

Реферат

Объем 100 страниц, 37 рисунка, 19 таблиц, 10 источников, 3 приложения.

Электронный модуль для управления многокоординатным пропорциональным манипулятором.

В дипломном проекте представлена разработка электронного модуля для пропорциональной гидравлики с помощью двухкоординатного джойстика.

Объект исследования – способы управления грузоподъемной техникой.

Предметом исследования является сравнение различных способов пропорционального управления и способы реализации этого управления.

Цель работы – разработка электрической принципиальной схемы и технико-экономическое обоснование проекта.

Метод исследования. В процессе разработки устройства управления гидроаппаратом были проанализированы и изучены по публикациям и изданиям о методах управления грузоподъемной техникой и некоторым способам его осуществления.

Полученные результаты. В результате было разработана принципиальная электрическая схема устройства управления пропорциональным гидроаппаратом и приведено технико-экономическое обоснование проекта.