

Министерство образования Республики Беларусь

Учреждение образования «Гомельский государственный технический университет имени П. О. Сухого»

Кафедра «Промышленная электроника»

В. А. Карпов, О. М. Ростокина

ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЬНАЯ ТЕХНИКА

ПРАКТИКУМ

по одноименному курсу для студентов специальности 1-36 04 02 «Промышленная электроника» дневной и заочной форм обучения В двух частях Часть 1

УДК 621.314.2(075.8) ББК 32.859я73 К26

Рекомендовано научно-методическим советом факультета автоматизированных и информационных систем $\Gamma\Gamma TY$ им. П. О. Сухого (протокол № 2 от 10.12.2007 г.)

Рецензент: доц. каф. «Автоматизированный электропривод» ГГТУ им. П. О. Сухого канд. техн. наук В. В. Логвин

Карпов, В. А.

Преобразовательная техника: практикум по одноим. курсу для студентов специальности 1-36 04 02 «Промышленная электроника» днев. и заоч. форм обучения: в 2 ч. Ч. 1 / В. А. Карпов, О. М. Ростокина. – Гомель: ГГТУ им. П. О. Сухого, 2009. – 41 с. – Систем. требования: РС не ниже Intel Celeron 300 МГц; 32 Мb RAM; свободное место на HDD 16 Мb; Windows 98 и выше; Adobe Acrobat Reader. – Режим доступа: http://lib.gstu.local. – Загл. с титул. экрана.

Приведены конкретные примеры реализации законченных функциональных узлов промышленной электроники: генераторов синусоидальных и прямоугольных колебаний, измерительных выпрямителей, фазочувствительных выпрямителей. Даны основные теоретические сведения и задания, необходимые для выполнения лабораторных работ по указанным вопросам.

Для студентов специальности 1-36 04 02 «Промышленная электроника» дневной и заочной форм обучения.

УДК 621.314.2(075.8) ББК 32.859я73

© Учреждение образования «Гомельский государственный технический университет имени П. О. Сухого», 2009

К26

Введение

Настоящий лабораторный практикум предназначен для практического освоения дисциплины «Преобразовательная техника» и содержит четыре лабораторные работы с основными теоретическими сведениями по теме лабораторной работы, ходом ее выполнения и вопросами, позволяющими контролировать степень усвоения материала.

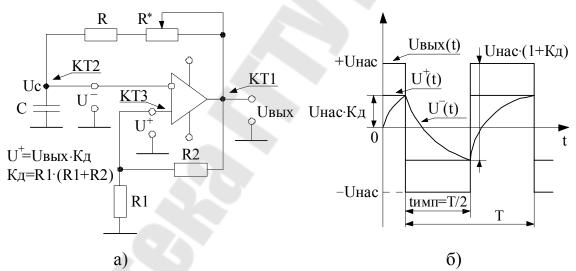
Практическое пособие соответствует рабочей программе «Преобразовательная техника», лекционному курсу и позволит лучше освоить данную дисциплину.

ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №1 RC-ГЕНЕРАТОР ПРЯМОУГОЛЬНЫХ ИМПУЛЬСОВ НА ИНТЕГРАЛЬНОМ УСИЛИТЕЛЕ ПОСТОЯННОГО ТОКА

Цель работы: ознакомиться с принципом действия, работой и расчетом генератора прямоугольных импульсов на интегральном усилителе постоянного тока (ИУПТ).

ТЕОРЕТИЧЕСКИЕ СВЕДЕНИЯ

Использование усилителя постоянного тока в интегральном исполнении [1, с.347] делает импульсный RC-генератор (рис.1а) проще и стабильнее подобных схем, выполненных на транзисторах. После подачи напряжений +Uпит и –Uпит на усилитель (конденсатор первоначально разряжен) на выходе усилителя (контрольная точка КТ1) можно наблюдать сигнал Uвых(t) прямоугольной формы, а на инвертирующем входе – сигнал U⁻(t), форма которого близка к треугольной (см. рис.1б).



Puc.1 RC-генератор прямоугольных импульсов на интегральном усилителе постоянного тока

Как видно из рис.16, в установившемся режиме период Т выходного сигнала Uвых(t) генератора состоит из двух участков длительностью T/2, на каждом из которых скорость изменения напряжения равна нулю. Из этого следует, что в схеме рис.1а существует два временно устойчивых равновесных состояния, причем переход из каждого такого состояния происходит за очень короткий промежуток времени.

Цепь на резисторах R1 и R2 представляет собой делитель напряжения, который формирует из напряжения Uвых (точка KT1) сигнал U^+ , подаваемый на неинвертирующий вход усилителя (KT3):

$$U^+ = U$$
вых $\cdot \frac{R1}{R1 + R2} = U$ вых \cdot Кд.

На конденсаторе C и резисторах R и R^* собрано инерционное звено, коэффициент передачи которого определяет зависимость напряжения U^- на инвертирующем входе усилителя (КТ2) от напряжения Uвых. Так как напряжение Uвых имеет форму импульсов, то это позволяет записать формулу напряжения U^- как реакцию инерционного звена на скачек.

В операторной форме коэффициент передачи инерционной RC-цепи:

$$W(p) = \frac{1}{1 + p\tau},$$

где $\tau = R \cdot C$.

Реакция инерционного звена на единичный скачек напряжения в операторной форме:

$$U^{-}(p) = W(p) \cdot \frac{1}{p} = \frac{1}{p} \cdot \frac{1}{1 + p\tau},$$

где $\frac{1}{p}$ — изображение единичного скачка.

Оригинал изображения $U^{-}(p)$:

$$U^{-}(t) = 1 - e^{-\frac{t}{\tau}},$$

где $\tau = R \cdot C$.

Т. е. напряжение на инвертирующем входе усилителя изменяется по экспоненциальному закону.

Усилитель включен в генераторе по разомкнутой схеме и поэтому выполняет функцию компаратора, сравнивая потенциалы в точках U^+ и U^- . При этом полярность и величина напряжения Uвых зависят от знака дифференциального напряжения $\Delta U = U^+ - U^-$ и коэффициента усиления Ки микросхемы DA:

$$U$$
вых = $\Delta U \cdot Ku$.

Коэффициент усиления разомкнутого усилителя Ки для различных типов микросхем колеблется от десятков до сотен тысяч (например, у микросхемы КР544УД2А справочное значение

 $Ku = 20 \cdot 10^3$). И теоретически Uвых окажется значительным при появлении даже небольшого ΔU . На практике максимальное значение Uвых ограничено напряжением насыщения Uнас, которое меньше напряжения питания на величину насыщения транзистора выходного каскада ИУПТ. Например, если Uпит.yc. = ± 15 B, то напряжение Uнаc составит около ± 14 B.

Так как Uвых = $\Delta U \cdot K u$, то наименьшее дифференциальное напряжение, при котором усилитель сформирует Uвых = Uнас, можно определить по формуле:

$$\Delta U = \frac{U \text{Hac}}{K u}$$
.

При Uвых.макс. $\approx 14.5~B$ и Ku $\approx 10^6$ значение ΔU составит десятки микровольт, т.е. можно считать, что переключение выходного сигнала усилителя происходит практически в момент равенства напряжений U^+ и U^- (см. временные диаграммы на рис.2). Значение ΔU , найденное по приведенной выше формуле, называется чувствительностью (наименьшее напряжение, необходимое для срабатывания компаратора).

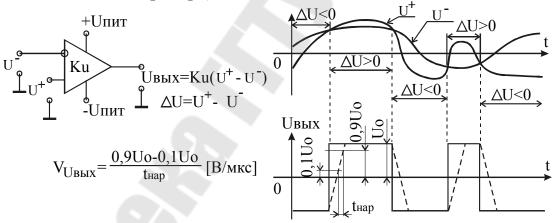


Рис.2 К пояснению работы ИУПТ в режиме компаратора

На практике форма сигнала Uвых несколько отличается от прямоугольной из-за конечной скорости нарастания выходного напряжения $V_{Uвыx}$ [В/мкс] (справочный параметр с величиной от долей до нескольких десятков В/мкс у различных ИМС). Пример диаграммы Uвых усилителя с небольшой $V_{Uвыx}$ показан на рис.2 пунктиром (Uo — установившееся значение выходного напряжения усилителя).

Сразу после включения питания дифференциальное напряжение ΔU на входе ИУПТ

$$\Delta U = U^{+} - U^{-} = U_{KT3} - U_{KT2}$$

оказывается не равным нулю (в основном из-за напряжения смещения усилителя). Появившееся на выходе усилителя напряжение

Uвых =
$$Ku \cdot (U_{KT3} - U_{KT3}) = Ku \cdot \Delta U$$

передается через RC-цепь и делитель напряжения в точки KT2 и KT3. При этом происходит увеличение ΔU (см. рис.16), что ведет к значительному возрастанию Uвых (при этом Uвых не может превысить напряжения насыщения Uнаc).

Если ΔU оказывается больше нуля, то на выходе усилителя устанавливается напряжение положительной полярности с величиной +Uнас. Напряжение +Uнас ведет к возникновению зарядного тока конденсатора С через R1R*, направленного от КТ1 к КТ2. При идеальных элементах схемы напряжение на конденсаторе Uc(t), изменяясь по экспоненциальному закону, будет стремится к +Uнас с постоянной времени $\tau = (R + R^*) \cdot C$, однако не достигнет его, так как, когда Uc(t) окажется такой величины, что дифференциальное напряжение ($\Delta U = U^+ - U^-$) поменяет знак с «плюса» на «минус», усиление отрицательного напряжения ΔU в Ku раз приведет к формированию на выходе усилителя напряжения Uнас отрицательной Так произойдет формирование фронта выходного импульсного сигнала генератора. Время, за которое напряжение Ивых переходит от уровня + Uнас до уровня - Uнас, будет зависеть от динамического параметра микросхемы ИУПТ – скорости нарастания выходного напряжения $V_{\text{Uвых}}$ [В/мкс].

