

ТЕОРИЯ УПРУГОСТИ

Член-корреспондент АН СССР И. Н. ВЕКУА

**ОБ ОДНОМ МЕТОДЕ РЕШЕНИЯ ГРАНИЧНЫХ ЗАДАЧ
СИНУСОИДАЛЬНЫХ КОЛЕБАНИЙ УПРУГОГО ЦИЛИНДРА**

1. В случае плоского синусоидального колебания упругого цилиндра, ось которого перпендикулярна плоскости Oxy , компоненты смещения имеют вид

$$u = U(x, y) \frac{\cos \nu t}{\sin \nu t}, \quad v = V(x, y) \frac{\cos \nu t}{\sin \nu t}, \quad w = 0, \quad (1)$$

где ν — частота колебания.

Пусть T — поперечное сечение цилиндра плоскостью Oxy . Предположим, что T — односвязная область. В нашей работе ⁽¹⁾ доказано, что в области T

$$\begin{aligned} U + iV = & k\varphi(z) - z\overline{\varphi'(z)} + l^2 z^2 \overline{\varphi(z)} + \overline{\psi(z)} + \\ & + \int_0^z \varphi(t) H_1(z, z-t) dt + \int_0^{\overline{z}} \overline{\varphi(t)} H_1^*(z, \overline{z}-\overline{t}) d\overline{t} + \\ & + \int_0^z \psi(t) H_2(z, z-t) dt + \int_0^{\overline{z}} \overline{\psi(t)} H_2^*(z, \overline{z}-\overline{t}) d\overline{t}, \end{aligned} \quad (2)$$

где $z = x + iy$, $\overline{z} = x - iy$,

$$\begin{aligned} H_1(X, Y) &= \frac{X}{\alpha - \beta} [\alpha^2 L_1(\alpha XY) + \beta^2 L_1(\beta XY)], \\ H_2(X, Y) &= \frac{\alpha\beta Y}{\alpha - \beta} [L_1(\alpha XY) + L_1(\beta XY)], \\ H_1^*(X, Y) &= \frac{X^3}{\beta - \alpha} [\alpha^3 L_3(\alpha XY) - \beta^3 L_3(\beta XY)], \\ H_2^*(X, Y) &= \frac{\alpha\beta X}{\beta - \alpha} [L_1(\alpha XY) - L_1(\beta XY)], \\ L_n(X) &= X^{-n} J_n(2\sqrt{X}) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-X)^k}{k!(k+n)!}, \end{aligned} \quad (3)$$

$$\alpha = \frac{\nu^2}{4(\lambda + \mu)}, \quad \beta = \frac{\nu^2}{4\mu}, \quad k = \frac{\lambda + 3\mu}{\lambda + \mu}, \quad l = \frac{\lambda + 3\mu}{8\mu(\lambda + 2\mu)}; \quad (4)$$

$\varphi(z)$ и $\psi(z)$ — произвольные голоморфные функции в T , причем $\varphi(0)=0$; φ, ψ однозначно определяются при помощи U, V . При $\nu=0$ будем иметь известную формулу, выражающую компоненты смещения плоского деформированного состояния в статическом случае (2).

2. Формула (2) может иметь различные применения. В частности, ее можно использовать для решения граничных задач, когда на границе области известны смещения или силы. В обоих случаях полу-чаются интегральные уравнения, которые эквивалентны задаче для любого значения частоты ν . В настоящей работе мы ограничиваемся рассмотрением задачи, когда на границе заданы значения U, V ; эту задачу в дальнейшем назовем задачей I. Эта задача приводится к следующей задаче.

Требуется найти входящие в (2) голоморфные в T функции $\varphi(z)$ и $\psi(z)$ так, чтобы на границе имело место условие

$$U + iV = f(t) \quad (\text{на } L), \quad (5)$$

где $f(t)$ — заданная функция точки $t \in L$, причем L — граница области T ; мы ее считаем простой замкнутой кривой, декартовы координаты которой имеют производные по дуге до 5-го порядка. Функцию $f(t)$ будем считать дифференцируемой по дуге до 3-го порядка.

Кроме того, будем предполагать, что $\varphi'(z)$ и $\psi'(z)$ непрерывны в $T + L$; это требование обеспечивает непрерывность компонентов тензора напряжения в $T + L$.

При этих условиях можно доказать (3) существование единственной функции $\omega(t)$, непрерывной в смысле Гельдера на L такой, что при $z \in T$

$$\varphi(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\omega(t) dt}{t-z} - \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\omega(t) dt}{t}, \quad (6)$$

$$\psi(z) = \frac{k}{2\pi i} \int_L \frac{\overline{\omega(t)} dt}{t-z} + \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\overline{t\omega(t)} dt}{(t-z)^2} - \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\omega(t) dt}{t-z}.$$

Подставляя эти формулы в (2) и переходя к пределу, когда точка z стремится из области T к некоторой точке $t_0 \in L$, получим

$$k\omega(t_0) + \frac{1}{2} \nu^2 t_0^2 \overline{\omega(t_0)} - \frac{\nu^2 t_0^2}{2\pi i} \int_L \frac{\overline{\omega(t)} dt}{\overline{t-t_0}} + \int_L K(t_0, t) \omega(t) dt + \int_L K^*(t_0, t) \overline{\omega(t)} dt = f(t_0), \quad (7)$$

