

5. МАТЕМАТИЧЕСКИЕ МЕТОДЫ И ИНФОРМАЦИОННЫЕ ТЕХНОЛОГИИ В ЭКОНОМИКЕ

В. П. Кудин

*Учреждение образования Федерации профсоюзов Беларуси
«Международный институт трудовых и социальных отношений»
Гомельский филиал*

ИТЕРАЦИОННЫЙ МЕТОД ЧИСЛЕННОГО РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ ВОЗБУЖДЕНИЯ ПЛОСКОСТИ С ПЕРЕМЕННЫМ ИМПЕДАНСОМ

Введение. Задача о возбуждении плоскости с переменным импедансом представляет интерес в ряде задач излучения и распространения радиоволн, а также в теории синтеза антенн и отражающих структур [1], [2]. В [3] предложен итерационный метод расчета поля, рассеянного плоской поверхностью с переменным импедансом. Метод проиллюстрирован на примере решения двумерной задачи.

В данной работе предлагаются варианты итерационного метода для решения трехмерной задачи.

Постановка задачи. В полупространстве $z > 0$ находится заданная система сторонних источников. На плоскости $z = 0$ ставится импедансное граничное условие $\mathbf{E} = \mathbf{Z}[\mathbf{H}, \mathbf{n}]$, где единичный вектор $\mathbf{n} = (0, 0, -1)^T$ представляет собой внешнюю нормаль к области $z > 0$, а \mathbf{Z} есть квадратная матрица, элементы которой в общем случае зависят от переменных x и y .

Требуется определить токи на поверхности $z = 0$, а с их помощью поле в верхнем полупространстве или поле в дальней зоне.

Вывод интегральных уравнений. Поле при $z > 0$ состоит из двух составляемых: стороннего поля и поля эквивалентных поверхностных источников \mathbf{J}^3 и \mathbf{J}^M [1]:

$$\mathbf{H} = \mathbf{H}^{\text{ст}} + \frac{1}{ikW} (k^2 + \text{grad div}) \mathbf{A}^M + \text{rot} \mathbf{A}^3. \quad (1)$$

Для поперечных компонентов поля из (1) будем иметь

$$\mathbf{H} \rangle = \mathbf{H}^{\text{ст}} \rangle + \frac{1}{W} \mathbf{M} \mathbf{A}^M \rangle - \Pi \frac{\partial \mathbf{A}^3 \rangle}{\partial z}, \quad (2)$$

где дифференциальный оператор \mathbf{M} есть

$$\mathbf{M} = \frac{1}{ik} \begin{pmatrix} k^2 + \frac{\partial^2}{\partial x^2} & \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \\ \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} & k^2 + \frac{\partial^2}{\partial y^2} \end{pmatrix}.$$

В уравнении (2) опустим точку наблюдения на плоскость $z = 0$. Тогда, учитывая свойства функции Грина, после несложных преобразований будем иметь

$$\langle \mathbf{P}\mathbf{J}^{\alpha} \rangle = 2\mathbf{H}^{\alpha} \rangle + \frac{2}{W} \mathbf{M}\mathbf{A}^{\alpha} \rangle. \quad (3)$$

Введем двумерное прямое и обратное преобразование Фурье формулами:

$$F(f) = \tilde{f}(\kappa_1, \kappa_2) = \int_{-\infty-\infty}^{\infty} \int_{-\infty-\infty}^{\infty} f(x, y) \exp(ik_1x + ik_2y) dx dy,$$

$$F^{-1}(\tilde{f}) = f(x, y) = \frac{1}{4\pi^2} \int_{-\infty-\infty}^{\infty} \int_{-\infty-\infty}^{\infty} \tilde{f}(\kappa_1, \kappa_2) \exp(-i\kappa_1x - i\kappa_2y) d\kappa_1 d\kappa_2.$$

Поскольку выражение

$$\mathbf{M}\mathbf{A}^{\alpha} \rangle = \int_{-\infty-\infty}^{\infty} \int_{-\infty-\infty}^{\infty} \mathbf{M}\mathbf{G}\mathbf{J}^{\alpha} \rangle dx' dy'$$

представляет собой свертку функций, то, применив преобразование Фурье к уравнению (3), получим

$$\langle \mathbf{P}\tilde{\mathbf{J}}^{\alpha} \rangle = 2\tilde{\mathbf{H}}^{\alpha} \rangle - \frac{1}{W} \mathbf{N}\tilde{\mathbf{J}}^{\alpha} \rangle, \quad (4)$$

