{1}{\lambda} W_1, \\ C = -\left(B_0 + \frac{1}{\lambda} B_1\right)^{-1} \left(\frac{dB_1}{dt} + B_1 W_1\right), \quad \varepsilon = \frac{1}{\lambda}. \quad (5)$$

Построив решение системы дифференциальных уравнений (5) в форме ряда, расположенного по степеням ε , найдем:

$$y(t) = \sum_{m=0}^{\infty} \varepsilon^m S_m(t) y(0), \quad S_m(t) = \int_0^t S_0(t) S_0^{-1}(\tau) C(\tau) S_{m-1}(\tau) d\tau, \quad m=1,2,\dots, \quad (6)$$

$$S_0^*(t) = \lambda W(t) S_0^*(t), \quad S_0(0) = I. \quad (7)$$

Полагая во втором из уравнений (4) $B_1 = B_0 G_0$, получим для матрицы $G_0(t)$ уравнение $W_0 G_0 - G_0 W_0 = W_1 + C_0$, где $C_0(t) = B_0^{-1}(t) B_0'(t)$. При этом, согласно (5), для матрицы $C(t)$ получим соотношение $C = -G_0 W_1 - C_1 G_0 - dG_0/dt + O(1/\lambda)$, или

$$C = -G_0 W_1 - C_0 G_0 - dG/dt + O(1/\lambda), \quad (8)$$

где $G(t)$ — матрица, определяемая уравнением $WG - GW = W_1 + C_0$.

Заметим далее, что $\int_0^T S_0^{-1}(\tau) X(\tau) S_0(\tau) d\tau = O(1/\lambda)$, если диагональные элементы матрицы $X(t)$ тождественно равны нулю, а остальные элементы имеют производные, суммируемые в интервале $(0, T)$. Таким образом, согласно (8),

$$\int_0^T S_0^{-1}(\tau) C(\tau) S_0(\tau) d\tau = \int_0^T W_2(\tau) d\tau - \int_0^T S_0^{-1}(\tau) G'(\tau) S_0(\tau) d\tau + O\left(\frac{1}{\lambda}\right), \quad (9)$$

где $W_2(t)$ — диагональная матрица, элементы которой равны соответствующим диагональным элементам матрицы $-G_0 W_1 - C_0 G_0$.

Итак, согласно (6) и (9), вектор $y(T)$ может быть представлен в виде ряда:

$$y(T) = \Theta(\lambda) \left[I + \sum_{s=0}^{\infty} \varepsilon^{s+1} H_s(\lambda) \right] y(0), \quad \varepsilon = \frac{1}{\lambda}, \quad (10)$$

где $\Theta(\lambda) = S_0(T)$, а $H_s(\lambda)$ — матрицы, элементы которых остаются ограниченными, когда $\lambda \rightarrow \infty$, в частности, $H_0(\lambda)$ — матрица, элементы которой $h_{ij}^0(\lambda)$ соответственно равны:

$$h_{ij}^0(\lambda) = \int_0^T \exp \lambda \int_0^t [w_j(\tau) - w_i(\tau)] d\tau d \frac{c_{ij}^0(t)}{w_j^0(t) - w_i^0(t)}, \quad j \neq i, \quad (11)$$

$$h_{ii}^0(\lambda) = \sum_{j \neq i} \int_0^T \frac{c_{ij}^0(t) c_{ji}^0(t)}{w_i^0(t) - w_j^0(t)} dt,$$

где w_i^0 , w_i и c_{ij}^0 — элементы матриц W_0 , W и C_0 ($w_i = w_i^0 - c_{ii}^0/\lambda$).

Обозначим через $\omega_1^2, \omega_2^2, \dots, \omega_n^2$ собственные числа матрицы P и через $q_{1j}, q_{2j}, \dots, q_{nj}$ — составляющие собственного вектора этой матрицы, соответствующего собственному числу ω_j^2 . Будем в дальнейшем предполагать выполненными условия нормирования: $\sum_{i=1}^n q_{ij}^2 = 1, j = 1, 2, \dots, n$. Если через Q обозначить матрицу с элементами q_{ij} и через Ω — диагональную матрицу с элементами ω_i , то $PQ = Q\Omega^2$, и для матриц W_0 и B_0 , определяемых первым из уравнений (4), и матрицы B_0^{-1} мы получим формулы:

$$W_0 = \begin{pmatrix} i\Omega & 0 \\ 0 & -i\Omega \end{pmatrix}, \quad B_0 = \begin{pmatrix} Q & Q \\ iQ\Omega & -iQ\Omega \end{pmatrix}, \quad B_0^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} Q^{-1} & -i\Omega^{-1}Q^{-1} \\ Q^{-1} & i\Omega^{-1}Q^{-1} \end{pmatrix}.$$

