

В. А. ЩЕЛКУНОВ

ОБ ОДНОМ ИНТЕГРАЛЬНОМ УРАВНЕНИИ В ИНТЕГРАЛАХ  
РИМАНА — СТИЛЬТЬЕСА

(Представлено академиком С. Л. Соболевым 15 VIII 1949)

Пусть область  $(E)$  есть сегмент  $[a, b]$ , а область  $(\omega)$  — любой полу-сегмент  $[\alpha, \beta] \subset [a, b]$  при  $\beta \neq b$  и сегмент  $[\alpha, \beta]$ , если  $\beta = b$ . Через  $\omega$  обозначим длину сегмента  $[\alpha, \beta]$ . Пусть  $K(t, \omega, x, y) = K(t, x, y) f(x, \omega)$ , где  $K(t, x, y)$  непрерывна на  $R(a \leq t, x, y \leq b)$ , а  $f(x, \omega)$  — средняя аддитивная функция области  $(\omega)$ , определенная на  $(E)$  равенством

$$f(x, \omega) = \begin{cases} 0, & \text{если } x \in \bar{(\omega)}; \\ \frac{1}{\omega}, & \text{если } x \in (\omega). \end{cases}$$

Если  $u(t, x)$  непрерывна на  $I(a \leq t, x \leq b)$ ,  $\xi \in (\omega)$ , то

$$\int_{(E)} K(t, \omega, x, y) u(t, \xi) d\omega = \int_{(E)} K(t, x, y) u(t, \xi) f(x, \omega) d\omega = K(t, x, y) u(t, x) \quad (1)$$

и

$$\int_{(E)} d\omega \int_a^b K(t, \omega, x, y) u(t, \xi) dt = \int_a^b dt \int_{(E)} K(t, \omega, x, y) u(t, \xi) d\omega. \quad (2)$$

Обозначим общую величину этих двух интегралов через

$$\int_{a(E)}^b \int_{(E)} K(t, \omega, x, y) u(t, \xi) dt d\omega.$$

Рассмотрим интегральное уравнение:

$$u(x, y) = \varphi(x, y) + \lambda \int_{a(E)}^b \int_{(E)} K(t, \omega, x, y) u(t, \xi) dt d\omega, \quad (3)$$

которое может быть записано в виде

$$u(x, y) = \varphi(x, y) + \lambda \int_a^b K(t, x, y) u(t, x) dt. \quad (4)$$

Уравнение (4) встречается в теории вероятностей и было впервые исследовано В. И. Романовским (1). В. И. Романовский применил идею Фредгольма замены уравнения (4) системой алгебраических уравнений. Мне кажется, что более простой способ исследования уравнения (4) — это исследование уравнения (3), которое по виду напоминает обычное интегральное уравнение. Уравнение, ядро которого есть средняя аддитивная функция области, рассмотрено подробно Гюнтером (2). Теория Фредгольма для уравнения (3) также имеет место, и надо лишь во всех формулах классической теории заменить интегралы Римана интегралами Римана — Стильтьеса.

Так, например, определитель и миноры Фредгольма для уравнения (3) будут определяться равенствами:

$$D(\lambda) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-\lambda)^n}{n!} A_n,$$

где

$$A_n = \int_a^b \int_{(E)} K \left( \begin{matrix} t_1, \omega_1; \dots; t_n, \omega_n \\ t_1, \xi_1; \dots; t_n, \xi_n \end{matrix} \right) dt_1 \dots dt_n d\omega_1 \dots d\omega_n, \quad (5)$$

и

$$D_m \left( \begin{matrix} s_1, \tau_1; \dots; s_m, \tau_m \\ x_1, y_1; \dots; x_m, y_m \end{matrix} \middle| \lambda \right) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-\lambda)^n}{n!} B_n \left( \begin{matrix} s_1, \tau_1; \dots; s_m, \tau_m \\ x_1, y_1; \dots; x_m, y_m \end{matrix} \right), \quad (6)$$

