

ТЕОРИЯ УПРУГОСТИ

Я. С. УФЛЯНД

**ИНТЕГРАЛЬНОЕ УРАВНЕНИЕ ИЗГИБА СЕКТОРНОЙ ПЛИТЫ  
С ЗАКРЕПЛЕННЫМИ РАДИУСАМИ**

(Представлено академиком А. Ф. Иоффе 13 III 1950)

Пусть упругая тонкая плита, изгибаемая произвольной поперечной нагрузкой  $q$ , имеет форму кругового сектора. Для случая свободно опертых радиусов точное решение задачи изгиба получено Б. Г. Галеркиным <sup>(1)</sup>. Если радиусы плиты закреплены, то можно применить метод опорных моментов И. Бубнова <sup>(2)</sup>, что связано с чрезвычайно громоздкими выкладками (см., например, работу <sup>(3)</sup>, где для случая равномерной нагрузки подсчитаны изгибающие моменты на закрепленном контуре кругового прямоугольника \*). В настоящей работе задача сведена к некоторому интегральному уравнению с помощью приема, предложенного Г. А. Гринбергом <sup>(4)</sup> для прямоугольной плиты.

Если обозначить через  $u$  прогиб плиты, умноженный на цилиндрическую жесткость ( $u = Dw$ ,  $D = Eh^3/12(1-\nu^2)$ ), то для величины  $u(r, \theta)$  будем иметь бигармоническое уравнение

$$\Delta^2 u = q(r, \theta) \quad (1)$$

и граничные условия на закрепленных радиусах (рис. 1):

$$u|_{\theta=0} = u|_{\theta=2\gamma} = 0, \quad (2)$$

$$\frac{\partial u}{\partial \theta} \Big|_{\theta=0} = \frac{\partial u}{\partial \theta} \Big|_{\theta=2\gamma} = 0. \quad (3)$$

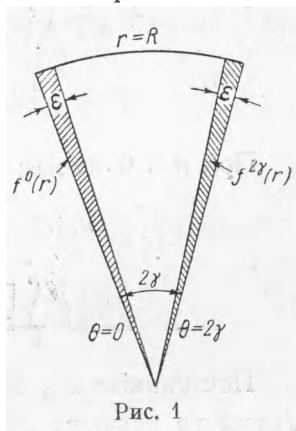


Рис. 1

Кроме того, должны быть заданы граничные условия на дуге  $r = R$ . Решение задачи ищем в виде ряда:

$$u(r, \theta) = \sum_{n=0}^{\infty} u_n(r) \cos \alpha_n \theta \quad \left( \alpha_n = \frac{n\pi}{2\gamma} \right). \quad (4)$$

При этом условия (3) будут удовлетворены.

Приложим по кромкам  $\theta = 0$  и  $\theta = 2\gamma$  \*\* распределенные нагрузки  $f^0(r)$  и  $f^{2\gamma}(r)$  (рис. 1), которые впоследствии будут подобраны так, чтобы удовлетворить условиям (2). Подставляя (4) в (1), получим:

$$\sum_{n=0}^{\infty} \left[ \frac{d^2}{dr^2} + \frac{1}{r} \frac{d}{dr} - \frac{\alpha_n^2}{r^2} \right]^2 u_n(r) \cos \alpha_n \theta = p(r, \theta); \quad (5)$$

\* Случай сектора Карье не рассмотрен.

\*\* По полоскам с угловым раствором  $\epsilon$  ( $\epsilon \rightarrow 0$ ).

$$p(r, \theta) = \begin{cases} q(r, \theta) + \frac{1}{\varepsilon r} f^0(r) & \text{при } 0 < \theta < \varepsilon, \\ q(r, \theta) + \frac{1}{\varepsilon r} f^{2\gamma}(r) & \text{при } 2\gamma - \varepsilon < \theta < 2\gamma, \\ q(r, \theta) & \text{при остальных } \theta. \end{cases}$$

Если разложить функцию  $p(r, \theta)$  в соответствующий тригонометрический ряд

$$p(r, \theta) = \frac{1}{2} p_0(r) + \sum_{n=1}^{\infty} p_n(r) \cos \alpha_n \theta,$$

где

$$p_n(r) = \frac{1}{\gamma r} [f^0(r) + (-1)^n f^{2\gamma}(r)] + q_n(r), \quad q_n(r) = \frac{1}{\gamma} \int_0^{2\gamma} q(r, \theta) \cos \alpha_n \theta d\theta,$$

