

ТЕОРИЯ УПРУГОСТИ

А. М. КУСКОВ

ДИФРАКЦИЯ УПРУГИХ УСТАНОВИВШИХСЯ КОЛЕБАНИЙ

(Представлено академиком В. И. Смирновым 20 X 1949)

Рассматривается трехмерная задача стационарной теории упругости. Среда предполагается однородной, изотропной и заполняющей внешность некоторой замкнутой поверхности. Уравнения стационарной динамической теории упругости сводятся к системе колебательных уравнений для скалярного потенциала φ и векторного потенциала $\bar{\psi}$ (ψ_1, ψ_2, ψ_3):

$$\begin{aligned}\Delta\varphi + k_1^2\varphi &= 0, \\ \Delta\bar{\psi} + k_2^2\bar{\psi} &= 0,\end{aligned}\tag{1}$$

где k_1 и k_2 — некоторые постоянные, связанные с частотой колебаний ω соотношениями:

$$k_1 = \omega \sqrt{\frac{\rho}{\lambda + 2\mu}}, \quad k_2 = \omega \sqrt{\frac{\rho}{\mu}},$$

в которых ρ означает плотность среды, а λ и μ — постоянные Ляме.

Мы будем предполагать, что на границе упругой среды заданы напряжения. Тогда задача сводится к интегрированию системы (1) при граничных условиях:

$$\begin{aligned}\rho\omega^2 \left[\frac{\cos n_0 x}{k_1^2} \Delta\varphi + \frac{\cos n_0 y}{k_2^2} \left(2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial y} + \frac{\partial^2 \psi_3}{\partial y^2} - \frac{\partial^2 \psi_2}{\partial y \partial z} + \frac{\partial^2 \psi_1}{\partial x \partial z} - \frac{\partial^2 \psi_3}{\partial x^2} \right) + \right. \\ \left. + \frac{\cos n_0 z}{k_2^2} \left(2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial z} + \frac{\partial^2 \psi_3}{\partial y \partial z} - \frac{\partial^2 \psi_2}{\partial z^2} + \frac{\partial^2 \psi_2}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 \psi_1}{\partial x \partial y} \right) - \right. \\ \left. - 2 \frac{\cos n_0 x}{k_2^2} \left(\frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} + \frac{\partial^2 \psi_2}{\partial x \partial z} - \frac{\partial^2 \psi_3}{\partial x \partial y} \right) \right] \Big|_s = f_1(N_0), \\ \rho\omega^2 \left[\frac{\cos n_0 x}{k_2^2} \left(2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial y} + \frac{\partial^2 \psi_3}{\partial y^2} - \frac{\partial^2 \psi_2}{\partial y \partial z} + \frac{\partial^2 \psi_1}{\partial x \partial z} - \frac{\partial^2 \psi_3}{\partial x^2} \right) + \right. \\ \left. + \frac{\cos n_0 y}{k_1^2} \Delta\varphi + \frac{\cos n_0 z}{k_2^2} \left(2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y \partial z} + \frac{\partial^2 \psi_1}{\partial z^2} - \frac{\partial^2 \psi_3}{\partial x \partial z} + \frac{\partial^2 \psi_2}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 \psi_1}{\partial y^2} \right) - \right. \\ \left. - 2 \frac{\cos n_0 y}{k_2^2} \left(\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} + \frac{\partial^2 \psi_3}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 \psi_1}{\partial y \partial z} \right) \right] \Big|_s = f_2(N_0),\end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \rho\omega^2 \left[\frac{\cos n_0 x}{k_2^2} \left(2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial z} + \frac{\partial^2 \psi_3}{\partial y \partial z} - \frac{\partial^2 \psi_2}{\partial z^2} + \frac{\partial^2 \psi_2}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 \psi_1}{\partial x \partial y} \right) + \right. \\ & \quad \left. + \frac{\cos n_0 y}{k_2^2} \left(2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y \partial z} + \frac{\partial^2 \psi_1}{\partial z^2} - \frac{\partial^2 \psi_3}{\partial x \partial z} + \frac{\partial^2 \psi_2}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 \psi_1}{\partial y^2} \right) + \right. \\ & \quad \left. + \frac{\cos n_0 z}{k_1^2} \Delta \varphi - 2 \frac{\cos n_0 z}{k_2^2} \left(\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \psi_1}{\partial y \partial z} - \frac{\partial^2 \psi_2}{\partial x \partial z} \right) \right] \Big|_s = f_3(N_0), \quad (2) \end{aligned}$$