где

$$K(t_0, t) = \frac{k}{2\pi i} \left[\frac{d}{dt} \operatorname{lg} \frac{t-t_0}{t(\overline{t}-\overline{t_0})} - \frac{d\overline{t}}{dt} \int_0^{\overline{t}} \frac{H_2^*(t_0, \overline{t_0}-\overline{t_1}) d\overline{t_1}}{t-\overline{t_1}} \right] - \frac{iH_2(\overline{t_0}, t_0)}{2\pi i t} + \frac{1}{2\pi i} \int_0^{t_0} \left[\frac{t_1 H_1(\overline{t_0}, t_0-t_1)}{t} - \overline{t} \frac{\partial}{\partial t_1} H_2(\overline{t_0}, t_0-t_1) - \frac{d\overline{t}}{dt} H_2(\overline{t_0}, t_0-t_1) \right] \frac{dt_1}{t-t_1}, \quad (8)$$

$$\begin{aligned}
K^*(t_0, t) = & \frac{1}{2\pi i} \frac{d}{dt} \frac{t-t_0}{\bar{t}-\bar{t}_0} + \frac{t^2 t_0^2}{2\pi i \bar{t}} + \frac{k}{2\pi i} \frac{dt}{dt} \int_0^{\bar{t}_0} \frac{H_2(\bar{t}_0, t_0 - t_1)}{t-t_1} dt_1 + \\
& + \frac{1}{2\pi i} \int_0^{\bar{t}_0} \left[-\frac{\bar{t}_1 H_1^*(t_0, \bar{t}_0 - \bar{t}_1)}{\bar{t}} + t \frac{\partial}{\partial t_1} H_2^*(t_0, \bar{t}_0 - \bar{t}_1) + \right. \\
& \left. + \frac{dt}{dt} H_2^*(t_0, \bar{t}_0 - \bar{t}_1) \right] \frac{dt_1}{\bar{t}-\bar{t}_1} + \frac{t H_2^*(t_0, \bar{t}_0)}{2\pi i \bar{t}}.
\end{aligned}$$

Переходя в (7) к сопряженному равенству, мы получим систему двух сингулярных интегральных уравнений с двумя неизвестными функциями $\omega(t)$, $\bar{\omega}(t)$, эквивалентную задаче I для любого значения частоты ν . Эта система будет нормального типа с индексом, равным нулю (4).

Применяя известные приемы регуляризации (4,5), мы можем привести эту систему к эквивалентной системе уравнений Фредгольма, причем приведение требует применения таких операций, которые выражаются явно через заданные функции.

3. При $\nu=0$ уравнение (7) переходит в уравнение Фредгольма

$$k\omega(t_0) + \frac{k}{2\pi i} \int_L \omega(t) d \lg \frac{t-t_0}{t(\bar{t}-\bar{t}_0)} + \frac{1}{2\pi i} \int_L \bar{\omega}(t) d \frac{t-t_0}{\bar{t}-\bar{t}_0} = f(t_0), \quad (9)$$

которое разрешимо для любой правой части и дает решение задачи I в статическом случае (3).

Но вышеупомянутая система уравнений Фредгольма, эквивалентная уравнению (7), имеет ядра, которые суть мероморфные функции параметра ν . Так как $\nu=0$ не является для этой системы собственным значением, то, согласно теореме Тамаркина (6), резольвента будет мероморфной функцией параметра ν , причем нетрудно доказать, что ее полюса расположены на действительной оси и представляют собой частоты собственных колебаний цилиндра. В частности, отсюда вытекает, что для достаточно малых значений ν задача I всегда разрешима.

Замечание 1. Другие интегральные уравнения для задачи I получены Д. И. Шерманом (7), но в его работе отсутствует доказательство эквивалентности для любого ν .

Замечание 2. Если в (2) вместо $\varphi(z)$ и $\psi(z)$ подставим выражения

$$\begin{aligned}
\varphi(z) &= \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\omega(t) dt}{t-z} - \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\omega(t) dt}{t}, \\
\psi(z) &= \frac{k}{2\pi i} \int_L \frac{\bar{\omega}(t) dt}{t-z} + \frac{t^2}{2\pi i} \int_L \frac{\omega(t) dt}{t-z} + \\
&+ \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\bar{t}\omega(t) dt}{(t-z)^2} - \frac{1}{2\pi i} \int_L \frac{\omega(t) dt}{t-z},
\end{aligned} \quad (10)$$

то получим для $\omega(t)$ интегральное уравнение Фредгольма. Недостаток этого способа заключается в отсутствии доказательства эквивалентности. Однако, как нетрудно видеть, согласно упомянутой выше теоре-

ме Тамаркина эквивалентность будет иметь место для всех значений γ , за исключением, быть может, дискретного ряда их, причем для малых значений этого параметра эквивалентность, очевидно, будет соблюдаться. Поэтому для малых значений γ решение задачи можно искать в виде степенного ряда относительно этого параметра.

Поступило
15 III 1948

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

- ¹ И. Н. Векуа, ДАН, **16**, № 3 (1937). ² Н. И. Мухелишвили, Некоторые основные задачи теории упругости, 1935. ³ Д. И. Шерман, ДАН, **27**, № 9 (1940). ⁴ Н. И. Мухелишвили, Сингулярные интегральные уравнения, 1946. ⁵ И. П. Векуа, Сообщ. АН ГрузССР, **4**, № 3 (1943). ⁶ I. D. Tamarkin, Ann. Math., **28**, № 2 (1927). ⁷ Д. И. Шерман, ДАН, **48**, № 9 (1945).