Изменение величины и полярности Uвых вызывает перезарядку конденсатора по экспоненциальному закону. При этом в установившемся режиме Uc(t) изменяется с уровня Uнас \cdot Кд и стремится к уровню напряжения Uнас противоположного знака. Однако, когда Uc(t) достигнет нового уровня Uнас \cdot Кд, вновь произойдет изменение полярности Uвых и процесс перезарядки конденсатора возобновится в обратном направлении и т. д.

Для упрощенного определения формулы частоты можно воспользоваться идеализированной моделью схемы, считая, что ИУПТ имеет бесконечно большие значения входного сопротивления, коэффициента усиления Ku дифференциального сигнала ΔU и

скорость нарастания выходного напряжения V_{Urbix} , бесконечно малые значения выходного сопротивления и входных токов [1, с.347-361] и |+ U Hac| = |- U Hac|.

Как видно ИЗ рис.1б, половина периода следования генерируемых импульсов определяется промежутком времени tимп, который напряжение на конденсаторе успевает достигать напряжения на неинвертирующем входе ИУПТ.

Поскольку установившемся режиме напряжение В на конденсаторе начинает изменяться с напряжения Uнас-Кд и стремится напряжению Uнас противоположной полярности, установившееся значение напряжения на конденсаторе можно выразить формулой $Uc(\infty) = Uhac \cdot K_{\mathcal{I}} + Uhac$. Тогда закон изменения напряжения на конденсаторе Uc(t) при идеальных элементах схемы примет вид:

$$Uc(t) = U Hac(1 + Kд)(1 - e^{-\frac{t}{\tau}}). (1)$$

К моменту времени $t = t u m \pi = T/2$ напряжение Uc(t) изменится на величину 2 · Uнас · Кд 2:

$$Uc(tuмп) = 2 \cdot U + ac \cdot Kд = U + ac(1 + Kд)(1 - e^{-\frac{tuмп}{\tau}}). (2)$$

Выразив из (2) время $t_{M} = T_{2}$, можно записать формулу для расчета частоты f:

$$f = \frac{1}{2 \cdot t \text{имп}} = -\frac{1}{2 \cdot \tau \cdot \ln \frac{1 - K \pi}{1 + K \pi}}, (3)$$
 где $\tau = R \cdot C$, $K \pi = \frac{R1}{(R1 + R2)}$.

где
$$\tau = R \cdot C$$
, Кд = $\frac{R1}{(R1 + R2)}$

Так как формула (3) была получена для идеальных элементов схемы, то уменьшить расхождение между реальной и расчетной генерации использовании ОНЖОМ при элементов, параметры которых близки к идеальным. Например, в качестве усилителя желательно взять быстродействующий ИУПТ с малыми входными токами.

При расчете схемы на заданную частоту f удобно вначале выбрать номиналы C, R1, R2, и, после подстановки их в (3), найти значение R. Для повышения температурной необходимое временной стабильности частоты нужно использовать конденсаторы с

малыми ТКЕ и токами утечки (неэлектролитические конденсаторы с диэлектриком из слюды или фторопласта с номиналами от 0.001 до 0.1 мкФ), а в качестве R – резисторы с малым ТКС (например, C2-29). Выбирать номиналы резисторов надо с учетом того, что ток делителя R1R2, ток заряда конденсатора и ток нагрузки в сумме не должны превышать максимально допустимого выходного тока используемого ИУПТ (обычно Івых.макс. = 5 мА). Коэффициент передачи делителя обычно выбирается равным $\frac{1}{2}$ (R1=R2=10кОм...100кОм).

Пример. Дано: частота генерации $f=1[\kappa\Gamma \mu]$, ток нагрузки $I_H=1$ мА.

Выбираем Кд=1/2. При выборе R1=R2=10[кОм] максимальный ток делителя составит:

$$I_{\rm Д} = U_{\rm Hac}/(R1+R2) = {14.5~{
m B}}/{20~{
m кOm}} = 0.7~{
m mA}$$
. Выбираем $C = 0.01 \left[{
m m k \Phi}\right]$.
$$R = -\frac{1}{2 \cdot C \cdot f \cdot (\ln 0.5/1.5)} = -\frac{1}{2 \cdot 0.01 \cdot 10^{-6} \cdot 10^{3} \cdot (-1.0986)} = 45.5 \left[{
m k Om}\right]$$
.

Максимальный ток заряда конденсатора составит:

$$Ic = \frac{U_{\text{Hac}}}{R} = \frac{14.5 \text{ B}}{45.5 \text{ kOm}} = 0.3 \text{ mA}.$$

В качестве компаратора выбираем быстродействующий усилитель, входной каскад которого выполнен на полевых транзисторах и поэтому имеет малые входные токи: КР544УД2А ($V_{\text{Uвых}} = 20 \, \frac{\text{B}}{\text{MKC}}$, $I_{\text{BX}} = 0.1 \, \text{нA}$). Минимальное сопротивление нагрузки этого усилителя Rн.мин.=2кОм (справ.), т.е.

$$I$$
вых.макс. = U ввых.макс/ R н.мин. = $\frac{10 \text{ B}}{2}$ к O м = $= 5$ м $A > I$ н + I д + I c = 2 м A .

МЕТОДИКА ПРОВЕДЕНИЯ РАБОТЫ

Работа схемы исследуется на низкой и высокой частотах генерации с помощью двухканального осциллографа. Рекомендуется установить чувствительность по первому и второму каналам осциллографа 5В/дел. Установить синхронизацию по первому каналу,

который использовать для наблюдения выходного напряжения усилителя. Входным переключателем осциллографа отключить 1-й канал и, регулируя ручку перемещения луча по вертикали, установить "время/дел". Перевести ЛУЧ ЛИНИИ разметки переключатель в положение, соответствующее открытому входу усилителя вертикального отклонения луча. Аналогично произвести настройку 2-го канала (этот канал используется при наблюдении осциллограмм в контрольных точках КТ2 и КТ3). Диаграммы напряжений желательно выполнить синхронно, в одном масштабе и в одних координатных осях. Регулировкой синхронизации следует добиваться отображения на экране не более одного-двух периодов сигнала.

ИСПОЛЬЗУЕМЫЕ ПРИБОРЫ И ОБОРУДОВАНИЕ

- 1. Макет лабораторного стенда «RC-генераторы» по дисциплине «Преобразовательная техника» (ПТ).
- 2. Лабораторный источник напряжений ±15В.
- 3. Осциллограф С1-83 (С1-93) с двумя экранированными шнурами.
- 4. Вольтметр В7-37 со шнуром.
- 5. Соединительные провода (3шт.).

ПОРЯДОК ВЫПОЛНЕНИЯ РАБОТЫ

1. ПОДГОТОВКА К ИССЛЕДОВАНИЯМ

1.1. Включить лабораторный блок питания, осциллограф, вольтметр. Подать на лабораторный стенд питающие напряжения ±15В и, наблюдая осциллограммы напряжений в контрольных точках (КТ1, КТ2, КТ3, см.рис.1), убедиться в исправности схемы RC-генератора прямоугольных импульсов (КТ1, КТ3 – импульсные, КТ2 – пилообразный сигналы).

2. ИССЛЕДОВАНИЕ РАБОТЫ СХЕМЫ RC-ГЕНЕРАТОРА

- 2.1. Зарисовать в отчет осциллограммы напряжений в контрольных точках при минимальной частоте генерации. (частоту подобрать регулировкой переменного резистора времязадающей RC-цепи).
- 2.2. Зарисовать в отчет осциллограммы напряжений в контрольных точках при максимальной частоте генерации. Определить и записать значения: скорости нарастания

- выходного сигнала усилителя (В/мкс), напряжений насыщения (+Uнас и –Uнас).
- 3. ИССЛЕДОВАНИЕ ВЛИЯНИЯ НА ЧАСТОТУ ГЕНЕРАЦИИ ПОСТОЯННОЙ ВРЕМЕНИ RC-ЦЕПИ
 - 3.1. Включить вольтметр и перевести в режим измерения сопротивления. Изменяя значение сопротивления Rper времязадающей RC-цепи и проводя измерение периода выходного сигнала ИУПТ, заполнить первые три строки таблицы. Для достоверного измерения сопротивления необходимо отключать питание стенда перед каждым включением омметра в схему.

Таблица Экспериментальная и расчетная зависимости частоты выходного сигнала генератора от параметра Rper времязалающей цепи

| | cpu-o _l | 3tt 01 11tt | Puller | par reper . | penni | идигог | 4011 40 | |
|--|--------------------|-------------|--------|-------------|-------|--------|---------|----|
| №п/п | 1 | 2 | 3 | | 7 | 8 | 9 | 10 |
| Rрег, кОм | | | | | | | | |
| Тэксперимент., мс | | | 4 | 7 | | | | |
| $f_{\text{эксперимент.}}$, Γ ц | | | | | | | | |
| f _{расчетн.} , Гц | | | Ì | | | | | |

3.2. Заполнить последнюю строку таблицы, найдя сначала параметр С из формулы частоты (см. раздел «Теоретические сведения») путём подстановки в неё значений Кд и Rper, соответствующего минимальному значению частоты $f_{\text{эксперимент.}}$ (величину Кд можно определить по временным диаграммам в точках КТ1 и КТ2, см. п.2).

СОДЕРЖАНИЕ ОТЧЕТА

Наименование и номер работы. Цель работы. Диаграммы работы схемы на низкой и высокой частотах генерации. Таблица 1 с результатами измерений и вычислений. Выводы о причинах отличия экспериментальной частоты генератора от расчетной.

КОНТРОЛЬНЫЕ ВОПРОСЫ

1. Приведите диаграммы напряжений U^+ , U^- и Uвых (синхронно) интегрального усилителя в режиме компаратора, если на инвертирующем входе усилителя действует синусоидальный

- сигнал с амплитудой около 1В, а неинвертирующий вход соединен с нулевым потенциалом. Что называют напряжением насыщения, чувствительностью?
- 2. Инерционная RC-цепь: схема, временная диаграмма реакции на скачек входного напряжения величиной E, формула переходной характеристики h(t).
- 3. RC-генератор прямоугольных импульсов на ИУПТ: схема, временные диаграммы и описание работы.
- 4. Вывод формулы частоты выходного сигнала генератора при идеальных элементах схемы.

