

Ю. МАЛКИН

ОБ УСТОЙЧИВОСТИ ДВИЖЕНИЯ В СМЫСЛЕ ЛЯПУНОВА

(Представлено академиком С. Н. Бернштейном 23 IV 1937)

Эта заметка посвящается исследованию устойчивости движений в смысле Ляпунова. Допустим, что дифференциальные уравнения возмущенного движения имеют вид:

$$\left. \begin{aligned} \frac{dx}{dt} &= X(t, x, y, x_1, \dots, x_n), & \frac{dy}{dt} &= Y(t, x, y, x_1, \dots, x_n), \\ \frac{dx_s}{dt} &= p_{s1}x_1 + \dots + p_{sn}x_n + X_s(t, x, y, x_1, \dots, x_n) \end{aligned} \right\} \quad (1)$$

(s = 1, 2, ..., n)

где X, Y, X_s вблизи начала координат разлагаются в ряды по степеням переменных x, y, x_1, \dots, x_n , начинающиеся членами не ниже второго порядка. Коэффициенты в этих разложениях предполагаются вещественными и непрерывными функциями времени, равномерно ограниченными при всех положительных значениях последнего. Коэффициенты p_{sc} являются непрерывными вещественными и равномерно ограниченными функциями времени и притом такими, что существуют три квадратичные формы $W(t, x_1, \dots, x_n), W_1(x_1, \dots, x_n), W_2(x_1, \dots, x_n)$ переменных x_1, \dots, x_n , удовлетворяющие неравенствам:

$$W \geq W_1,$$

$$\frac{\partial W}{\partial t} + \sum_{s=1}^n \frac{\partial W}{\partial x_s} (p_{s1}x_1 + \dots + p_{sn}x_n) \leq -W_2.$$

При этом коэффициенты формы W суть равномерно ограниченные функции времени, а формы W_1 и W_2 от времени не зависят и определено-положительны. Обозначим через $X^\circ, Y^\circ, X_s^\circ$ выражения, в которые обращаются X, Y, X_s , если в последних положить $x_1 = \dots = x_n = 0$. Обозначим далее через $X^{(m)}$ и $Y^{(m)}$ формы m -го порядка, представляющие собой совокупности членов наинизшего измерения в разложениях функций X° и Y° . Мы предполагаем, что эти формы обладают постоянными коэффициентами и что в разложениях функций X_s° не встречаются члены порядка ниже m . Тогда имеют место следующие предложения:

1) Если форма

$$G(x, y) = x Y^{(m)}(x, y) - y X^{(m)}(x, y)$$

не является знакоопределенной и форма

$$P(x, y) = x X^{(m)}(x, y) + y Y^{(m)}(x, y)$$

может принимать положительные значения, хотя бы на одной из прямых, определяемых уравнением $G = 0$, то невозмущенное движение неустойчиво.

2) Если на всех указанных прямых форма P принимает отрицательные значения, то невозмущенное движение устойчиво и притом асимптотически.

3) Если G есть форма знакоопределенная, а величина

$$\lambda = \int_0^{2\pi} \frac{P(\cos \vartheta, \sin \vartheta)}{G(\cos \vartheta, \sin \vartheta)} d\vartheta$$

отлична от нуля, то при $\lambda G < 0$ невозмущенное движение асимптотически устойчиво, а при $\lambda G > 0$ оно неустойчиво.

Эти предложения решают вполне задачу для всех случаев кроме тех исключительных, когда на прямых $G = 0$ форма P не может принимать положительных значений, но может обращаться в нуль (при x и y , не равных нулю одновременно), и когда при G знакоопределенном величина λ равна нулю. Последний из этих случаев, представляющий особый интерес, может быть разрешен, если коэффициенты разложений правых частей уравнений (1) (включая и коэффициенты p_{sc}) постоянны. Для этого поступаем следующим образом.

Составляем систему уравнений с частными производными:

$$\frac{\partial x_s}{\partial x} X + \frac{\partial x_s}{\partial y} Y = p_{s1} x_1 + \dots + p_{sn} x_n + X_s \quad (s = 1, 2, \dots, n)$$

и стараемся ей удовлетворить формальными рядами

$$x_s = \sum_{i+k \geq m} A^{(ik)} x^i y^k,$$

не содержащими свободных членов. Такие ряды всегда найдутся, будут вполне определенными и будут начинаться членами не ниже m -го порядка. Этими рядами заменяем величины x_1, \dots, x_n в первых двух уравнениях (1), после чего они принимают вид:

$$\frac{dx}{dt} = X^{(m)} + \bar{X}, \quad \frac{dy}{dt} = Y^{(m)} + \bar{Y},$$

где \bar{X} и \bar{Y} — голоморфные функции от x и y , разложения которых начинаются членами не ниже $(m+1)$ -го порядка.

В этих уравнениях преобразовываем переменные x и y к переменным r и ϑ при помощи подстановки

$$x = r \cos \vartheta, \quad y = r \sin \vartheta$$

и ищем интеграл полученных таким образом уравнений:

$$\begin{aligned} \frac{dr}{dt} &= r^m P(\cos \vartheta, \sin \vartheta) + \dots, \\ r \frac{d\vartheta}{dt} &= r^m G(\cos \vartheta, \sin \vartheta) + \dots \end{aligned}$$

под видом

$$V = r^2 \varphi_2 + r^3 \varphi_3 + \dots,$$

где $\varphi_2, \varphi_3, \dots$ — некоторые периодические функции \wp с периодом 2π . Для определения функций $\varphi_2, \varphi_3, \dots$ мы получаем уравнения вида:

$$\frac{d\varphi_l}{dt} + (l + 1)\varphi_l + f = 0 \quad (l = 2, 3, \dots), \quad (2)$$

где f содержит только те из функций φ_s , для которых $s < l$. Из этих уравнений все функции φ_s последовательно вычисляются при помощи квадратур. Функции φ_2 и φ_3 получаются обязательно периодическими; что же касается остальных функций, то они могут получиться и непериодическими. Пусть φ_k — первая непериодическая функция в ряду функций φ_s и пусть

$$F = 0$$

есть уравнение ее определяющее. Тогда всегда найдется такая постоянная g , что уравнение

$$F = g$$

будет обладать только периодическими решениями. Если $g > 0$, то невозмущенное движение неустойчиво; если $g < 0$, то оно устойчиво и притом асимптотически.

Аналогичным образом можно решить задачу и в том случае, когда все коэффициенты правых частей уравнений (1) суть периодические функции времени с одним и тем же периодом ω .

Доказательству утверждений этой заметки посвящена специальная статья.

Институт математики и механики.
Казанский государственный университет.

Поступило
23 IV 1937.