Отсюда, учитывая то, что матрицы Q и Q^{-1} взаимно транспонированные в силу симметричности матрицы P , получим следующие формулы для элементов $c_{ij}^0(t)$ матрицы $C_0(t) = B_0^{-1}(t)B_0'(t)$:

$$\begin{aligned} c_{i+n, j+n}^0 &= c_{ij}^0 = \frac{\omega_i + \omega_j}{2\omega_i} \sum_{s=1}^n q_{si} \frac{dq_{sj}}{dt}, \quad j \neq i, \quad c_{i+n, i+n}^0 = c_{i,i}^0 = \frac{1}{2\omega_i} \frac{d\omega_i}{dt}, \\ c_{i+n, j}^0 &= c_{i, j+n}^0 = \frac{\omega_i - \omega_j}{2\omega_i} \sum_{s=1}^n q_{si} \frac{dq_{sj}}{dt}, \quad j \neq i, \quad c_{i+n, i}^0 = c_{i, i+n}^0 = -\frac{1}{2\omega_i} \frac{d\omega_i}{dt}; \\ i &= 1, 2, \dots, n, \quad j = 1, 2, \dots, n. \end{aligned} \quad (12)$$

Согласно (12), $\int_0^T c_{ii}^0(t) dt = 0$, следовательно, $\int_0^T \omega_i(t) dt = \int_0^T \omega_i^0(t) dt$; мы получим из (7) для элементов $\vartheta_k(\lambda)$ матрицы $\Theta(\lambda) = S_0(T)$:

$$\vartheta_k(\lambda) = e^{i\lambda\varphi_k}, \quad \varphi_j = \int_0^T \omega_j(t) dt, \quad \varphi_{j+n} = -\int_0^T \omega_j(t) dt, \quad j = 1, 2, \dots, n. \quad (13)$$

Следуя А. М. Ляпунову⁽¹⁾, будем искать те значения вектора $y(0)$, для которых $y(T) = \rho y(0)$. Согласно (10) вектор $y(0)$ может быть отличен от нуля лишь тогда, когда ρ удовлетворяет уравнению:

$$\det \left[I - \rho \Theta^{-1}(\lambda) + \sum_{s=0}^{\infty} \varepsilon^{s+1} H_s(\lambda) \right] = 0. \quad (14)$$

Так как система дифференциальных уравнений (2) — каноническая с вещественными коэффициентами, характеристическое уравнение (14) также будет иметь вещественные коэффициенты и будет возвратным⁽¹⁾. Следовательно, если уравнение (14) имеет корень $\rho e^{i\varphi}$, то оно имеет также и корень $\rho^{-1} e^{i\varphi}$. Таким образом, если данное значение параметра λ определяет границу какой-либо зоны неустойчивости, уравнение (14) при этом значении λ должно иметь кратный корень. Если в уравнении (14) пренебречь слагаемыми, содержащими ε , то полученное алгебраическое уравнение будет иметь кратные корни лишь в том случае, если для какой-либо пары индексов k и l $\vartheta_k(\lambda) = \vartheta_l(\lambda)$, т. е., согласно (13), при $\lambda = 2\pi m (\varphi_k - \varphi_l)^{-1}$. Будем для простоты предполагать, что при этом корень уравнения $\rho = e^{i\lambda\varphi_k}$ имеет кратность, равную двум, и рассмотрим поведение корней характеристического уравнения (14) в окрестности указанного значения параметра λ (рассмотрение общего случая произвольной кратности корня $\rho = e^{i\lambda\varphi_k}$ не встречает затруднений). Полагая в уравнении (14)

$$\lambda = (\varphi_k - \varphi_l)^{-1}(2\pi m + \alpha_1 \varepsilon + \alpha_2 \varepsilon^2 + \dots), \quad (15)$$

будем искать решение уравнения (14) в виде

$$\rho = \exp \frac{i}{2} (2\lambda\varphi_k + \beta_1 \varepsilon + \beta_2 \varepsilon^2 + \dots). \quad (16)$$

Подставляя (15) и (16) в уравнение (14), получим ряд, расположенный по степеням ε и начинающийся с члена, пропорционального ε^2 . Приравнявая нулю коэффициенты при $\varepsilon^2, \varepsilon^3, \dots$ в этом разложении, получим уравнения, первое из которых имеет вид:

$$(\beta_1 + \alpha_1 + i h_{kk}^{0*} + i h_{ll}^{0*})^2 = (\alpha_1 + i h_{ll}^{0*} - i h_{kk}^{0*})^2 - 4 h_{kl}^{0*} h_{lk}^{0*} \quad (17)$$

