

Г. Ф. Хильми

**ДИССИПАТИВНЫЕ ДВИЖЕНИЯ В СИСТЕМЕ n ТЕЛ,
ПРЯТЯГИВАЮЩИХСЯ ПО ЗАКОНУ НЬЮТОНА**

(Представлено академиком О. Ю. Шмидтом 1 II 1950)

1. При совместной работе с акад. О. Ю. Шмидтом над теорией захвата, освещение которой с разных сторон можно найти в работах⁽¹⁻⁴⁾, мной были изучены важные частные типы движений в проблеме трех тел. В дальнейшем эти результаты удалось усилить и обобщить на случай любого числа тел. В этой заметке излагается та часть исследований, которая относится к явлениям диссипации.

2. Пусть P_0, P_1, \dots, P_{n-1} — материальные точки, притягивающиеся по закону Ньютона, массы которых обозначим через m_0, m_1, \dots, m_{n-1} . Расстояние между точками P_i и P_j обозначим через r_{ij} . Движение этой динамической системы будем описывать в координатах Якоби. Пусть x_1, y_1, z_1 — координаты точки P_1 относительно осей с началом в точке P_0 ; x_2, y_2, z_2 — координаты точки P_2 относительно осей с началом в центре тяжести точек P_0 и P_1 и т. д. и, наконец $x_{n-1}, y_{n-1}, z_{n-1}$ — координаты точки P_{n-1} относительно осей с началом в центре тяжести точек P_0, P_1, \dots, P_{n-2} .

Система координат во всех случаях предполагается прямоугольной, а оси параллельными. Известно, что уравнения движения в таких координатах имеют вид:

$$\mu_i \frac{d^2 x_i}{dt^2} = \frac{\partial V}{\partial x_i}, \quad \mu_i \frac{d^2 y_i}{dt^2} = \frac{\partial V}{\partial y_i}, \quad \mu_i \frac{d^2 z_i}{dt^2} = \frac{\partial V}{\partial z_i}, \quad (1)$$

$$i = 0, 1, \dots, n-1,$$

где

$$\mu_i = \frac{(m_0 + m_1 + \dots + m_{i-1}) m_i}{m_0 + m_1 + \dots + m_i}, \quad V = \sum_{ij} \frac{m_i m_j}{r_{ij}},$$

причем единицы измерения предполагаются такими, при которых постоянная тяготения равна единице.

3. Примем обозначения

$$M'_i = \sum_{j \neq i} m_i m_j, \quad M''_i = \min_{j \neq i} \left\{ \frac{m_i m_j}{m_i + m_j} \right\}, \quad M_i = \frac{M'_i}{M''_i}$$

и, кроме того, для каждого i введем функции

$$\rho_i(t) = \min \{r_{ij}\}, \quad \sigma_i(t) = \min \left\{ \frac{dr_{ij}}{dt} \right\} \quad (j \neq i).$$

Прежде всего рассмотрим движение точки P_1 по отношению к точке P_0 . Дважды дифференцируя тождество $r_{01}^2 = x_1^2 + y_1^2 + z_1^2$, получим:

$$r_{01}r_{01}'' + r_{01}'^2 = x_1x_1'' + y_1y_1'' + z_1z_1'' + x_1'^2 + y_1'^2 + z_1'^2,$$

а из этого тождества легко получить неравенство

$$r_{01}r_{01}'' \geq x_1x_1'' + y_1y_1'' + z_1z_1''.$$

Пользуясь уравнениями (1), перепишем это неравенство так:

$$r_{01}r_{01}'' \geq \frac{1}{\mu_1} \left(x_1 \frac{\partial V}{\partial x_1} + y_1 \frac{\partial V}{\partial y_1} + z_1 \frac{\partial V}{\partial z_1} \right).$$