где $f_1(N_0)$, $f_2(N_0)$, $f_3(N_0)$ суть заданные функции точки N_0 поверхности s , а n_0 — направление внешней нормали к поверхности s в этой точке.

Так как решается задача для области, содержащей бесконечно удаленную точку, то потенциалы φ и $\bar{\psi}$ должны еще удовлетворять условиям излучения.

Введем обозначения:

$$\begin{aligned} F &= \iint_s v(N) \frac{\cos rx \cos n_0 y}{r^2} ds_N, \\ G &= \iint_s v(N) \frac{\cos^2 rx \cos n_0 r}{r^2} ds_N, \\ H &= \iint_s v(N) \frac{\cos rx \cos ry \cos n_0 r}{r^2} ds_N. \end{aligned} \quad (3)$$

Здесь $v(N)$ — некоторая функция точки N поверхности s ; r — расстояние от точки $N(\xi, \eta, \zeta)$ до точки $M(x, y, z)$, лежащей вне поверхности s ; $r = \sqrt{(x - \xi)^2 + (y - \eta)^2 + (z - \zeta)^2}$; n_0 — направление внешней нормали к поверхности s в точке $N_0(\xi_0, \eta_0, \zeta_0)$ поверхности.

Если s — замкнутая поверхность, удовлетворяющая условиям Ляпунова с показателем 1, то для потенциалов (3) можно доказать справедливость следующих предельных формул:

$$\begin{aligned} F_e &= F^0; & F_i &= F^0; \\ G_e &= G^0 - \frac{2\pi}{3} v(N_0); & G_i &= G^0 + \frac{2\pi}{3} v(N_0); \\ H_e &= H^0; & H_i &= H^0. \end{aligned} \quad (4)$$

В формулах (4) значок e при потенциале означает предел соответствующего потенциала, когда точка M стремится к точке N_0 , оставаясь все время вне поверхности s , а значок i при потенциале означает предельное выражение соответствующего потенциала, когда точка M неограниченно приближается к точке N_0 поверхности, находясь все время внутри поверхности.

Верхний индекс 0 при потенциале показывает, что в выражении соответствующего потенциала координаты точки M прямо заменены на координаты точки N_0 .

Потенциалы (3) взяты в качестве образцов, лишь для определенности. Потенциалы, в которых содержатся углы между r или n_0 с другими осями координат, имеют предельные формулы, аналогичные (4).

Потенциалы φ и ψ будем искать в следующем виде:

$$\varphi = A \iiint_s \left[\bar{v}(N), \text{grad} \frac{e^{-ik_1 r}}{r} \right] dr_N, \quad (5)$$

$$\bar{\psi} = A \iiint_s \left[\bar{v}(N), \text{grad} \frac{e^{-ik_2 r}}{r} \right] ds_N,$$

где $A = \frac{1}{\pi r_0 \omega^2} \left(\frac{k_2}{k_1} \right)^2$, а $\bar{v}(N)$ есть векторная плотность, подлежащая определению.

Заметим, что, в силу (5), потенциалы φ и $\bar{\psi}$ удовлетворяют условиям излучения.