ЛИТЕРАТУРА

- 1. Гусев В.Г., Гусев Ю.М. Электроника: Учеб. пособие для приборостроит. спец. вузов.—2-е изд., перераб. и доп.—М.: Высш. шк., 1991. 622с., ил.
- 2. Гутников В.С. Интегральная электроника в измерительных устройствах, Л.: Энергоиздат, 1988.
- 3. Забродин Ю.С. Промышленная электроника, М.: Высшая школа, 1982.
- 4. Карпов В.А., Мурашко С.А. Генераторы прямоугольных и треугольных колебаний. Методические указания к проведению лабораторных работ (№ 2568). Гомель: ГГТУ имени П.О. Сухого, 2001.
- 5. Карпов В.А. Электронный конспект лекций по дисциплине «Преобразовательная техника», 2004.

ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №2 ИЗМЕРИТЕЛЬНЫЙ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЬ СРЕДНЕГО ЗНАЧЕНИЯ

Цель работы: ознакомиться с назначением, изучить принцип действия, работу и расчет схемы измерительного преобразователя среднего значения.

ТЕОРЕТИЧЕСКИЕ СВЕДЕНИЯ

Измерительные преобразователи среднего значения (ИПСЗ) служат для линейного преобразования среднего значения переменного напряжения в постоянное. Под средним подразумевается постоянная составляющая измеряемого сигнала либо за полпериода Т/2, либо полуволны этого сигнала за период Т.

Принцип действия преобразователя среднего значения заключается в выпрямлении входного переменного сигнала с последующим выделением из пульсирующего сигнала постоянной составляющей Uo (рис.1) с помощью фильтра.

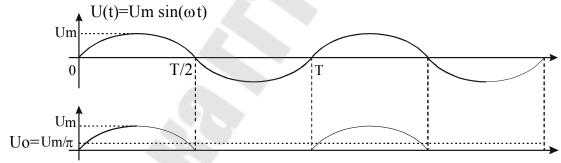


Рис. 1 К пояснению принципа действия ИПСЗ

Поскольку задачей измерительных преобразователей является обеспечение достоверности получаемой информации (в отличие от силовых, где важно обеспечить высокий к.п.д.), пассивные диодные выпрямители нельзя использовать в качестве измерительных из-за наличия у диодов напряжения отпирания Uотп − это напряжение приводит к уменьшению мгновенного значения выпрямленного напряжения нагрузки на величину ≈0.7В, что является причиной тем большей погрешности выпрямления, чем меньше входной сигнал выпрямителя. Например, в пассивном выпрямителе, работающем на

активную нагрузку, относительная погрешность выпрямления синусоидального сигнала амплитудой 10В составит [2, с.4, 5]:

$$\delta = \frac{\Delta U}{U$$
идеальн. $= \frac{U$ реальн. $- U$ идеальн. $= \frac{U$ реальн. $- 1 \approx \frac{9.3 \text{B}}{10 \text{B}} - 1 = -0.07 = 7\%$.

А современные измерительные преобразователи должны обеспечивать точность порядка десятых и сотых долей процента.

Значительно уменьшить погрешность от Uотп позволяет активный измерительный выпрямитель, схема которого представлена на рис.2 (DA2, R1, R2, R3, VD1 и VD2). В данной схеме усилитель DA2 работает как разомкнутый до тех пор, пока диоды закрыты, выполняя усиление входного сигнала в Ки раз. Если считать элементы идеальными, то при закрытых диодах выходное напряжение DA2 можно определить по формуле:

$$U$$
вых $_{DA2} = \Delta U \cdot Ku = (U^+ - U^-) \cdot Ku = -U$ вх $\cdot Ku$.

Если в результате усиления Uвх напряжение Uвых $_{DA2}$ возрастет настолько, что разность потенциалов между Uвх и Uвых $_{DA2}$ приведет к открыванию того из диодов, анодное напряжение которого будет больше катодного, то через открывшийся диод замкнется цепь отрицательной обратной связи усилителя.

При использовании в качестве DA2 интегрального усилителя с $Ku \approx 10^4 \dots 10^6$ напряжение Uвых $_{DA2}$ достигнет Uотп ≈ 0.7 В, когда Uвх составит десятки и единицы микровольт (это напряжение называют напряжением отпирания диода, приведенным ко входу):

Uотп.вх. = Uотп /
$$Ku = 0.7/(10^4 ... 10^6) \approx 70... 1$$
 мкВ.

На рис.3 приведены формулы, показывающие, что напряжение на резисторе в обратной связи с открытым диодом будет пропорционально Uвх. Таким образом, влияние Uотп диода на погрешность преобразования будет практически исключено при выборе ИУПТ с $Ku = 10^5 \dots 10^6$.

Рассмотрим работу ИВ при синусоидальном входном сигнале $u(t) = Um \cdot \sin(\omega t)$ и идеальных элементах.

При u(t)>0 дифференциальное напряжение $\Delta U=U^+-U^-$ на входе DA2 оказывается меньше нуля. В результате усиления ΔU на выходе DA2 формируется напряжение Uвых.ус. отрицательной полярности. Под влиянием разности потенциалов между u(t) и

Uвых.ус диод VD1 смещается в прямом направлении, а VD2 – в Через R1, R2 открытый VD1 обратном. И протекает направленный от входа ИВ к выходу усилителя DA2 (см. рис.2). При $Ku_{DA2} o \infty$ усилитель DA2 сформирует напряжение Uвых.ус. такой величины, при которой $\Delta U \to 0$, т.е. на инвертирующем входе напряжение $U^- \approx U^+ = 0$ (U^{-}) *<u>VCТановится</u>* напряжение «виртуального нуля»).

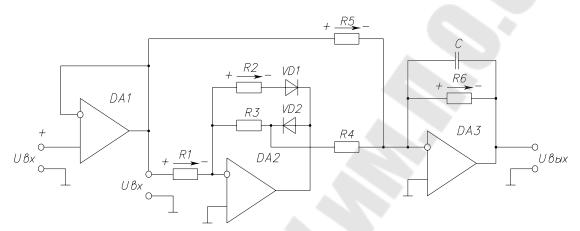
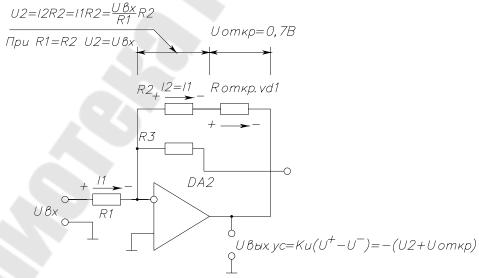


Рис. 2 Измерительный преобразователь среднего значения

Поскольку диод VD2 закрыт (при идеальных элементах схемы R закр $_{VD2} \rightarrow \infty$, рис.3), то напряжение Uив на выходе измерительного выпрямителя будет определяться напряжением U^- : Uив = $U^- \approx 0$.



Puc.3~K пояснению работы измерительного выпрямителя при Uex>0

При u(t)<0 откроется VD2 и закроется VD1. При этом напряжение Uив оказывается пропорциональным току через R3, не зависит от Rotkt.vd2 и имеет знак, противоположный знаку входного сигнала ИВ:

Uив =
$$-$$
Uвх $\frac{R3}{R1}$.

Таким образом, при поступлении на вход измерительного выпрямителя синусоидального сигнала в точке Uив можно будет наблюдать результат однополупериодного выпрямления инверсного сигнала $\mathbf{u}(t)$.

Повторитель напряжения, собранный на усилителе DA1, обеспечивает большое входное сопротивление преобразователя. Малое выходное сопротивление повторителя позволяет уменьшить погрешность δ_i , вызванную потерей сигнала на внутреннем сопротивлении Ri источника Ubx:

$$\delta_i = \Delta Ui / Uив$$
,

где $\Delta \text{Ui} = \text{Ri} \cdot \text{I}_{\text{R1}} = \text{Ri} \cdot \text{Ubx} / (\text{Ri} + \text{R1}) \approx \text{Ubx} \cdot \text{Ri} / \text{R1}$ — падение части входного напряжения на Ri под влиянием входного тока ИВ.

Уменьшить погрешность δ_i выбором R1>>Ri не всегда возможно, так как увеличение R1 ведет к росту погрешности ИВ от входного тока I_{BX} по инвертирующему входу DA2:

ного тока
$$I_{\text{BX}}$$
 по инвертирующему входу DA2:
$$\delta_{\text{BX}} = \frac{\text{Uив.расч.} - \text{Uив.ид}}{\text{Uив.ид}} = \frac{\left(I_{\text{R1}} - I_{\text{BX}}\right) \cdot \text{R3} - I_{\text{R1}} \cdot \text{R3}}{I_{\text{R1}} \cdot \text{R3}} = \\ = \frac{I_{\text{R1}} - I_{\text{BX}}}{I_{\text{R1}}} - 1 = -\frac{I_{\text{BX}}}{I_{\text{R1}}} = -I_{\text{BX}} \cdot \frac{\text{R1}}{\text{Ubx}} \; .$$

Например, при использовании в качестве DA1 микросхемы K140УД7 с $I_{\rm BX}=400\,{\rm HA}$ максимальное значение R1 для погрешности $\delta_{\rm BX}=0.1\%$:

$$R1 \le \frac{\delta_{BX} \cdot U_{BX}}{I_{BX}} = \frac{10^{-3} \cdot 10 \; B}{400 \cdot 10^{-9} \; A} = 25 \; кОм \, .$$

Если у источника сигнала Uвх выходное сопротивление Ri невелико и он обладает достаточной нагрузочной способностью, то повторитель на DA1 можно не устанавливать.

Для расчета схемы найдем связь коэффициента передачи ИПСЗ с номиналами:

Кипсз =
$$\frac{\text{Ucp.вых}}{\text{Um}}$$
, (1)

где Ucp.вых. – среднее значение выходного напряжения преобразователя;

Um — амплитуда входного синусоидального сигнала $Usx(t) = Um \cdot sin(\omega t)$.