где

$$B_m \left( \begin{matrix} s_1, \tau_1; \dots; s_m, \tau_m \\ x_1, y_1; \dots; x_m, y_m \end{matrix} \right) = \\ = \int_a^b \int_{(E)} \int_{(E)} K \left( \begin{matrix} s_1, \tau_1; \dots; s_m, \tau_m; t_1, \omega_1; \dots; t_n, \omega_n \\ x_1, y_1; \dots; x_m, y_m; t_1, \xi_1; \dots; t_n, \xi_n \end{matrix} \right) dt_1 \dots dt_n d\omega_1 \dots d\omega_n, \\ (\tau_i) \subseteq (E), \quad a \leq s_i, \quad x_i, y_i \leq b.$$

*Первая теорема Фредгольма. Если  $\lambda$  не является характеристическим числом ядра  $K(t, \omega, x, y)$ , то уравнение (3) (а следовательно и (4)) имеет единственное непрерывное решение, определяемое формулой:*

$$u(x, y) = \varphi(x, y) + \lambda \int_a^b \int_{(E)} \frac{D_1 \left( \begin{matrix} t, \omega \\ x, y \end{matrix} \middle| \lambda \right)}{D(\lambda)} \varphi(t, \xi) dt d\omega. \quad (7)$$

*Вторая теорема Фредгольма. Если ранг характеристического числа  $\lambda_0$  равен  $m$ , то уравнение*

$$u(x, y) = \lambda_0 \int_a^b \int_{(E)} K(t, \omega, x, y) u(t, \xi) dt d\omega \quad (8)$$

*и союзное уравнение*

$$v(x, \tau) = \lambda_0 \int_a^b \int_{(E)} K(x, \tau, t, \xi) v(t, \omega) dt d\omega \quad (9)$$

*имеют  $m$  линейно независимых решений, определяемых, соответственно, по формулам*

$$u_i(x, y) = \frac{D_m \left( s_1^0, \tau_1^0, \dots; s_i^0, \tau_i^0, \dots; s_m^0, \tau_m^0 \mid \lambda_0 \right)}{D_m \left( s_1^0, \tau_1^0, \dots; s_m^0, \tau_m^0 \mid \lambda_0 \right)} \quad (10)$$

и

$$v_i(x, \tau) = \frac{D_m \left( s_1^0, \tau_1^0, \dots; x, \tau, \dots; s_m^0, \tau_m^0 \mid \lambda_0 \right)}{D_m \left( s_1^0, \tau_1^0, \dots; s_m^0, \tau_m^0 \mid \lambda_0 \right)}, \quad i = \overline{1, m}, \quad (11)$$

где  $x_k^0$  ( $\tau_k^0$ ) выбраны так, что

$$D_m \left( s_1^0, \tau_1^0, \dots; s_m^0, \tau_m^0 \mid \lambda_0 \right) \neq 0.$$

Третья теорема Фредгольма. Если ранг характеристического числа  $\lambda_0$  равен  $m$ , то уравнение (3) при  $\lambda = \lambda_0$  имеет решение, если — и только если — выполняются условия:

$$\int_a^b \int_{(E)} \varphi(x, \xi) v_i(x, \omega) dx d\omega = 0, \quad i = \overline{1, m}. \quad (12)$$

В этом случае решения (3) определяются формулой:

$$u(x, y) = \varphi(x, y) + \lambda_0 \int_a^b \int_{(E)} \frac{D_{m+1} \left( t, \omega; s_1^0, \tau_1^0, \dots; s_m^0, \tau_m^0 \mid \lambda_0 \right)}{D_m \left( s_1^0, \tau_1^0, \dots; s_m^0, \tau_m^0 \mid \lambda_0 \right)} \varphi(t, \xi) dt d\omega + \sum_{i=1}^m c_i u_i(x, y), \quad (13)$$

где  $c_i$  — произвольные постоянные.

В заключение сделаем следующие замечания:

1. Можно показать, что из условия (12) вытекают те условия существования решения неоднородного уравнения (4), которые указаны В. И. Романовским.

2. При наличии формулы (1) вычисление решений по формулам (7), (10), и (13) несколько не труднее (а пишется они проще), чем вычисление по формулам В. И. Романовского, которые могут быть легко выведены из наших.

Среднеазиатский  
государственный университет

Поступило  
11 VII 1949

#### ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

<sup>1</sup> В. Романовский, Acta Math., 59, 99 (1932). <sup>2</sup> Н. Гюнтер, Тр. физ.-матем. ин-та им. В. А. Стеклова, 1 (1932).