Если подставить выражения (5) в (2), а затем устремить точку M к точке N_0 поверхности s (при этом придется воспользоваться формулами (4) и им подобными), то для компонентов $v_1(N)$, $v_2(N)$, $v_3(N)$ по осям координат плотности $\bar{v}(N)$ получится следующая система сингулярных интегральных уравнений:

$$Bv_1(N_0) + \frac{1}{\pi} \iint_s \left\{ \frac{v_1(N)}{r_0^2} [\cos n_0 r_0 + b \cos^2 r_0 x \cos n_0 r_0] + \right. \\ \left. + \frac{v_2(N)}{r_0^2} [\cos r_0 x \cos n_0 y - \cos r_0 y \cos n_0 x + b \cos r_0 x \cos r_0 y \cos n_0 r_0] + \right. \\ \left. + \frac{v_3(N)}{r_0^2} [\cos r_0 x \cos n_0 z - \cos r_0 z \cos n_0 x + b \cos r_0 x \cos r_0 z \cos n_0 r_0] \right\} ds_N + \\ + L_1 = f_1(N_0),$$

$$Bv_2(N_0) + \frac{1}{\pi} \iint_s \left\{ \frac{v_1(N)}{r_0^2} [\cos r_0 y \cos n_0 x - \cos r_0 x \cos n_0 y + \right. \\ \left. + b \cos r_0 x \cos r_0 y \cos n_0 r_0] + \frac{v_2(N)}{r_0^2} [\cos n_0 r_0 + b \cos^2 r_0 y \cos n_0 r_0] + \right. \\ \left. + \frac{v_3(N)}{r_0^2} [\cos r_0 y \cos n_0 z - \cos r_0 z \cos n_0 y + b \cos r_0 y \cos r_0 z \cos n_0 r_0] \right\} ds_N + \\ + L_2 = f_2(N_0),$$

$$Bv_3(N_0) + \frac{1}{\pi} \iint_s \left\{ \frac{v_1(N)}{r_0^2} [\cos r_0 z \cos n_0 x - \cos r_0 x \cos n_0 z + \right. \\ \left. + b \cos r_0 x \cos r_0 z \cos n_0 r_0] + \frac{v_2(N)}{r_0^2} [\cos r_0 z \cos n_0 y - \cos r_0 y \cos n_0 z + \right. \\ \left. + b \cos r_0 y \cos r_0 z \cos n_0 r_0] + \frac{v_3(N)}{r_0^2} [\cos n_0 r_0 + b \cos^2 r_0 z \cos n_0 r_0] \right\} ds_N + \\ + L_3 = f_3(N_0). \quad (6)$$

Здесь $r_0 = \sqrt{(\xi_0 - \xi)^2 + (\eta_0 - \eta)^2 + (\zeta_0 - \zeta)^2}$; $B = -2 \left(\frac{k_2}{k_1} \right)^2$; $b = 3 \left[\left(\frac{k_2}{k_1} \right)^2 - 1 \right]$; L_1, L_2, L_3 — вполне определенные интегральные операторы от $v_1(N)$, $v_2(N)$, $v_3(N)$, ядра этих операторов непрерывны.

Система (6) правильная ⁽¹⁾, т. е. ее символический определитель никогда не обращается в нуль.

Заметим, что альтернатива Фредгольма доказана для правильных сингулярных интегральных уравнений, заданных на ограниченных замкнутых поверхностях, удовлетворяющих условиям Ляпунова и гомеоморфных сфере или тору.

В силу этого для области, ограниченной поверхностью s , удовлетворяющей только что указанным требованиям, система (6) однозначно разрешима для любых правых частей, если $\omega \neq \omega_n$, где ω_n — собственные числа сопряженной задачи, т. е. задачи стационарной теории упругости для внутренней области, когда на границе s заданы смещения.

Ленинградский государственный
университет
им. А. А. Жданова

Поступило
29 IX 1949

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

- ¹ С. Г. Михлин, Усп. матем. наук, 3, в. 3 (1948).