то для  $u_n(r)$  получается уравнение:

$$\left[ \frac{d^2}{dr^2} + \frac{1}{r} \frac{d}{dr} - \frac{\alpha_n^2}{r^2} \right] u_n(r) = p_n(r), \quad (6)$$

общий интеграл которого при  $n \geq 1$  будет:

$$\begin{aligned} u_n(r) = & A_n r^{\alpha_n} + B_n r^{\alpha_n+2} + C_n r^{-\alpha_n} + D_n r^{-\alpha_n+2} + \\ & + \frac{1}{8\alpha_n} \int_0^r \left\{ \frac{1}{\alpha_n+1} \left[ r^2 \left( \frac{r}{t} \right)^{\alpha_n} - t^2 \left( \frac{t}{r} \right)^{\alpha_n} \right] + \right. \\ & \left. + \frac{1}{\alpha_n-1} \left[ r^2 \left( \frac{t}{r} \right)^{\alpha_n} - t^2 \left( \frac{r}{t} \right)^{\alpha_n} \right] \right\} t p_n(t) dt. \end{aligned} \quad (7)$$

При  $n = 0$  имеем:

$$\begin{aligned} u_0(r) = & A_0 + B_0 r^2 + C_0 \lg \frac{r}{R} + D_0 r^2 \lg \frac{r}{R} + \\ & + \frac{1}{8} \int_0^r \left[ t^2 - r^2 + (t^2 + r^2) \lg \frac{r}{t} \right] t p_0(t) dt. \end{aligned} \quad (8)$$

Постоянные  $A_n, B_n, C_n, D_n$  должны быть определены из двух условий на краю  $r = R$ , а также из условий  $u|_{r=0} = \frac{\partial u}{\partial r}|_{r=0} = 0$ , после чего выражение (4) будет содержать две функции  $f^0(r)$  и  $f^{2\gamma}(r)$ , входящие под знаки интегралов.

Приравнявая нулю значения  $u(r, 0)$  и  $u(r, 2\gamma)$ , т. е. удовлетворяя остающимся двум условиям (2), получим систему двух интегральных уравнений с двумя неизвестными функциями  $f^0$  и  $f^{2\gamma}$ , которая легко приводится к двум интегральным уравнениям, содержащим порознь две неизвестные функции. Если нагрузка  $q(r, \theta)$  симметрична относительно средней линии  $\theta = \gamma$ , то  $f^0(r) = f^{2\gamma}(r) = f(r)$ , и задача сводится к решению одного интегрального уравнения.

Приводим интегральное уравнение для того случая, когда край  $r = R$  закреплен:

$$\int_0^r f(t) P(r, t) dt + \int_0^r f(t) P(t, r) dt + \int_0^R f(t) Q(r, t) dt = -4\gamma \Phi(r, 0), \quad (9)$$

где

$$P(r, t) = \sum_n^{0, 2, 4, \dots} P_n(r, t), \quad Q(r, t) = \sum_n^{0, 2, 4, \dots} Q_n(r, t);$$

$$P_n(r, t) = \frac{1}{\alpha_n} \left[ \frac{r^2}{\alpha_n - 1} - \frac{t^2}{\alpha_n + 1} \right] \left( \frac{t}{r} \right)^{\alpha_n},$$

$$Q_n(r, t) = \left[ \frac{r^2 + t^2}{\alpha_n} - \frac{1}{\alpha_n + 1} \left( \frac{rt}{R} \right)^2 - \frac{1}{\alpha_n - 1} R^2 \right] \left( \frac{rt}{R^2} \right)^{\alpha_n} \quad (n \geq 1); \quad (10)$$

$$P_0(r, t) = t^2 \left( 1 + \lg \frac{r}{t} \right),$$

$$Q_0(r, t) = \left[ 2 \lg \frac{R}{t} \lg \frac{r}{R} - 1 + \lg \frac{rt}{R^2} \right] \left( \frac{rt}{R^2} \right)^2;$$

$$\Phi(r, \theta) = \frac{1}{8} \sum_{n=0}^{\infty} \left[ \int_0^r q_n(t) P_n(r, t) t dt + \int_r^R q_n(t) P_n(t, r) t dt + \int_0^R q_n(t) Q_n(r, t) t dt \right] \cos \alpha_n \theta. \quad (11)$$

Интегральное уравнение (9) допускает эффективные приближения, основанные на закреплении отдельных точек на кромках  $\theta = 0$  и  $\theta = 2\gamma$  и замене распределенной нагрузки  $f(t)$  силами, сосредоточенными в закрепленных точках. Хорошее приближение получается уже при одной закрепленной точке ( $r = R/2$ )\*.