Среднее значение Ucp.вых. — постоянная составляющая выходного сигнала Uвых(t) преобразователя, представленного на рис.1:

Ucp.вых =
$$\frac{1}{T} \int_{0}^{T} U$$
вых(t)dt, (2)

где Uвых(t) – результат выпрямления синусоидального сигнала. При двухполупериодном выпрямлении (схема ИПСЗ с R5):

Ucp.вых_{2П/П} =
$$\frac{2}{\pi}$$
 Um.в, (3)

при однополупериодном выпрямлении (схема ИПСЗ без R5):

Uср.вых_{1П/П} =
$$\frac{1}{\pi}$$
 Um.в. (3*)

В (3) и (3*) величину Um.в можно выразить через входное напряжение и номиналы схемы:

Um.
$$\mathbf{B} = \mathbf{i}_{\Sigma} \cdot \mathbf{R6}$$
, (4)

где суммарный ток i_{Σ} равен алгебраической сумме токов через R4 и R5:

$$i_{\Sigma} = i_{R4} + i_{R5} = U_{IB} \frac{1}{R4} + U_{IB} \frac{1}{R5} = U_{IB} \cdot \left(-\frac{R3}{R1} \right) \cdot \frac{1}{R4} + U_{IB} \cdot \frac{1}{R5} = U_{IB} \cdot \left(\frac{1}{R5} - \frac{R3}{R1 \cdot R4} \right).$$
(5)

После подстановки (5) в (4), а полученного выражения в (3), формула среднего значения выходного напряжения преобразователя с резистором R5 примет вид:

Ucp.вых_{2П/П} =
$$\frac{2}{\pi}$$
 Um $\cdot \left(\frac{1}{R5} - \frac{R3}{R1 \cdot R4} \right) \cdot R6$. (6)

С учетом (6) и (1) коэффициент передачи ИПСЗ с R5 через номиналы:

Кипсз_{2П/П} =
$$\frac{2}{\pi} \cdot \left(\frac{1}{R5} - \frac{R3}{R1 \cdot R4} \right) \cdot R6$$
. (7)

Обычно R1–R5 выбирают так, чтобы выполнялись условия:

$$R1 = R3 = R$$
 и $R5 = 2 \cdot R4 = R'$. (*)

Тогда при R6 = R' коэффициент Кипсз $_{2\Pi/\Pi} = -\frac{1}{\pi}$.

Для однополупериодного ИПС3:

Кипсз
$$_{\Pi\Pi/\Pi} = \frac{1}{\pi} \cdot \left(\frac{1}{\infty} - \frac{R3}{R1 \cdot R4} \right) \cdot R6 = -\frac{R3 \cdot R6}{\pi \cdot R3 \cdot R4} \,.$$

При выполнении условий (*) и R6 = R' коэффициент Кипсз $_{1\Pi/\Pi}$ также равен $-1/\pi$.

Хотя сигнал с катода VD1 не используется, VD1 необходим для поддержания ООС в ИВ при положительной полярности сигнала Uвх, когда диод VD2закрыт. Наличие такой связи обеспечивает существование на инвертирующем входе DA2 напряжения «виртуального нуля» когда Uвх>0 – в таком случае ток i_{R4} через R4отсутствует (при идеальных элементах), и на фильтр поступает сигнал входу R5=2R: $i_{R5} = \frac{U_{BX}}{2 \cdot R}$. Когда Ubx<0, закрыт только по VD1, открыт VD2, и на фильтр поступают сигналы по обоим входам. При ЭТОМ суммарный ток: $i_{\Sigma} = i_{R4} + i_{R5} = \frac{U_{BX}}{R} - \frac{U_{BX}}{2 \cdot R} = \frac{U_{BX}}{R} - \frac{U_{BX}}{2 \cdot R} = -\frac{U_{BX}}{2 \cdot R}$ «минус» в этой формуле показывает, что направление тока i_{Σ} остается прежним после изменения знака входного напряжения с «плюса» на «минус», т.е. ток i_{Σ} пульсирует).

Чтобы среднее значение выходного сигнала ИПСЗ не зависело, в частности, от емкости фильтра (как в силовом выпрямителе), в схеме используется активный фильтр низкой частоты (АФНЧ), в котором постоянные времени заряда и разряда равны: $\tau_{3AP} = \tau_{PA3P}$.

Найдем формулу для расчета постоянной времени фильтра, обеспечивающего необходимый коэффициент пульсаций Кп.вых. выходного сигнала фильтра.

Кп.вых определяется отношением амплитуды переменной составляющей выходного напряжения фильтра (Uм.п.вых) к его постоянной составляющей (среднему значению – Ucp.вых):

Kп.вых = Uм.п.вых / Uср.вых. (8)

Найдем Им.п.вых и Иср.вых.

В рассматриваемом преобразователе на входе фильтра действует сигнал, представляющий собой результат одно- или двухполупериодного выпрямления (схема ИПСЗ с R5 и без него) сигнала $U sx(t) = U m \cdot sin(\omega t)$. Пульсации от n-й гармоники будут определяться модулем коэффициента передачи $|W(j\omega_n)|$ фильтра на

частоте n-й гармоники и амплитудой пульсации Uм. π . Bx_n n-й гармоники на входе $A\Phi H Y$:

Uм.п.вых
$$_{n}=W(\omega_{n})\cdot U$$
м $_{n}=\frac{Kyc}{\sqrt{1+\left(\omega_{n}\tau\right)^{2}}}$ Uм.п.вх $_{n}$, (9)

где $K_{yC} = \frac{R6}{R4} -$ коэффициент передачи АФНЧ на нулевой частоте при выполнении условий (*).

Поскольку $(\omega_n \cdot \tau)^2 >> 1$, формулу (9) можно представить в виде

$$U_{\text{M}.\Pi.\text{Вых}_n} = \frac{Kyc}{\omega_n \cdot \tau} \cdot U_{\text{M}.\Pi.\text{BX}_n}.$$
 (10)

Из (10) следует, что к наибольшим пульсациям будет приводить та из гармоник, у которой отношение амплитуды к частоте будет максимальным.

Разложение в ряд Фурье результата однополупериодного выпрямления синусоидального сигнала с амплитудой Um

$$U_{1\Pi/\Pi} = \frac{Um}{\pi} + \frac{Um}{2}\sin(\omega t) - \frac{2Um}{\pi} \cdot \left(\frac{\cos(2\omega t)}{1 \cdot 3} + \frac{\cos(4\omega t)}{3 \cdot 5} + \dots\right),$$

показывает, что наибольшее отношение амплитуда/частота в таком сигнале имеет первая гармоника с амплитудой Um/2 и поэтому постоянную времени фильтра в однополупериодном ИПСЗ необходимо рассчитывать на подавление первой гармоники.

Среднее значение напряжения (постоянная составляющая) на выходе АФНЧ:

Ucc.вых = Ucc.вх · Kyc = Um · Kyc /
$$\pi$$
, (11)

После подстановки (11) и (10) в (8) имеем:

Кп.вых =
$$\frac{\text{Kyc}}{\omega \cdot \tau} \cdot \text{Uм.п.вx} / (\text{Ucp.вx.} \cdot \text{Kyc}), (12)$$

Кп.вых = $\frac{\text{Кп.вх.}}{\omega \cdot \tau}$. (13)

Из (13) можно выразить постоянную времени фильтра:

$$\tau = \frac{K_{\Pi.BX.}/K_{\Pi.BbIX}}{\omega}$$
 (14)

Так как в однополупериодном ИПСЗ пульсация на выходе фильтра будет наибольшей от первой гармоники входного сигнала с амплитудой Uм.п.вх.=Um/2, то:

$$\tau = \frac{K\pi.\text{Bx./K}\pi.\text{Bix}}{\omega} = \frac{1}{\omega} \cdot \frac{U\text{m.t.bx.}}{U\text{cp.bx.}} \cdot \frac{U\text{cp.bix.}}{U\text{m.t.bix.}} = \frac{1}{\omega} \cdot \frac{U\text{m}}{2} \cdot \frac{U\text{cp.bix./Ucp.bx.}}{U\text{m.t.bix.}}$$

Из последней формулы необходимая постоянная времени фильтра для однополупериодного ИПСЗ:

$$\tau_{_{HEO EX.1\Pi/\Pi}} = \frac{1}{2\omega} \cdot \frac{Um/Ucp.вx.}{Um.п.вых./Ucp.вых.} = \frac{Kuпc3_{_{1\Pi/\Pi}}}{2\omega \cdot Kп.вых.необх.} \, .$$

В двухполупериодном ИПСЗ (с R5) сигнал на входе фильтра представлен гармониками:

$$U_{2\Pi/\Pi} = \frac{2Um}{\pi} - \frac{4Um}{\pi} \cdot \left(\frac{\cos(2\omega t)}{1 \cdot 3} + \frac{\cos(4\omega t)}{3 \cdot 5} + \dots\right).$$

И формула для расчета необходимой постоянной времени фильтра в двухполупериодном ИПСЗ примет вид:

$$au_{\text{HEOBX.2}\Pi/\Pi} = \frac{1}{2\omega} \cdot \frac{4\text{Um}}{3\pi} \cdot \frac{1}{\text{Uм.п.вых.}} = \frac{2 \cdot \text{Кипс3}_{2\Pi/\Pi}}{\omega \cdot 3\pi \cdot \text{Кп.вых.необх}}.$$

Сравнение формул $\tau_{\text{HЕОБХ.2\Pi/\Pi}}$ и $\tau_{\text{HЕОБХ.1П/\Pi}}$ показывает, что двухполупериодный ИПСЗ имеет выигрыш по постоянной времени фильтра. Т.е. двухполупериодный ИПСЗ дает возможность повысить быстродействие преобразователя за счет уменьшения необходимой постоянной времени фильтра при том же качестве сглаживания пульсаций.

Пример. Дано: Ubx.unc3(t) = Um \cdot sin(ω t), Um = 10 B, частота входного сигнала ИПСЗ f = 1 [кГц], дополнительные погрешности от Ucm и Ibx ИУПТ не должны превышать δ = 0.5 %, коэффициент пульсаций Кп = 0.2 %, коэффициент передачи ИПСЗ Кипсз = 1 (т.е. при амплитуде входного сигнала 10B среднее значение выходного сигнала ИПСЗ должно быть 10B).

