

В. С. ИГНАТОВСКИЙ, член-корреспондент Академии Наук СССР

ПО ПОВОДУ ЛАПЛАСОВОЙ ТРАНСФОРМАЦИИ. IV

Как продолжение нашей заметки III (1) мы рассмотрим теперь внешнее пространство к шару радиуса r_1 . Таким образом вместо условий (12) заметки III мы будем иметь:

$$r_1 \leq r \leq \infty \text{ и } t > 0, \quad (1)$$

и вместо величин (13) теперь будут иметь для нас значения следующие:

$$q_n(r_1 + 0, t) = q_{n,1}(t); \frac{\partial q_n}{\partial r} \Big|_{r \rightarrow r_1} = h_{n,1}(t), \quad (2)$$

$$q_n(r, 0) = g_n(r); \frac{\partial q_n}{\partial t} \Big|_{t \rightarrow 0} = G_n(r). \quad (3)$$

Связь (15) остается в силе, и теперь необходимо лишь интегрировать уравнение (16), причем μ и ν определяются выражением (17).

Как мы увидим далее, из приведенных выше четырех величин (2) и (3), три могут быть даны.

Помножив (16) заметки III на r^{n+1} и введя функцию:

$$r^{n+1} p_n = \pi_n(r, t), \quad (4)$$

мы получим для нее уравнение:

$$a \frac{\partial^2 \pi_n}{\partial t^2} + \nu^2 \pi_n - \frac{\partial^2 \pi_n}{\partial r^2} + \frac{2n}{r} \frac{\partial \pi_n}{\partial r} = r^{n+1} \zeta_n(t, r); \quad a = \frac{1}{c^2}. \quad (5)$$

К нему мы применим трансформацию Лапласа относительно времени t :

$$\varphi_n(z, r) = \int_0^{\infty} e^{-zt} \pi_n(r, t) dt, \quad (6)$$

после чего получим из (5):

$$\frac{\partial^2 \varphi_n}{\partial r^2} - \frac{2n}{r} \frac{\partial \varphi_n}{\partial r} - a \left(z^2 + \frac{\nu^2}{a} \right) \varphi_n = -r^{n+1} \{ \nu_n(z, r) + azf_n(r) + aF_n(r) \}, \quad (7)$$

причем $\nu_n(z, r)$ означает нижнюю функцию от $\zeta_n(t, r)$ и

$$f_n(r) = p_n(r, 0); \quad F_n(r) = \frac{\partial p_n}{\partial t} \Big|_{t \rightarrow 0}. \quad (8)$$

Далее мы вторично применим к (7) трансформацию Лапласа, но теперь по отношению к r , т. е. вследствие (1):

$$\gamma_n(z, \varepsilon) = \int_{r_1}^{\infty} e^{-\varepsilon r} \varphi_n(z, r) dr. \quad (9)$$

Из (7) следует тогда:

$$\frac{d\gamma_n(z, \varepsilon)}{d\varepsilon} + \frac{2\varepsilon(1+n)}{\varepsilon^2 - k^2} \gamma_n(z, \varepsilon) = \frac{e^{-\varepsilon r_1}}{\varepsilon^2 - k^2} \{2n+1 - \varepsilon r_1\} \dot{\varphi}_n(z, r_1) - r_1 \dot{\varphi}'_n(z, r_1) - \frac{L_n(z, \varepsilon)}{\varepsilon^2 - k^2}, \quad (10)$$

причем

$$k^2 = az^2 + \varrho^2; \quad \dot{\varphi}'_n(z, r_1) = \frac{\partial \varphi_n(z, r)}{\partial r} \Big|_{r=r_1}, \quad (11)$$

$$L_n(z, \varepsilon) = \int_{r_1}^{\infty} e^{-\varepsilon r} M_n(z, r) dr \quad (12)$$

