

УДК 621.9.02

## МОДЕЛИРОВАНИЕ НАДЕЖНОСТИ СБОРНОГО ОСЕВОГО ИНСТРУМЕНТА С РЕЗЕРВИРОВАНИЕМ

**М. И. МИХАЙЛОВ**

*Учреждение образования «Гомельский государственный  
технический университет имени П. О. Сухого»,  
Республика Беларусь*

**Ключевые слова:** осевой инструмент, надежность, резервирование, моделирование.

### **Введение**

Известно, что в структуре времени обработки деталей на основе традиционных технологий доля основного времени составляет только около 30 %, а оставшаяся часть приходится на вспомогательное и подготовительно-заключительное время [1]–[5].

Приемы, связанные с работой режущего инструмента, занимают в сумме 4,7 % времени работы оператора токарных станков и 3,9 % – оператора многоцелевых станков. Эти приемы, как правило, занимают мало времени, но их требуется выполнять очень часто. Например, на токарном станке с ЧПУ коррекция размеров производится примерно 8 раз в смену, удаление стружки с инструмента и детали 24 раза в смену [1].

Восстановление работоспособности режущего инструмента не требует больших затрат времени (обычно не более 4 % общего фонда времени), однако постоянное присутствие оператора в этом случае обязательно, что снижает эффективность работы как ГПМ, так и гибких производственных систем (ГПС) [4]–[7].

Целью работы является повышение надежности работы системы инструментального обеспечения станков с ЧПУ.

### **Основная часть**

Разработка и развитие методологии теории режущих инструментов требуют, прежде всего, построения единой системы координации всех элементов этих объектов, без которой невозможно компьютерное моделирование технологических систем обработки резанием и режущих инструментов при эффективном использовании для этой цели современных средств вычислительной техники.

Такую координацию следует выполнять на различном уровне и поэтапно. На первом этапе необходимо провести оценку напряженно-деформированного состояния, а на втором – структурный анализ нагрузочной надежности.

При анализе осевого инструмента как системы режущих элементов, в которой отказ одного из них не приводит к полному отказу технологической системы, с точки зрения надежности осевой инструмент представляет собой резервированную систему [4].

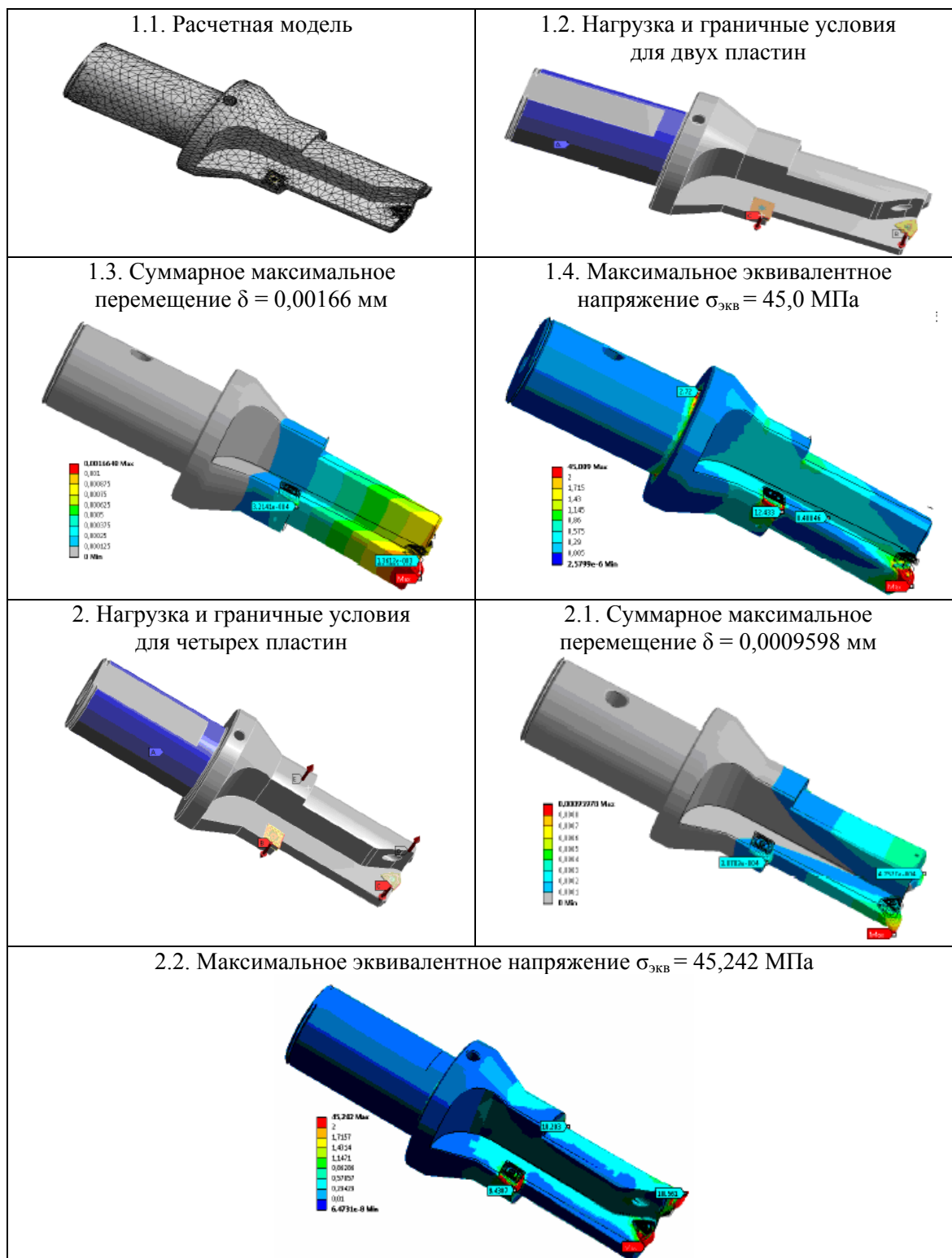
В табл. 1 представлены, кроме 3-D моделей каждого конструктивного варианта и конечно-элементных сеток, картины распределения эквивалентных напряжений и перемещений.