Выбираем ИУПТ КР140УД6: Ucм = 10 мВ , Ibx = 30 нА , Δ Ibx = 10 нА .

Выбираем единичный коэффициент усиления измерительного выпрямителя (рис.2): R1 = R2 = R3.

Максимальное значение R1 без симметрирования схемы:

$$R1 \le \frac{\delta \cdot \text{Ucp.вых.ив.}}{\text{Ibx}} = \frac{5 \cdot 10^{-3} \cdot 10/\pi}{30 \cdot 10^{-9}} \approx 530 \text{ кОм}.$$

Принимаем R1 = R2 = R3 = 47 кОм.

Погрешность от Uсм:

$$\delta_{\text{Ucm}} = \frac{\text{Ucm}}{\text{Ucp.вых.ив.}} \cdot 100 = \frac{10 \,\text{мB}}{10 \,\text{B} / \pi} \cdot 100 \approx 0.3 \,\%$$
 — не превышает

заданной, поэтому нет необходимости в подстройке нуля.

Погрешность, вносимая обратным сопротивлением диода (КД522):

$$\delta_{\text{Rобр}} = \frac{\text{R1}}{\text{Rд.обр.}} \cdot 100 = \frac{\text{R1}}{\text{Uобр.макс.(справ.)/ Іобр.макс.(справ.)}} \cdot 100 = \frac{10^4}{10\,\text{B}/1\,\text{мкA}} \cdot 100 = 0.47\,\%.$$

Чтобы Uвых. ипсз = 10~B при Um = 10~B выбираем $R6 = \pi \cdot R4$, т.е. Кипсз = 1 .

Тогда необходимая постоянная времени фильтра:

$$\tau = C \cdot R6 = \frac{2 \cdot \text{Кипс3}}{\omega \cdot 3\pi \cdot \text{Кп.вых.необх}} = \frac{1}{f \cdot 3\pi^2 \cdot \text{Кп.вых.необх}} = \frac{1}{1 \text{ к}\Gamma\text{u} \cdot 29.6 \cdot 2 \cdot 10^{-3}} = 16.9 \text{ мс.}$$

Выбираем C=0,1 мк Φ , тогда R6=169 кОм, R4=53.8 кОм, сопротивление R5 выбираем равным $2\cdot R4$: R5=107.6 кОм.

Время установления выходного сигнала ИПСЗ с таким фильтром при заданной погрешности установления $\delta = 0.5 \, \%$ составит:

$$tyct = 5.3 \cdot \tau = 5.3 \cdot 16.9 \cdot 10^{-3} \approx 90 \text{ Mg}.$$

Коэффициент 5.3 в последней формуле — относительное время установления однозвенного фильтра при погрешности установления 0.5% (см. табл.2 в [4]).

МЕТОДИКА ПРОВЕДЕНИЯ ЭКСПЕРИМЕНТА

Для исследования работы схемы на ее вход с генератора подается сигнал синусоидальной формы. При наблюдении диаграммы выходного напряжения измерительного выпрямителя рекомендуется

осциллографа синхронизацию ПО первому каналу, установить наблюдения который использовать ДЛЯ входного напряжения напряжений выпрямителя. Диаграммы желательно выполнить синхронно, в одном масштабе и в одних координатных осях.

ИСПОЛЬЗУЕМЫЕ ПРИБОРЫ И ОБОРУДОВАНИЕ

- 1. Лабораторный источник напряжений ±15В.
- 2. Макет лабораторного стенда «Модуляторы с управляемыми и неуправляемыми ключами» по ПТ.
- 3. Осциллограф С1-83 (С1-93) с двумя шнурами.
- 4. Генератор Г3-118 со шнуром.
- 5. Вольтметр В7-37 со шнуром.
- 6. Соединительные провода (6 шт.).

ПОРЯДОК ВЫПОЛНЕНИЯ РАБОТЫ

1. ПОДГОТОВКА К ИССЛЕДОВАНИЮ

Зарисовать схему ИПСЗ в отчет. Рассчитать коэффициент передачи преобразователя через измеренные номиналы схемы. Для этого необходимо измерить суммарные значения сопротивлений (R12 = R1 + R2, R23 = R2 + R3, R13 = R1 + R3 и R56 = R5 + R6, R46 = R4 + R6, R45 = R4 + R5) и выполнить расчет номиналов из полученной системы уравнений. Номиналы элементов преобразователя указать на рисунке схемы. Коэффициент передачи К преобразователя необходим для расчета среднего значения его выходного напряжения по заданной амплитуде Um входного сигнала.

2. ИССЛЕДОВАНИЕ РАБОТЫ ИЗМЕРИТЕЛЬНОГО ВЫПРЯМИТЕЛЯ

схеме АФНЧ конденсатор. отключить внешнего генератора измерительного выпрямителя подать на вход синусоидальный сигнал амплитудой около 1В частотой 400 Гц. Зарисовать в отчет диаграммы напряжений схемы в контрольных точках (на выходе усилителя, катоде и аноде диодов VD1, VD2) входным напряжением. Обратить скачкообразное изменение выходного напряжения усилителя при переходе его входного сигнала через ноль.

3. ИССЛЕДОВАНИЕ ЛИНЕЙНОСТИ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЯ

Для оценки погрешности от нелинейности ИПСЗ [3, с.31-35] надо снять экспериментальную зависимость выходного напряжения от входного напряжения преобразователя в рабочем диапазоне. За рабочий диапазон в лабораторной работе принять изменение амплитуды входного синусоидального сигнала от 10В (100%) до 1В (10%). Для проведения измерений подключить в обратную связь усилителя DA3 (рис.2) конденсатор и подать на вход преобразователя синусоидальный сигнал частотой 400Гц с выхода генератора (контролировать вольтметром в режиме измерения действующего значения). Заполнить первые три строки таблицы.

Таблица
Погрешность преобразователя среднего значения в диапазоне входного сигнала

| № п/п | 1 | 2 | 3 | 9 | 10 |
|----------------------|-------------------|---|---|---|------------------|
| ~Ивх, В | записать | | 7 | | записать |
| | показания | | | | показания |
| | вольтметра | | | | вольтметра |
| | при | | | | при |
| | 10% от | | | | 100% от |
| | Uвх.макс . | J | • | | Uвх.макс. |
| Ивых.изм , В | | | | | |
| Uмакс .пульс | | | | | |
| γ, % | |) | | | |
| Uвых.расч , В | | ٥ | | | |
| ΔИвых, мВ | 7 | | | | |
| δ, % | | | | | |

Входное напряжения преобразователя ~Uвх контролировать вольтметром по действующему значению. Среднее значение выходного преобразователя Uвых.изм — вольтметром в режиме измерения постоянного напряжения. Uмакс.пульс можно измерять при помощи осциллографа (увеличить чувствительность и определять по амплитуде переменной составляющей выходного сигнала ИПСЗ).

После расчета коэффициента передачи ИПСЗ по данным измерений, полученных в конечной (10-й) точке шкалы (Кипсз = Uвых.изм. $_{10}$ / \sim Uвх. $_{10}$), вычислить Uвых.расч. и заполнить четыре последних строки таблицы.

~Uex, Ueых.изм — измеренные вольтметром значения входного (действующее) и выходного (среднее) напряжений преобразователя.

Uвых.pасч — расчетное среднее значение выходного сигнала ИПСЗ, найденное для измеренного входного сигнала по рассчитанному коэффициенту передачи Кипсз преобразователя Uвых.pасч = $\sim U$ вх $\cdot \sqrt{2} \cdot$ Кипсз .

 ΔU вых, δ – абсолютная и относительная погрешности преобразователя:

$$\Delta U$$
вых = Uвых.изм. - Uвых.расч., $\delta = \frac{\Delta U$ вых.расч.

Uмакс.пульс – измеренная амплитуда пульсаций на выходе фильтра.

$$\gamma = \frac{\text{Uмакс.пульс}}{\text{Uвых изм}}$$
 - коэффициент пульсаций.

СОДЕРЖАНИЕ ОТЧЕТА

Наименование и номер работы. Цель работы. Принципиальная схема измерительного выпрямителя с измеренными и рассчитанными номиналами. Диаграммы работы схемы. Таблица 1 с результатами расчетов и измерений.

КОНТРОЛЬНЫЕ ВОПРОСЫ

- 1. Что называют средним значением измеряемого сигнала?
- 2. Почему измерительный преобразователь среднего значения нельзя строить на пассивном диодном выпрямителе?
- 3. Измерительный выпрямитель схема, работа, приведённое ко входу напряжение отпирания диода, назначение цепи с VD1 (рис.2).
- 4. Измерительный выпрямитель схема, выбор резистора R1 (рис.2) с учетом заданной погрешности от входного тока усилителя без симметрирования схемы.
- 5. Измерительный выпрямитель схема, погрешность от обратного сопротивления диода VD1 (рис.2).
- 6. Коэффициент передачи измерительного преобразователя среднего значения, назначение резистора R5.

- 7. Активный фильтр низкой частоты схема, назначение, расчёт необходимой постоянной времени по заданному коэффициенту пульсаций в схеме одно- и двухполупериодного ИПСЗ.
- 8. Как экспериментально определить погрешность от нелинейности ИПСЗ?

ЛИТЕРАТУРА

- 1. Е.Г. Абаринов Методические указания к лабораторным занятиям по теме "Демодуляторы с управляемыми и неуправляемыми ключами" курса "Преобразовательная техника" для студентов специальности 20.05. (№1396). Гомель, ротапринт ГПИ, 1990г. 43с.
- 2. Аналоговые электроизмерительные приборы: Учеб. пособие для вузов по спец. «Информ.-измер. техника» / Е.Г. Бишард, Е.А. Киселева, Г.П. Лебедев идр., 2-е изд., перераб. и доп.—М.: Высш. шк., 1991—415 с.: ил.
- 3. Абаринов Е.Г., Муринов И.В. // Выбор и расчет многозвенных сглаживающих фильтров информационных преобразователей. «Измерительная техника», №12, 1999. М.: ИПК Изд-во стандартов.

ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №3 ФАЗОЧУВСТВИТЕЛЬНЫЕ ВЫПРЯМИТЕЛИ

Цель работы: изучить принцип действия и исследовать работу

одно- и двухполупериодного фазочувствительных выпрямителей на интегральных усилителях постоянного тока с управляемыми ключами на

полевых транзисторах.

ТЕОРЕТИЧЕСКИЕ СВЕДЕНИЯ

Замена в измерительном выпрямителе диодов (см. рис.1 в л.р.№2) на управляемые электронные ключи К1 и К2 позволяет получить схему однополупериодного ФЧВ (рис.1а).

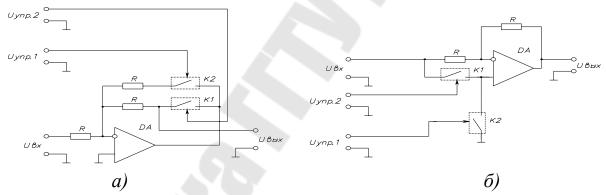


Рис.1 Однополупериодный (а) и двухполупериодный (б) фазочувствительные выпрямители

В схеме рис.1а при идеальных элементах, замкнутом К1 и разомкнутом К2 напряжение Uвых = -Uвх, а при разомкнутом К1 и замкнутом К2 Uвых = 0.

Двухполупериодный ФЧВ (рис.1б) построен на основе схемы двухвходового усилителя, из анализа которой следует [2, с.37-40], что при идеальных элементах, замкнутом K2 и разомкнутом K1 Uвых = -Uвх, а при разомкнутом K2 и замкнутом K1 Uвых = Uвх.

В качестве ключей применяются полевые и биполярные транзисторы, двухтриодные биполярные транзисторы [2, с.31-35], а также ключи напряжения на полевых транзисторах в интегральном

исполнении (ИМС серии КН590 – многоканальные коммутаторы со схемой управления, выполненные по КМОП-технологии).

Ключи на микросхемах серии 590 используют встроенную схему преобразования уровня управляющего сигнала, что позволяет выполнять двунаправленную коммутацию сигналов, максимальный уровень которых соизмерим с напряжением питания микросхемы (до ±15В), используя при этом для управления ТТЛ-уровни.

Для управления электронными ключами, замыкаемыми (размыкаемыми) одинаковыми уровнями сигналов, в схемах рис.1 необходимы парафазные импульсные напряжения Uyпp1 и Uyпp2. При этом для обеспечения ключевого режима работы транзисторов при двунаправленной коммутации сигналы Uyпp1 и Uyпp2 должны быть двуполярными [2].

В некоторых измерительных схемах такие напряжения требуется формировать из опорного сигнала синусоидальной формы

$$Uoπ(t) = sin(ωt + φ),$$

где ф – начальный фазовый сдвиг опорного сигнала относительно входного сигнала ФЧВ.

Простейшим решением задачи получения сигнала управления ключом из синусоидального является использование компаратора или разомкнутого усилителя (рис.2).

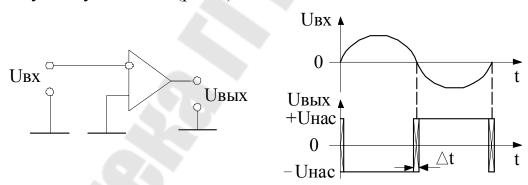


Рис.2 Формирователь прямоугольных импульсов

Интервал Δt на рис.2 — неопределенность момента изменения полярности Uвых усилителя, который в идеале должен совпадать с моментом перехода Uвх через ноль. Эта неопределенность вызвана температурным и временным дрейфом параметров усилителя, конечным значением скорости нарастания. На промежутке Δt в схеме рис.2 также иногда наблюдается явление «дребезга» — многократный переход Uвых от +Uнас до —Uнас. Для уменьшения Δt в качестве

компаратора используют усилители, охваченные положительной обратной связью, а перед компаратором ставится схема активного или пассивного диодного ограничителя (рис.3), формирующего сигнал с большой крутизной при переходе Uвх через ноль, который позволяет уменьшить.

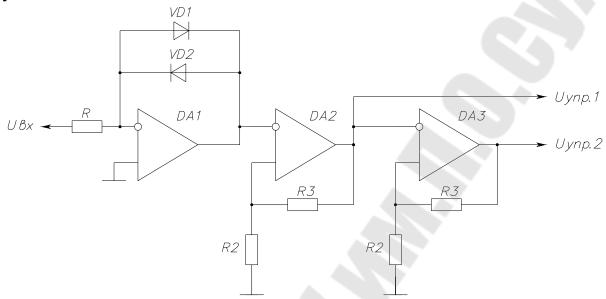


Рис.3 Формирователь управляющего напряжения

Высокое качество такого формирователя обеспечивается при использовании DA1 с малым температурным дрейфом Ucм и DA2 с большой скоростью нарастания.

Зависимость среднего значения Ucp выходного напряжения двухполупериодного ФЧВ Uвых.фчв(t) при синусоидальном входном сигнале Usx(t) = Um $\cdot \sin(\omega t)$ имеет вид:

$$Ucp = \frac{1}{T/2} \int_{t_H}^{t_H + T/2} Um \cdot sin(\omega t) dt,$$
 где $t_H = T \cdot \frac{\varphi}{360}$

Для однополупериодного ФЧВ формула расчетного среднего значения выходного напряжения отличается тем, что осреднение подынтегрального выражения выполняется не за T/2, а за весь период T.

Более подробное описание работы схем ФЧВ, особенности ключей на полевых и биполярных транзисторах, выбор напряжений управления ключами см. в [2, с.26-41].

МЕТОДИКА ПРОВЕДЕНИЯ ЭКСПЕРИМЕНТА

Представленная на рис.4 блок-схема фазочувствительного преобразователя собирается с помощью перемычек из соответствующих блоков лабораторного стенда (см. рис.5).

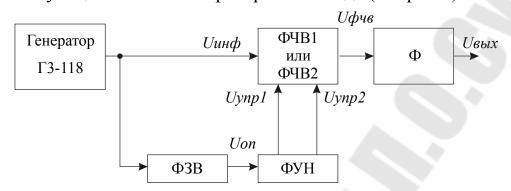
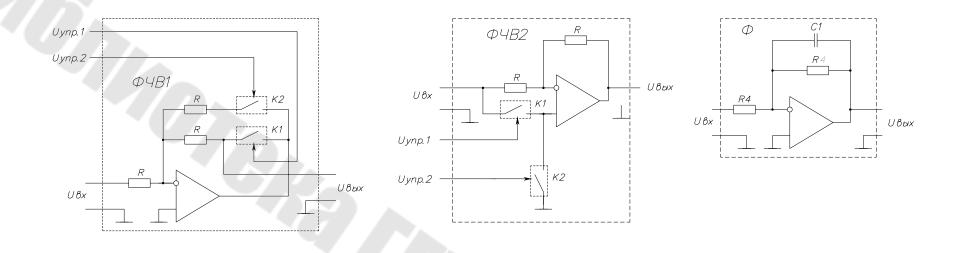


Рис.4 Фазочувствительный преобразователь

Фазовращатель ФЗВ служит для моделирования изменения опорного сигнала Иоп ПО отношению информационному Иинф. Ф – фильтр, ФУН – формирователь управляющих напряжений для транзисторных ключей, в состав которого входит усилитель-ограничитель И два компаратора. Усилитель-ограничитель позволяет сформировать ИЗ опорного напряжения Uoп сигнал с более крутым фронтом и срезом в моменты переходов Иоп через ноль. Это позволяет уменьшить фазовые искажения, вносимые ФУН обусловленные И температурным дрейфом напряжений смещения компараторов, а также цепями ПОС компараторов (ПОС в компараторах ускоряет возрастание входного напряжения в момент переключения, чем обеспечивает лучшую крутизну фронтов выходных импульсов).

Для определения ϕ необходимо подключить вольтметр в режиме измерения постоянного напряжения к выходному гнезду фазометра, встроенного в лабораторный стенд (на стенде гнездо выхода фазометра расположено непосредственно над гнездом выхода фазосдвигающего устройства). При этом масштаб показаний вольтметра: $10\text{мB}/^{\circ}$.



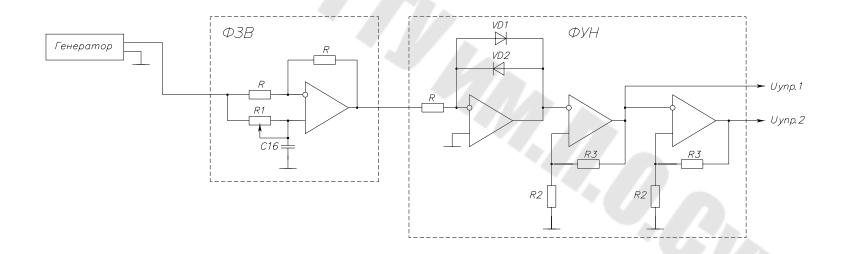


Рис. 5 Принципиальные схемы блоков ФЧВ

При настройке осциллографа рекомендуется воспользоваться внешней синхронизацией. Входным переключателем осциллографа отключить 1-й канал и, регулируя ручку перемещения луча по вертикали, установить луч на линии разметки «время/дел». Перевести входной переключатель в положение, соответствующее открытому входу усилителя вертикального отклонения луча. Аналогично произвести настройку 2-го канала. Необходимо, чтобы получаемые для различных контрольных точек осциллограммы были зарисованы синхронно с сигналом, поступающим на макет с генератора.

ИСПОЛЬЗУЕМЫЕ ПРИБОРЫ И ОБОРУДОВАНИЕ

- 1. Лабораторный источник напряжений ±15В.
- 2. Макет лабораторного стенда «Модуляторы с управляемыми и неуправляемыми ключами» по ПТ.
- 3. Осциллограф С1-83 (С1-93) с двумя шнурами.
- 4. Генератор Г3-118 со шнуром.
- 5. Вольтметр В7-37 со шнуром.
- 6. Соединительные провода (8 шт.).

ПОРЯДОК ВЫПОЛНЕНИЯ РАБОТЫ

1. ПОДГОТОВКА К ИССЛЕДОВАНИЯМ

Зарисовать в отчет принципиальные схемы ФЧВ1, ФЧВ2, ФУН, ФЗВ, Ф. Измерить и указать на рисунке номиналы элементов.