Приближенные формулы для прогиба в центре плиты ( $u_0 = u(R/2, \gamma)$ ) и максимального изгибающего момента на закрепленной дуге ( $M_{\max} = M_0(R, \gamma)$ ) имеют весьма простую структуру:

$$u_0 = \Phi(R/2, \gamma) - \mu \Phi(R/2, 0), \quad \mu = S(\gamma)/S(0);$$

$$S(0) = \frac{1}{16} (3 - 2 \lg 2 - 2 \lg^2 2) + \quad (12)$$

$$+ \sum_{n=1}^{\infty} \left\{ -\frac{1}{2\alpha_{2n}(\alpha_{2n}^2 - 1)} + \left( \frac{1}{4} \right)^{\alpha_{2n}} \left[ \frac{1}{2\alpha_{2n}} - \frac{1}{16(\alpha_{2n} + 1)} - \frac{1}{\alpha_{2n} - 1} \right] \right\} \cos \alpha_{2n} \theta;$$

$$-M_{\max} = \frac{\partial^2 \Phi(r, \gamma)}{\partial r^2} \Big|_{r=R} - \left( \lg 2 - \frac{3}{2^{\pi/\gamma} + 1} \right) \frac{\Phi(R/2, 0)}{R^2 S(0)}. \quad (13)$$

В табл. 1 приведены значения коэффициентов  $\lambda$  и  $k$ , характеризующих прогиб в центре плиты и максимальный изгибающий момент на дуговой заделке, для трех типов внешней нагрузки: 1) равномерная нагрузка\*\*

$$q \left( \lambda_1 = w_0 \frac{Eh^3}{qR^4} = u_0 \frac{12(1-\nu^2)}{qR^4}, \quad k_1 = -\frac{M_{\max}}{qR^2} \right);$$

2) сила  $P$ , сосредоточенная в центре плиты ( $\lambda_2 = w_0 \frac{Eh^3}{PR^2} =$

Таблица 1

$\gamma$	$\pi/8$	$\pi/4$	$\pi/2$
$\lambda_1$	0,00133	0,00840	0,0209
$k_1$	0,0220	0,0366	0,0597
$\lambda_2$	0,0140	0,0452	0,0755
$k_2$	0,0481	0,0854	0,134
$\lambda_3$	0,00273	0,0172	0,0485
$k_3$	0,0350	0,0536	0,0809

\* Заметим, что наше решение точно удовлетворяет четырем граничным условиям из шести, в то время как при решении способом опорных моментов точно удовлетворяют трем условиям:  $w|_{\theta=0} = w|_{\theta=2\gamma} = w|_{r=R} = 0$ .

\*\* В случае полукруглой плиты ( $\gamma = \pi/2$ ) полученное нами первое приближение с точностью до 3—5% совпадает с результатами О. М. Сапонджяна (\*), полученным иным методом.

$= u_0 \frac{12(1-\nu^2)}{pR^2}$ ,  $k_2 = -\frac{M_{\max}}{p}$ ); 3) нагрузка интенсивности  $p$ , распределенная по средней дуге сектора ( $\lambda_3 = w_0 \frac{Eh^3}{pR^3} = u_0 \frac{12(1-\nu^2)}{pR^2}$ ,  $k_3 = -\frac{M_{\max}}{pR}$ ). При расчетах было принято  $\nu = 0,3$ .

Ленинградский физико-технический институт  
Академии наук СССР

Поступило  
8 III 1950

#### ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

<sup>1</sup> Б. Г. Галеркин, Упругие тонкие плиты, 1933, стр. 275. <sup>2</sup> И. Бубнов, Строительная механика корабля, ч. 2, 1914, стр. 465. <sup>3</sup> G. F. Carrier, Journ. of Appl. Mech., 11, № 3, p. A — 134 (1944). <sup>4</sup> Г. А. Гринберг и Я. С. Уфлянд, Прикладн. матем. и мех., 13, в. 4, 413 (1949). <sup>5</sup> О. М. Сапонджян, Прикладн. матем. и мех., 13, в. 5, 501 (1949).