и

$$M_n(z, r) = r^{n+2} \{v_n(z, r) + az f_n(r) + aF_n(r)\}; \quad (13)$$

общий интеграл (10) будет:

$$\gamma_n(z, \varepsilon) = \frac{C_n}{(\varepsilon^2 - k^2)^{n+1}} + \frac{(2n+1) \varphi_n(z, r_1) - r_1 \dot{\varphi}'_n(z, r_1)}{(\varepsilon^2 - k^2)^{n+1}} \int e^{-\varepsilon r_1} (\varepsilon^2 - k^2)^n d\varepsilon - \frac{r_1 \dot{\varphi}'_n(z, r_1)}{(\varepsilon^2 - k^2)^{n+1}} \int e^{-\varepsilon r_1} \varepsilon (\varepsilon^2 - k^2)^n d\varepsilon + \frac{1}{(\varepsilon^2 - k^2)^{n+1}} \int L_n(z, \varepsilon) (\varepsilon^2 - k^2)^n d\varepsilon. \quad (14)$$

Так как постоянная интегрирования C_n конечно не зависит от ε , то потому она не зависит и от r . Интеграл этот может быть представлен конечными рядами, но дальнейшие вычисления для любого n становятся очень сложными и потому мы пока ограничимся случаями $n=0$ и $n=1$.

Для этих случаев мы в (14) переходим обратно в верхнее пространство относительно r и получим, во-первых:

$$C_0 = C_1 = 0, \quad (15)$$

и наконец

$$\varphi_0(z, r) = \varphi_0(z, r_1) \operatorname{ch} k(r - r_1) + \dot{\varphi}'_0(z, r_1) \frac{\operatorname{sh} k(r - r_1)}{k} - \int_{r_1}^r \frac{\operatorname{sh} k(r - \tau)}{k} \cdot \frac{M_0(z, \tau)}{\tau} d\tau \quad (16)$$

и

$$\begin{aligned} \varphi_1(z, r) = & \frac{\varphi_1(z, r_1)}{r_1} \left\{ r \operatorname{ch} k(r - r_1) - \frac{\operatorname{sh} k(r - r_1)}{k} \right\} + \\ & + \frac{\dot{\varphi}'_1(z, r_1)}{r_1 k} \left\{ \frac{(r - r_1) \operatorname{ch} k(r - r_1)}{r_1 k} - \frac{\operatorname{sh} k(r - r_1)}{r_1 k^2} + r \operatorname{sh} k(r - r_1) \right\} - \\ & - \int_{r_1}^r \frac{M_1(z, \tau)}{k^2 \tau^3} \{ k(r - \tau) \operatorname{ch} k(r - \tau) + (r^2 \tau r - 1) \operatorname{sh} k(r - \tau) \} d\tau, \quad (17) \end{aligned}$$

что не что иное, как соответственные интегралы уравнения (7).

Мы в (16) и (17) встречаемся со всеми четырьмя величинами $\varphi_n(z, r_1)$, $\dot{\varphi}'_n(z, r_1)$, $f_n(r)$ и $F_n(r)$ ($n=1, 2$) согласно (2) и (3). Для $r=r_1$ мы по-

лучим тождества, а также после дифференцирования по r и при $r=r_1$ поэтому мы не можем исключить ни одной из этих четырех величин.

Для этой цели перейдем в (5) в нижнее пространство относительно r согласно

$$\gamma_n(t, \varepsilon) = \int_{r_1}^{\infty} e^{-\varepsilon r} \pi_n(r, t) dr. \quad (18)$$

С другой стороны, возвращаясь в (14) обратно в верхнее пространство относительно t , мы конечно также должны получить ту же величину $\gamma_n(t, \varepsilon)$. Поэтому произведем этот переход для $n=0$ ($C_0=0$), откуда следует:

$$\begin{aligned} \gamma_0(t, \varepsilon) = & -\frac{e^{-\varepsilon r_1}}{ak_1} \int_0^t \operatorname{sh}(k_1 \tau) \cdot \pi'_0(r_1, t - \tau) d\tau - \\ & -\frac{e^{-r_1 \varepsilon}}{ak_1^2} \frac{\partial}{\partial t} \int_0^t \operatorname{ch}(k_1 \tau) \cdot \pi_0(r_1, t - \tau) d\tau + \frac{\varepsilon e^{-r_1 \varepsilon}}{ak_1^2} \pi_0(r_1, t) + \\ & + \frac{1}{ak_1} \int_0^t \operatorname{sh}(k_1 \tau) \left\{ \int_{r_1}^{\infty} e^{-\varepsilon r} r \zeta_0(t - \tau, r) dr \right\} d\tau + \frac{\partial}{\partial t} \left\{ \frac{\operatorname{sh}(k_1 t)}{k_1} \int_{r_1}^{\infty} x e^{-\varepsilon x} f_0(x) dx \right\} + \\ & + \frac{\operatorname{sh}(k_1 t)}{k_1} \int_{r_1}^{\infty} x e^{-\varepsilon x} F_0(x) dx, \end{aligned} \quad (19)$$

причем

$$k_1 = c\sqrt{\varepsilon^2 - \nu^2}; \quad \pi'_0(r_1, t) = \frac{\partial \pi(r, t)}{\partial r} \Big|_{r=r_1}. \quad (20)$$

Мы перейдем теперь в (19) в верхнее пространство относительно r , после чего делаем $r=r_1$. Мы получим таким образом $\pi_0(r_1, t)$; отсюда следует, во-первых, при $t=0$:

$$\pi_0(r_1, 0) - r_1 f_0(r_1) = 0; \quad \text{или } q_{0,1}(0) - g_0(r_1) = 0, \quad (21)$$

а потом, после перехода в нижнее пространство относительно t ,

$$\varphi_0(z, r_1) = -\frac{\varphi'_0(z, r_1)}{k} + 2 \{ \beta_1(z) + \beta_2(z) + \beta_3(z) \}, \quad (22)$$

причем выражения $\beta_n(z)$ ($n=1, 2, 3$) зависят от $\zeta_0(r, t)$, $f_0(r)$ и $F_0(r)$ и исчезают вместе с последними.

Из (22) и (16) мы наконец можем исключить например $\varphi_0(z, r_1)$ и получим

$$\begin{aligned} \varphi_0(z, r) = & \varphi_0(z, r_1) e^{-\kappa(r-r_1)} + 2 \operatorname{sh} k (r - r_1) \cdot \{ \beta_1(z) + \beta_2(z) + \beta_3(z) \} - \\ & - \int_{r_1}^r \frac{\operatorname{sh} k (r - \tau)}{k} \cdot \frac{M_0(z, \tau)}{\tau} d\tau. \end{aligned} \quad (23)$$

Здесь мы должны перейти в верхнее пространство относительно t , чтобы получить искомое значение для $\pi_0(r, t)$, которое будет теперь зависеть от $\pi_0(r_1, t)$, $f_0(r)$ и $F_0(r)$, т. е. таким образом от трех величин (2) и (3), как вначале и сказано. Переходя наконец от π_0 к q_0 , мы получим, введя обозначения:

$$M(x, y) = I_0(\nu \sqrt{x^2 - c^2 y^2}); \quad r - r_1 = x, \quad (24)$$

окончательно:

$$\begin{aligned}
 r q_0(r, t) = & \frac{e^{-\mu t}}{2} \{ (x + ct + r_1) g_0(x + ct + r_1) - (ct - x + r_1) g_0(ct - x + r_1) \} + \\
 & + r_1 e^{-\frac{x\mu}{c}} q_{0,1} \left(t - \frac{x}{c} \right) - cr_1 \int_{\frac{x}{c}}^t e^{-\nu\mu} q_{0,1}(t - y) \frac{\partial M(x, y)}{\partial x} dy + \\
 & + \frac{e^{-\mu t}}{2c} \int_{-ct}^x (x - y + r_1) \left[\{ G_0(x - y + r_1) + \mu g_0(x - y + r_1) \} M(y, t) + \right. \\
 & + \left. g_0(x - y + r_1) \frac{\partial M(y, t)}{\partial t} \right] dy - \frac{e^{-\mu t}}{2c} \int_x^{ct} (y - x + r_1) \left[\{ G_0(y - x + r_1) + \right. \\
 & + \left. \mu g_0(y - x + r_1) \} M(y, t) + g_0(y - x + r_1) \frac{\partial M(y, t)}{\partial t} \right] dy + \\
 & + \frac{c}{2} \int_{\frac{x}{c}}^t e^{-\mu y} dy \int_{-cy}^{cy} S(y, \tau) d\tau + \frac{c}{2} \int_{\frac{x}{c}}^t e^{-\mu y} dy \int_{-cy}^x S(y, \tau) d\tau + \\
 & \frac{c}{2} \int_{\frac{x}{c}}^t e^{-\mu y} dy \int_{cy}^x S(y, \tau) d\tau; \quad \underline{ct > x}, \quad (25)
 \end{aligned}$$