Собрать схему фазочувствительного преобразователя на однополупериодном ФЧВ (ФЧВ1, см. рис.5). Включить лабораторный блок питания, осциллограф, вольтметр, генератор. Подать на лабораторный стенд питающие напряжения ±15В и, наблюдая осциллограммы напряжений в контрольных точках, убедиться в исправности схемы преобразователя. Аналогично проверить исправность двухполупериодного ФЧВ (ФЧВ2), включив его в схему вместо однополупериодного ФЧВ.

- 2. ИССЛЕДОВАНИЕ РАБОТЫ ФОРМИРОВАТЕЛЯ УПРАВЛЯЮЩИХ НАПРЯЖЕНИЙ
 - 2.1 Включить генератор Г3-118. Подать с его выхода на вход формирователя гармонический сигнал частотой 400 Гц и

- амплитудой 1В (Контролировать вольтметром в режиме измерения действующего значения u=0.707В).
- 2.2 Наблюдая входной сигнал схемы первым каналом осциллографа, регулировками "Развертка" и "Синхронизация" изображения получить одного-двух периодов сигнала. Зарисовать В отчёт осциллограммы работы схемы формирователя – напряжение на входе (чувствительность 5В/дел) выходе усилителя-ограничителя около И (чувствительность 0,1...0,5В/дел), на выходах первого и второго компараторов (для наблюдения этих напряжений уменьшить чувствительность до 10В/дел), - синхронно и с указанием размерностей по осям времени и напряжения. значение амплитуды выходного Отметить напряжения усилителя-ограничителя. По осциллограммам определить и записать в отчёт скорости нарастания выходных напряжений значения напряжений усилителей. Отметить компараторов.
- 2.3 Наблюдать ухудшение качества формируемых ФУН напряжений при увеличении частоты входного сигнала и увеличении его амплитуды. В чем, на ваш взгляд, основные причины такого ухудшения?
- 3 ИССЛЕДОВАНИЕ ЗАВИСИМОСТИ ОТ ФАЗОВОГО СДВИГА ВЫХОДНОГО СИГНАЛА ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЕЛЯ НА ОДНОПОЛУПЕРИОДНОМ ФЧВ (рис.1a).

 - 3.2 На частоте 400Гц снять зависимость OT среднего измеренного значения выходного сигнала преобразователя Ucp.изм. и занести в таблицу показания вольтметра. Если при изменении ф будет изменяться действующее значение входного напряжения ФЧВ **Uинф.изм.**, TO необходимо подстраивать выходное напряжения генератора так, чтобы Uинф.изм. оставалось прежним (0.707В).

Зависимость выходного сигнала ФЧВ от ф

| | | | | | 12 12 | | | | |
|---------------------|---|---|---|---|-------|----|----|----|----|
| №п/п | 1 | 2 | 3 | 4 | ••• | 15 | 16 | 17 | 18 |
| <i>Uфазы, мВ</i> | | | | | | | | 7 | 1 |
| <i>Uср.изм, В</i> | | | | | | | 1 | | 1 |
| <i>Uинф.изм, В</i> | | | | | 0.707 | | | | 1 |
| φ, ° | | | | | | | Ž | 6 | |
| <i>Uср.расч., В</i> | | | | | | | | | |
| δ, % | | | | | | | 9 | | |

- $U\phi$ азы постоянное напряжение с выхода измерителя разности фаз (масштаб 10мВ/ $^{\circ}$);
- $\varphi = U \phi a s \omega / 10$ фазовый сдвиг между входным напряжением ФЧВ и опорным напряжением, градусы;
- *Ucp.изм* постоянное напряжение с выхода фильтра (среднее значение выходного напряжения ФЧВ);
- *Uинф.изм* действующее значение входного (информационного) переменного напряжения ФЧВ;
- *Ucp.pacч.* расчетное среднее значение выходного напряжения ФЧВ (для расчета можно воспользоваться формулой, приведенной в теоретических сведениях);
- $\partial = \frac{Ucp.uзм Ucp.pacч}{Ucp.pacч.мaкc} \cdot 100\%$ относительная погрешность

преобразования.

- 3.3 Измерить и записать в отчет значение коэффициента пульсаций для выходного сигнала фильтра.
- 3.4 Построить В одних координатных графики осях экспериментальной расчётной среднего зависимостей И значения выходного сигнала ФЧВ (т.е. постоянной составляющей Ucp.изм. выходного сигнала фильтра Ф) от ф.
- 4 ИССЛЕДОВАНИЕ ЗАВИСИМОСТИ ОТ ФАЗОВОГО СДВИГА ВЫХОДНОГО СИГНАЛА ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЯ НА ДВУХПОЛУПЕРИОДНОМ ФЧВ (рис.1б).

Включить в схему преобразователя вместо однополупериодного двухполупериодный ФЧВ и повторить предыдущее исследование.

СОДЕРЖАНИЕ ОТЧЕТА

Наименование и номер работы. Цель работы. Таблица 1 с результатами расчетов и измерений. Принципиальная схема фазочувствительного преобразователя. Графики экспериментальной и расчётной зависимостей среднего значения выходного сигнала ФЧВ1 и ФЧВ2 от ф.

КОНТРОЛЬНЫЕ ВОПРОСЫ

- 1. Формирователь управляющих напряжений: схема, диаграммы работы.
- 2. Фазовращатель: схема, модуль и аргумент комплексного коэффициента передачи, расчёт на заданный фазовый сдвиг [2].
- 3. Однополупериодный ФЧВ с ключами на полевых транзисторах: схема, работа, расчёт, выбор величины управляющего напряжения [1, c.28].
- 4. Двухполупериодный ФЧВ с ключами на полевых транзисторах: схема, работа, расчёт, выбор величины управляющего напряжения [1, c.28].
- 5. Зависимость среднего значения выходного сигнала однополупериодного ФЧВ от амплитуды входного сигнала и начальной фазы опорного сигнала при синусоидальной форме входного сигнала.
- 6. Зависимость среднего значения выходного сигнала двухполупериодного ФЧВ от амплитуды входного сигнала и начальной фазы опорного сигнала при синусоидальной форме входного сигнала.
- 7. Формула выходного напряжения двухвходового усилителя [1, с.37-42].

ЛИТЕРАТУРА

- 1. Е.Г. Абаринов Методические указания к лабораторным занятиям по теме "Демодуляторы с управляемыми и неуправляемыми ключами" курса "Преобразовательная техника" для студентов специальности 20.05. (№1396). Гомель, ротапринт ГПИ, 1990г. 43с.
- 2. Карпов В.А. Электронный конспект лекций по дисциплине «Преобразовательная техника», 2004.

ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №4 RC-ГЕНЕРАТОРЫ ГАРМОНИЧЕСКИХ СИГНАЛОВ НА ИНТЕГРАЛЬНЫХ УСИЛИТЕЛЯХ ПОСТОЯННОГО ТОКА

Цель работы: изучить принцип действия и исследовать работу RCгенераторов гармонических колебаний на основе фазосдвигающей цепи и моста Вина.

ТЕОРЕТИЧЕСКИЕ СВЕДЕНИЯ

Генераторы, представленные на рис.1, служат для формирования гармонического (т.е. близкого по форме к синусоидальному) сигнала.

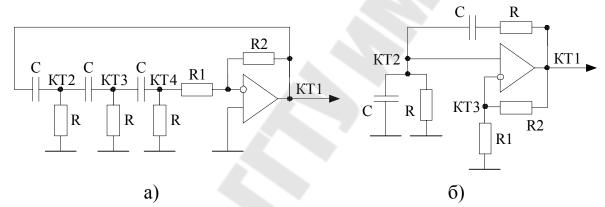


Рис.1 RC-генераторы гармонических сигналов на ИУПТ

Идеальным генератором синусоидальных колебаний является консервативное звено, т.е. звено, характеристическое уравнение которого H(p) = K(p) + D(p) = 0 имеет мнимые корни, где K(p) и D(p) — числитель и знаменатель формулы коэффициента передачи разомкнутой системы в операторной форме:

$$W_{P}(p) = \frac{K(p)}{D(p)}.$$
 (1)

Если формулу (1) представить в виде:

$$\frac{H(p)}{D(p)} = \frac{D(p) + K(p)}{D(p)} = 1 + W_P(p) = 0$$

или

$$1 + W_{P}(\omega_0) \cdot e^{J\phi(\omega_0)} = 0,$$

где ω_0 – круговая частота генерируемых колебаний,

то из последнего уравнения следует, что для существования в замкнутой системе синусоидальных колебаний необходимо выполнение двух условий – баланса амплитуд и баланса фаз:

$$\begin{cases} W_{P}(\omega_{0}) = 1 \\ \varphi(\omega_{0}) = 2 \cdot \pi \cdot n, & n = 0, 1, 2, \dots \end{cases}$$

Автогенераторы реализуются в виде замкнутых систем с положительной обратной связью (ПОС). ПОС обеспечивает надежный запуск автогенератора после включения питания, а также служит для компенсации потерь энергии за счет источника питания.

Рассмотрим реализацию условий баланса фаз и амплитуд в представленных на рис.1 схемах при идеальных элементах.

Схема RC-генератора на рис.1а содержит усилитель в инвертирующем включении и фазосдвигающую цепь, составленную из трёх «неразвязанных» реально-дифференцирующих RC-цепей.

Усилитель. Коэффициент усиления замкнутого усилителя Ky = -R2/R1 (минус показывает, что выходной сигнал сдвинут по отношению к входному на угол ϕ =180°).

Фазосдвигающая цепь (вход в точке КТ1 выход в точке КТ4, рис.1а). В схеме генератора входным сигналом для фазосдвигающей цепи служит выходное напряжение усилителя. На некоторой частоте ω_0 коэффициент передачи цепи $K_{\Phi C I I} = 1/29$, а вносимый цепью фазовый сдвиг $\phi=180^\circ$ (Для анализа частотных свойств цепи нужно записать формулу комплексного коэффициента передачи цепи $W(j\omega)$ и выделить в ней мнимую и действительную части. После чего можно найти частоту ω_0 , на которой $\phi=180^\circ$, приравняв $Im[W(j\omega)]$ к нулю и решив это уравнение относительно ω . Полученная для ω формула позволяет вести расчёт номиналов генератора на заданную частоту колебаний ω_0 . Подставив найденное выражение ω в формулу $Re[W(j\omega)]$ можно найти коэффициент передачи цепи $K_{\Phi C I I}$ на частоте ω_0).