и определяет два значения коэффициента β_1 , а дальнейшие уравнения последовательно определяют коэффициенты β_2, β_3, \dots (звездочки в (17) означают замену аргумента λ значением $2\pi m (\varphi_k - \varphi_l)^{-1}$). Таким образом найдем две последовательности коэффициентов $\beta'_1, \beta'_2, \dots$ и $\beta''_1, \beta''_2, \dots$, которым, согласно (16), будут соответствовать два корня ρ' и ρ'' характеристического уравнения (14). Рассмотрим отдельно два случая:

а) $1 \leq k \leq n, n+1 \leq l \leq 2n$. При $\lambda = 2\pi m (\varphi_k - \varphi_l)^{-1}, l - n \neq k$, из формул (11) и (12) после интегрирования по частям найдем:

$$h_{lk}^0 = -\lambda \sqrt{\frac{\omega_k(0)}{\omega_{l-n}(0)}} \int_0^T \exp i\lambda \int_0^t [\omega_k(\tau) + \omega_{l-n}(\tau)] d\tau \times \\ \times \frac{\omega_{l-n}(t) - \omega_k(t)}{2V\omega_{l-n}(t)\omega_k(t)} \sum_{s=1}^n q_{s, l-n}(t) dq_{sk}(t) = \frac{\omega_k(0)}{\omega_{l-n}(0)} \overline{h_{kl}^0},$$

так как $\sum_{s=1}^n q_{s, l-n} q_{sk} = 0$ при $l - n \neq k$ в силу симметричности матри-

цы P . Равенство $\overline{h_{k+n, k}^0} = h_{k, n+k}^0$ непосредственно следует из формул (11) и (12). Таким образом, в случае а) произведение $h_{kl}^{0*} h_{lk}^{0*}$ вещественно и неотрицательно. В то же время числа h_{ll}^{0*} и h_{kk}^{0*} , как видно из (11), чисто мнимые. Вводя обозначения:

$$\alpha'_1, \alpha''_1 = ih_{kk}^{0*} - ih_{ll}^{0*} \mp 2\sqrt{h_{kl}^{0*} h_{lk}^{0*}}, \quad (18)$$

найдем, что при $\alpha_1 = \alpha'_1$ и $\alpha_1 = \alpha''_1$ уравнение (17) для коэффициента β_1 имеет кратный корень, и в этих двух случаях, согласно (16), разность между рассматриваемыми корнями ρ' и ρ'' уравнения (14) имеет порядок ε^2 . Аналогичным путем для коэффициента α_2 в формуле (15) найдем такие два значения α'_2 и α''_2 , что при $\alpha_1 = \alpha'_1, \alpha_2 = \alpha'_2$ и $\alpha_1 = \alpha''_1, \alpha_2 = \alpha''_2$ $\rho' - \rho'' = O(\varepsilon^3)$, и т. д. В результате, полагая в (15) $\varepsilon = \lambda^{-1}$, получим асимптотические разложения для границ λ'_m и λ''_m рассматриваемой зоны неустойчивости. В частности,

$$\lambda'_m, \lambda''_m = \frac{2\pi m}{\varphi_k - \varphi_l} + \frac{1}{2\pi m} \left(ih_{kk}^{0*} - ih_{ll}^{0*} \mp 2\sqrt{h_{kl}^{0*} h_{lk}^{0*}} \right) + O\left(\frac{1}{m^2}\right). \quad (19)$$

б) $1 \leq k \leq n, 1 \leq l \leq n$, либо $n+1 \leq k \leq 2n, n+1 \leq l \leq 2n$. В этом случае произведение $h_{kl}^{0*} h_{lk}^{0*}$ вещественно и неположительно, уравнение (17) для β_1 может иметь лишь вещественные корни, причем возникновение кратного корня возможно лишь при $h_{kl}^{0*} h_{lk}^{0*} = 0$. Можно показать, что и последующие коэффициенты β_2, β_3, \dots в разложении (16) могут приобретать лишь вещественные значения. Невозможность возникновения зон неустойчивости в случае б) непосредственно следует из результатов М. Г. Крейна (2).

Итак, зоны неустойчивости образуют $\frac{n(n+1)}{2}$ серий, в каждой из которых границы зон определяются асимптотической формулой (19) (перестановка индексов k и l в (19) эквивалентна замене m на $-m$; если же положить в (19) $l = j + n$, то перестановка индексов j и k не изменит формулы (19)).

Поступило
21 XII 1950

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

- ¹ А. М. Ляпунов, Общая задача об устойчивости движения, 1935.
² М. Г. Крейн, ДАН, 73, № 3 (1950). ³ И. М. Рапопорт, ДАН, 76, № 6 (1951).
⁴ И. М. Рапопорт, ДАН, 73, № 6 (1950).