причем

$$S(y, \tau) = (x - \tau + r_1) \eta_0(t - y, x - \tau + r_1) M(\tau, y) \quad (26)$$

и

$$\begin{aligned}
 r q_0(r, t) = & \frac{e^{-\mu t}}{2} \{ (x - ct + r_1) g_0(x - ct + r_1) + (x + ct + r_1) g_0(x + ct + r_1) \} + \\
 & + \frac{e^{-\mu t}}{2c} \int_{-ct}^{ct} (x - y + r_1) \left[\{ G_0(x - y + r_1) + \mu g_0(x - y + r_1) \} M(y, t) + \right. \\
 & + \left. g_0(x - y + r_1) \frac{\partial M(y, t)}{\partial t} \right] dy + \frac{c}{2} \int_0^t e^{-\mu y} dy \int_{-cy}^{cy} S(y, \tau) d\tau; \quad \underline{x \geq tc}. \quad (27)
 \end{aligned}$$

Непрерывный переход от (25) к (27) при $ct = x$ следует на основании (21).

Переходя теперь к случаю $n = 1$ и полагая для простоты

$$g_1(r) = G_1(r) = \zeta_1(t, \varepsilon) = 0,$$

т. е. дано лишь $q_{1,1}(t)$, получим:

$$\begin{aligned}
 r^2 q_1(r, t) = & r r_1 e^{-\frac{x\mu}{c}} q_{1,1} \left(t - \frac{x}{c} \right) - c r r_1 \int_{\frac{x}{c}}^t e^{-\nu\mu} q_{1,1}(t - y) \frac{\partial M(x, y)}{\partial x} dy - \\
 & - \frac{c^2 x}{b} \frac{\partial^2 Q}{\partial x^2} - \frac{c^2 x}{r_1 b} \frac{\partial Q}{\partial x}; \quad \underline{ct > x}, \quad (28)
 \end{aligned}$$

и равно нулю при $ct < x$. При этом будет

$$Q = \int_{\frac{x}{c}}^t q_{1,1}(t-y) e^{-\mu y} dy \int_{\frac{x}{c}}^y M(x, \tau) \operatorname{sh} b(y-\tau) d\tau \quad (29)$$

и

$$b = \frac{c}{r_1} \sqrt{1 - v^2 r_1^2}. \quad (30)$$

Делая в (25) и (27) $g_0 = G_0 = \eta_0 = 0$; $\mu = 0$ и полагая $q_{0,1} = \operatorname{const} = C$, получим:

$$q_0(r, t) = \begin{cases} \frac{Cr_1}{r}; & ct > x \\ 0; & ct < x \end{cases} \quad (31)$$

и это удовлетворяет уравнению Лапласа $\Delta u = 0$ ($ct \neq x$). Мы имеем таким образом переход к статическому случаю.

Так же и в заметке I⁽²⁾ мы исключали одну из имеющихся там величин (2) и (3). Разница с настоящей работой заключается в том, что здесь мы это исключение произвели в нижнем пространстве, что значительно удобнее, чем в верхнем, как это сделано в заметке I.

Исследовательский институт математики
и механики Государственного университета.
Ленинград.

Поступило
28 XII 1936.

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

¹ В. С. Игнатовский, ДАН, IV, № 3, 107—110 (1936). ² В. С. Игнатовский, ДАН, II, № 1, 5—11 (1935).