где введена квадратная матрица

$$\mathbf{N} = \frac{1}{-ik\gamma} \begin{pmatrix} k^2 - \kappa_1^2 & -\kappa_1\kappa_2 \\ -\kappa_1\kappa_2 & k^2 - \kappa_2^2 \end{pmatrix}.$$

Не ограничивая общности последующих рассуждений, матричную функцию $Z(x, y)$ представим в виде суммы переменной и постоянной составляющих:

$$\mathbf{Z}(x, y) = \mathbf{Z}_1(x, y) + \mathbf{Z}_0.$$

В качестве постоянной составляющей \mathbf{Z}_0 может, например, выступить предел $\lim_{\sqrt{x^2+y^2} \rightarrow \infty} \mathbf{Z}(x, y) = \mathbf{Z}_0$ или некая другая величина, которая вводится для упрощения или облегчения решения задачи.

В дальнейшем при решении уравнения (4) необходимо определиться с выбором функции, подлежащей нахождению. В работе [3] в качестве искомой функции использовался поверхностный ток электрического типа.

Выведем аналогичное уравнение для трехмерной задачи. Для этого, исключая с помощью граничного условия из уравнения (4) ток \mathbf{J}^a , получим

$$\Pi \tilde{\mathbf{J}}^a = 2\tilde{\mathbf{H}}^{ca} - \text{NП} \frac{\mathbf{Z}_0}{W} \tilde{\mathbf{J}}^a - \text{NП} F \left(\frac{\mathbf{Z}_L}{W'} \mathbf{J}^a \right),$$

откуда после перегруппировки членов и преобразований будем иметь

$$\mathbf{D} \Pi \tilde{\mathbf{J}}^a = 2\tilde{\mathbf{H}}^{ca} - \text{NF} \left(\Pi \frac{\mathbf{Z}_L}{W'} \Pi^T \Pi \tilde{\mathbf{J}}^a \right). \quad (5)$$

Здесь введено обозначение

$$\mathbf{D} = \mathbf{1} + \text{NП} \frac{\mathbf{Z}_0}{W} \Pi^T,$$

а $\mathbf{1}$ есть единичная матрица второго порядка.

В качестве неизвестной функции в (5) естественно использовать

$$\tilde{\mathbf{J}}_1^a = \rho \tilde{\mathbf{J}}^a.$$

Окончательно искомое уравнение выглядит следующим образом

$$\tilde{\mathbf{J}}_1^a = 2\mathbf{D}^{-1} \tilde{\mathbf{H}}^{ca} - \mathbf{D}^{-1} \text{NF} \left(\rho \frac{\mathbf{Z}_L}{W'} \rho^T \tilde{\mathbf{J}}_1^a \right). \quad (6)$$

Решение интегральных уравнений. Для решения уравнения (6) целесообразно использовать итерационную схему, применяя хорошо развитые в настоящее время алгоритмы дискретного преобразования Фурье для численной реализации процедуры прямого и обратного интегрального преобразования Фурье. Для двумерной задачи итерационная схема относительно поверхностного электрического тока развита в работе [3], там же проведена и оценка сходимости процесса. Установлено, что сходимость итерационного процесса зависит от постоянной части поверхностного импеданса или поверхностной проводимости и, следовательно, может быть улучшена с помощью соответствующего выбора данных величин.

Разумеется, для решения уравнения (6) может быть применена и прямая процедура, основанная на методе моментов [4]. При этом, однако, для матричных элементов получаются двукратные интегралы в бесконечных пределах, которые также могут быть найдены численными методами.

Литература

1. Марков, Г. Т. Возбуждение электромагнитных волн. – 2-е изд., перераб. и доп. / Г. Т. Марков, А. Ф. Чаплин. – Москва : Радио и связь, 1983.
2. Фейнберг, Е. Л. Распространение радиоволн вдоль земной поверхности / Е. Л. Фейнберг. – Москва : Изд. АН СССР, 1961.
3. Кудин, В. П. Итерационный метод расчета поля, рассеянного плоской поверхностью с переменным импедансом / В. П. Кудин, Ю. С. Ушаков // Изв. вузов, сер. Радиотехника, 1981. – Т. 24. – № 2.
4. Harrington R. F. Field computation by moment methods. N. Y.: Machmillan, 1968.