Реализация условий баланса фаз и амплитуд. Для выполнения условия баланса амплитуд на частоте ω_0 коэффициент K_y должен быть равен 29. В реальной схеме K_y делают несколько больше для надёжного запуска генератора. И на частоте генерации коэффициент передачи в замкнутом контуре: $K_3 = K_y \cdot K_{\Phi C I I} > 1$. При этом амплитуда генерируемого сигнала будет ограничена напряжением насыщения усилителя. В установившемся (стационарном) режиме на

выходе генератора будет существовать гармонический сигнал с частотой ω_0 , на которой коэффициент передачи фазосдвигающей цепи $K_{\Phi C I I}$ составляет 1/29, а вносимый ею фазовый сдвиг 180°. При этом в схеме будет выполняться условие баланса фаз: фазовый сдвиг в контуре «фазосдвигающая цепь-усилитель» составит $180^{\circ}+180^{\circ}=360^{\circ}$.

Схема RC-генератора на рис.16 содержит усилитель в неинвертирующем включении и частотно-избирательную цепь на мосте Вина.

Усилитель. Коэффициент усиления замкнутого усилителя в неинвертирующем включении (выходное напряжение усилителя (КТ1) находится в фазе с входным (КТ2), т.е. ϕ =0°) можно рассчитать по формуле Ky = 1 + R2/R1.

Мост Вина (вход в точке КТ1 и выход в точке КТ2, рис.1б) на частоте настройки ω_0 имеет коэффициент передачи 1/3 и фазовый сдвиг $\phi=0^\circ$.

Реализация условий баланса фаз и амплитуд. Для выполнения условия баланса амплитуд необходим Ky = 3, но для надёжного запуска генератора коэффициент усиления K_y должен быть не меньше трёх. Условие баланса фаз: в стационарном режиме генерации фазовый сдвиг в контуре «усилитель-мост Вина» равен нулю.

МЕТОДИКА ПРОВЕДЕНИЯ ЭКСПЕРИМЕНТА

При исследовании диаграмм работы схемы рекомендуется установить чувствительность осциллографа по первому и второму каналам 0.5 В/дел. Установить синхронизацию по первому каналу. Входным переключателем осциллографа отключить 1-й канал и, регулируя ручку перемещения луча по вертикали, установить луч на линии разметки «время/дел». Перевести входной переключатель в положение, соответствующее открытому входу усилителя вертикального отклонения луча. Аналогично произвести настройку 2-го канала.

ИСПОЛЬЗУЕМЫЕ ПРИБОРЫ И ОБОРУДОВАНИЕ

- 1. Лабораторный источник напряжений ±15В.
- 2. Макет лабораторного стенда «RC-генераторы гармонических сигналов» по ПТ.

- 3. Осциллограф С1-83 (С1-93) с двумя шнурами.
- 4. Генератор Г3-118 со шнуром.
- 5. Вольтметр В7-37 со шнуром.
- 6. Соединительные провода (6 шт.).

ПОРЯДОК ВЫПОЛНЕНИЯ РАБОТЫ

1. ПОДГОТОВКА К ИССЛЕДОВАНИЯМ

Зарисовать в отчет схемы генераторов. Измерить и указать на рисунках номиналы элементов.

- 1. ИССЛЕДОВАНИЕ ГЕНЕРАТОРА НА ОСНОВЕ ФАЗОСДВИГАЮЩЕЙ ЦЕПИ (РИС.1А).С помощью трёх соединительных проводов подключить выводы ИМС ИУПТ, находящегося в центре панели лабораторного стенда, к соответствующим гнёздам исследуемой схемы (т.к. в схемах генераторов ИМС ИУПТ не установлены).
 - 1.2. Первый канал осциллографа подключить к точке КТ1 схемы Регулировкой сопротивления, генератора. стоящего обратной связи схемы ИУПТ, добиться появления на экране осциллографа синусоидального сигнала с минимальными искажениями. Регулировкой "Развертка" ручек осциллографа "Синхронизация" устойчивого добиться изображения одного-двух периодов выходного сигнала RCгенератора.
 - 1.3. Подключая 2-й канал осциллографа к контрольным точкам КТ2, КТ3 и КТ4, зарисовать в отчет в одних координатных осях и синхронно с напряжением в точке КТ1 осциллограммы работы схемы (если при подключении осциллографа в точку произойдёт срыв генерации, ОНЖУН коэффициент усиления усилителя). На осциллограммах указать размерность по осям времени и напряжения. Из осциллограмм определить и записать в отчёт значения фазовых сдвигов (в градусах) φ_2 , φ_3 и φ_4 для точек КТ2, КТ3 и КТ4 соответственно относительно точки КТ1. Определить по осциллограммам и записать в отчёт значения коэффициентов фазосдвигающей передачи усилителя И цепи, частоту генерации f_0 .
 - 1.4. Отсоединить от схемы генератора ИУПТ. Включить вольтметр, внешний генератор и подать на вход

фазосдвигающей цепи синусоидальный сигнал амплитудой около 10В. Контролируя входной и выходной сигналы цепи осциллографом, снять и построить ЛАЧХ и ЛФЧХ фазосдвигающей цепи, заполнить таблицу. В первой строке таблицы («f, Гц») следует указывать численные значения частот.

Таблица

АЧХ и ФЧХ фазосдвигающей цепи

| № п/п | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 |
|-----------------|-----------|---|----------|---|-------|---|--------------------|---|---------------------|
| f, Гц | $f_0/100$ | | $f_0/10$ | | f_0 | | f ₀ ·10 | | f ₀ ·100 |
| Uвых/Uвх | | | | | | | | | |
| φ, ° | | | | | | _ | | | |

- 2. ИССЛЕДОВАНИЕ ГЕНЕРАТОРА НА МОСТЕ ВИНА (РИС.1Б)
 - 2.1. С помощью трёх соединительных проводов необходимо подключить выводы ИМС ИУПТ, находящегося в центре панели лабораторного стенда, к соответствующим гнёздам исследуемой схемы. Соединить перемычкой два нижних гнезда схемы (общий).
 - 2.2. Первый канал осциллографа подключить к точке КТ1 схемы Регулировкой сопротивления, генератора. стоящего обратной связи схемы ИУПТ, добиться появления на экране осциллографа синусоидального сигнала с минимальными Регулировкой искажениями. "Развертка" ручек осциллографа "Синхронизация" добиться устойчивого изображения одного-двух периодов выходного сигнала RCгенератора.
 - 2.3. Подключая 2-й канал осциллографа к контрольным точкам КТ2 и КТ3, зарисовать в отчёт в одних координатных осях и синхронно с напряжением в точке КТ1 осциллограммы работы схемы (если при подключении осциллографа в точку срыв генерации, КТ2 произойдёт TO регулировочным резистором нужно увеличить коэффициент усиления). На осциллограммах указать размерность по осям времени и напряжения. Из осциллограмм определить и записать в отчёт значения фазовых сдвигов (в градусах) φ_2 и φ_3 для точек КТ2 и КТЗ соответственно относительно точки КТ1. Определить ПО осциллограммам отчёт значения И записать В

коэффициентов передачи усилителя и моста Вина, частоту генерации f_0 .

СОДЕРЖАНИЕ ОТЧЕТА

Наименование и номер работы. Цель работы. Схемы генераторов, таблицы АЧХ, ФЧХ, графики ЛАЧХ и ЛФЧХ фазосдвигающей цепи и моста Вина, диаграммы работы генераторов.

КОНТРОЛЬНЫЕ ВОПРОСЫ

- 1. Идеальный источник синусоидальных колебаний, условия баланса фаз и баланса амплитуд.
- 2. RC-генератор на фазосдвигающей цепи: схема, выполнение условий баланса амплитуд и баланса фаз.
- 3. RC-генератор на мосте Вина: схема, выполнение условий баланса амплитуд и баланса фаз.

ЛИТЕРАТУРА

- 1. Абаринов Е.Г. Анализ и расчёт частотно-избирательных цепей и активных фильтров с помощью относительной расстройки (М/ук №1626).
- 2. Волощенко Ю.И. и др. Основы радиоэлектроники М.: Изд-во МАИ, 1993, C. 235.
- 3. Забродин Ю.С. Промышленная электроника, М.: Высшая школа, 1982.
- 4. Карпов В.А., Мурашко С.А. Генераторы синусоидальных колебаний. М/у № 2885 к проведению лабораторных работ. Гомель: ГГТУ имени П.О. Сухого, 2001.
- 5. Карпов В.А. Электронный конспект лекций по дисциплине «Преобразовательная техника», 2004.
- 6. Щербаков В.И., Грёздов Г.И. Электронные схемы на операционных усилителях, Справочник, Киев: Техника, 1983.

СОДЕРЖАНИЕ

| Введение | |
|-------------------------|----|
| Лабораторная работа № 1 | 4 |
| Лабораторная работа № 2 | 13 |
| Лабораторная работа № 3 | |
| Лабораторная работа № 4 | |

Карпов Владимир Александрович **Ростокина** Ольга Михайловна

ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЬНАЯ ТЕХНИКА

Практикум по одноименному курсу для студентов специальности 1-36 04 02 «Промышленная электроника» дневной и заочной форм обучения В двух частях Часть 1

Подписано в печать 01.06.09.

Формат $60x84/_{16}$. Бумага офсетная. Гарнитура «Таймс». Ризография. Усл. печ. л. 2,56. Уч.-изд. л. 2,08. Изд. № 3.

E-mail: ic@gstu.gomel.by http://www.gstu.gomel.by

Отпечатано на цифровом дуплекаторе с макета оригинала авторского для внутреннего использования. Учреждение образования «Гомельский государственный технический университет имени П. О. Сухого». 246746, г. Гомель, пр. Октября, 48.