Обозначим через l направление прямой, соединяющей точку P_0 с точкой P_1 . Тогда последнее неравенство можно записать в следующем виде:

$$r_{01}'' \geq \frac{1}{\mu_1} \frac{\partial V}{\partial l}. \quad (2)$$

Дифференцируя потенциальную функцию V по направлению l и принимая во внимание, что при этом r_{ij} изменяются только для расстояний между P_1 и остальными точками системы, найдем

$$\frac{\partial V}{\partial l} = - \sum_{i \neq 1} \frac{m_1 m_i}{r_{1i}^2} \frac{\partial r_{1i}}{\partial l}.$$

Из простых геометрических соображений следует, что

$$\left| \frac{\partial r_{1i}}{\partial l} \right| \leq 1,$$

поэтому

$$\frac{\partial V}{\partial l} \geq - \sum_{i \neq 1} \frac{m_1 m_i}{r_{1i}^2},$$

а тогда неравенство (2) принимает вид

$$r_{01}'' \geq - \frac{1}{\mu_1} \sum_{i \neq 1} \frac{m_1 m_i}{r_{1i}^2}.$$

Принимая во внимание, что в каждый момент времени $r_{1i} \geq \rho_{1i}$, и учитывая указанные выше значения μ_1 и M_1 , получим

$$r_{01}'' \geq - \frac{M_1}{\rho_1^2}. \quad (3)$$

Интегрируя это неравенство по времени в пределах от 0 до $t > 0$, найдем

$$r_{01}'(t) \geq r_{01}'(0) - \int_0^t \frac{M_1}{\rho_1^2} dt.$$

Мы получили это неравенство, рассматривая движение точки P_1 относительно P_0 . Но мы можем рассматривать движение любой точки P_i относительно любой точки P_j ; поэтому справедлива следующая система неравенств:

$$r_{ij}'(t) \geq r_{ij}'(0) - \int_0^t \frac{M_i}{\rho_i^2} dt. \quad (4)$$

Проинтегрировав эти неравенства по времени от 0 до $t > 0$, получим:

$$r_{ij}(t) \geq r_{ij}(0) + r'_{ij}(0)t - \int_0^t \int_0^t \frac{M_i}{\rho_i^2} dt dt,$$

а отсюда следует также, что

$$\rho_i(t) \geq \rho_i(0) + \sigma_i(0)t - \int_0^t \int_0^t \frac{M_i}{\rho_i^2} dt dt. \quad (5)$$

4. Рассмотрим движение какого-нибудь определенного из тел, например P_1 .

Теорема. Если для тела P_1 , движущегося в системе n гравитирующих тел, выполняются условия

$$\sigma_1(0) > 0, \quad \sigma_1^2(0) > \frac{8M_1}{\rho_1(0)} \quad (6)$$

и при всех $t > 0$ не происходит соударений тел, то $\rho_1(t) \rightarrow \infty$ при $t \rightarrow +\infty$, т. е. расстояния тела P_1 от каждого из остальных тел системы неограниченно возрастают.

Выше показано, что при всяком движении тела P_1 выполняется интегральное неравенство

$$\rho_1(t) \geq \rho_1(0) + \sigma_1(0)t - \int_0^t \int_0^t \frac{M_1}{\rho_1^2} dt dt. \quad (7)$$

Наша задача состоит в изучении функции $\rho_1(t)$, удовлетворяющей интегральному неравенству (7) и условиям (6).

Из (6) имеем

$$\frac{\sigma_1(0)}{2} - \frac{4M_1}{\rho_1(0)\sigma_1(0)} > 0,$$

а тогда при всяком $t > 0$

$$\frac{\rho_1(0)}{2} + \frac{\sigma_1(0)}{2}t - \frac{4M_1}{\rho_1(0)\sigma_1(0)}t + \frac{4M_1}{\sigma_1^2(0)} \ln \left(1 + \frac{\sigma_1(0)}{\rho_1(0)}t \right) > 0. \quad (8)$$

Принимая во внимание, что

$$\int_0^t \int_0^t \frac{M_1 dt dt}{\left(\frac{\rho_1(0)}{2} + \frac{\sigma_1(0)}{2}t \right)^2} = \frac{4M_1}{\rho_1(0)\sigma_1(0)}t - \frac{4M_1}{\sigma_1^2(0)} \ln \left(1 + \frac{\sigma_1(0)}{\rho_1(0)}t \right),$$

мы можем неравенство (8) представить в виде

$$\frac{\rho_1(0)}{2} + \frac{\sigma_1(0)}{2}t - \int_0^t \int_0^t \frac{M_1 dt dt}{\left(\frac{\rho_1(0)}{2} + \frac{\sigma_1(0)}{2}t \right)^2} > 0. \quad (9)$$

Так как $\rho_1(0) > 0$, то по крайней мере для достаточно малых значений t выполняется неравенство

$$\rho_1(t) > \frac{\rho_1(0)}{2} + \frac{\sigma_1(0)}{2}t. \quad (10)$$

Момент времени t назовем регулярным, если при всех t' , удовлетворяющих неравенствам $0 \leq t' \leq t$, выполняется условие (10). Обозначим через Q множество всех регулярных моментов времени. Пусть

$\tau = \sup Q$, если множество Q ограничено, и пусть $\tau = \infty$ в противном случае. Допустим, что τ имеет конечное значение; тогда

$$\rho_1(t) \geq \frac{\rho_1(0)}{2} + \frac{\sigma_1(0)}{2} t, \quad \text{если } 0 \leq t < \tau; \quad (11)$$

$$\rho_1(\tau) = \frac{\rho_1(0)}{2} + \frac{\sigma_1(0)}{2} \tau. \quad (12)$$

С другой стороны, в силу неравенства (9) имеем

$$\frac{\rho_1(0)}{2} + \frac{\sigma_1(0)}{2} \tau - \int_0^\tau \int_0^\tau \frac{M_1 dt dt}{\left(\frac{\rho_1(0)}{2} + \frac{\sigma_1(0)}{2} t\right)^2} > 0, \quad (13)$$

а тогда из неравенств (11), (12) и (13) следует

$$\frac{\rho_1(0)}{2} + \frac{\sigma_1(0)}{2} \tau - \int_0^\tau \int_0^\tau \frac{M_1}{\rho_1^2} dt dt > 0. \quad (14)$$

Написав неравенство (7) в виде

$$\rho_1(t) \geq \frac{\rho_1(0)}{2} + \frac{\sigma_1(0)}{2} t + \left\{ \frac{\rho_1(0)}{2} + \frac{\sigma_1(0)}{2} t - \int_0^t \int_0^t \frac{M_1}{\rho_1^2} dt dt \right\}$$

и рассматривая его для момента τ , мы из него и неравенства (14) получим

$$\rho_1(\tau) > \frac{\rho_1(0)}{2} + \frac{\sigma_1(0)}{2} \tau.$$

Но это противоречит равенству (11) и, следовательно, $\tau = \infty$. А тогда при всех $t > 0$ выполняется неравенство (10) и $\rho_1(t) \rightarrow \infty$ при $t \rightarrow +\infty$. Теорема доказана.

Следствие. Если условия типа (6) выполняются для каждого из тел P_0, P_1, \dots, P_{n-1} , то каждое из расстояний r_{ij} неограниченно возрастает со временем и происходит полный разлет всех тел системы.

В этом случае систему естественно назвать „вполне диссипативной“.

Геофизический институт
Академии наук СССР

Поступило
1 II 1950

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

- ¹ О. Ю. Шмидт, ДАН, 58, № 2 (1947). ² О. Ю. Шмидт и Г. Ф. Хильми, Усп. матем. наук, 3, в. 4 (26), 157 (1948). ³ Г. Ф. Хильми, ДАН, 68, № 1 (1948). ⁴ О. Ю. Шмидт, Четыре лекции о теории происхождения Земли, 1949.