В результатах расчета показано суммарное максимальное перемещение  $\delta$  и максимальное эквивалентное напряжение ( $\sigma_{\text{ЭКВ}}$ ).

Расчетные значения силы резания, приложенной на каждую режущую пластину, были равны 300 Н, причем в первом варианте они были приложены к двум пластинам, а во втором – ко всем четырем.

Таблица 1

### Результаты расчета напряженно-деформированного состояния



Результаты расчетов позволяют заключить, что приложение нагрузок к четырем пластинам уравнесило конструкцию инструмента, что привело к уменьшению максимальных перемещений в 1,73 раза при незначительном изменении максимальных суммарных напряжений.

Анализ полученных расчетов показывает, что рекомендуемые режимы резания позволяют реализовать нагрузочное резервирование. В этом случае при отказе первой режущей пластины ее нагрузку при резании воспринимает следующая за ней режущая пластина. При этом надежность инструмента в целом снижается, т. е. уменьшается вероятность безотказной работы.

Моделирование надежности выполнялось для осевого инструмента, имеющего шесть зубьев.

Состояние такого инструмента будет описываться следующим выражением:

$$[P_1(t) + Q_1(t)][P_2(t) + Q_2(t)][P_3(t) + Q_3(t)][P_4(t) + Q_4(t)][P_5(t) + Q_5(t)][P_6(t) + Q_6(t)] = 1, \quad (1)$$

где  $P_1(t)$ ,  $P_2(t)$ ,  $P_3(t)$ ,  $P_4(t)$ ,  $P_5(t)$  и  $P_6(t)$  – вероятность безотказной работы, соответственно, первого, второго, третьего, четвертого, пятого и шестого зуба инструмента;  $Q_1(t)$ ,  $Q_2(t)$ ,  $Q_3(t)$ ,  $Q_4(t)$ ,  $Q_5(t)$  и  $Q_6(t)$  – вероятность отказа каждого зуба.

Если нагрузка в процессе обработки соответствует предельной по критерию прочности, то вероятность безотказности инструмента  $P_{инн}$  будет определяться по выражению

$$P_{инн} = \prod_{i=1}^6 P_i(t). \quad (2)$$

При экспоненциальном законе распределения времени безотказной работы каждого зуба инструмента получаем:

$$P_{инн} = e^{-\sum_{i=1}^6 \lambda_i t}, \quad (3)$$

где  $\lambda_i$  – интенсивность отказа  $i$ -го зуба инструмента.

Тогда средний период стойкости инструмента можно определить по выражению

$$\bar{T}_{инн} = \int_0^{\infty} P_{инн} dt = \frac{1}{\sum_{i=1}^6 \lambda_i}. \quad (4)$$

Если  $\lambda_i \equiv \lambda$ , то

$$P_{инн} = e^{-6\lambda t}; \quad \bar{T}_{инн} = \frac{1}{6\lambda}. \quad (5)$$

Если нагрузка в процессе обработки меньше в два раза предельной по критерию прочности, то работоспособное состояние характеризуется пятью зубьями.

Вероятность безотказности инструмента будет определяться по выражению

$$P_{инн}(t) = \sum P_j(t)P_k(t)P_l(t)P_m(t)P_n(t) - 5 \prod_{i=1}^6 P_i(t) \quad (6)$$

при  $j = 1 \dots 6$ ;  $k = 2 \dots 6, 1$ ;  $l = 3 \dots 6, 1, 2$ ;  $m = 4, 5, 6, 1, 2, 3$ ;  $n = 5, 6, 1 \dots 4$ .

При экспоненциальном законе распределения времени безотказной работы каждого зуба инструмента получаем:

$$P_{\text{ин}} = \sum e^{-(\lambda_j + \lambda_k + \lambda_l + \lambda_m + \lambda_n)t} - 5e^{-\sum_{i=1}^6 \lambda_i t} \quad (7)$$

при  $j = 1 \dots 6; k = 2 \dots 6, 1; l = 3 \dots 6, 1, 2; m = 4, 5, 6, 1, 2, 3; n = 5, 6, 1 \dots 4$ .

Тогда средний период стойкости инструмента определяется по выражению

$$\bar{T}_{\text{ин}} = \int_0^{\infty} P_{\text{ин}} dt = \sum \frac{1}{\lambda_j + \lambda_k + \lambda_l + \lambda_m + \lambda_n} - 5 \frac{1}{\sum_{i=1}^6 \lambda_i}.$$

Если  $\lambda_i \equiv \lambda$ , то

$$P_{\text{ин}} = 6e^{-5\lambda t} - 5e^{-6\lambda t}; \quad \bar{T}_{\text{ин}} = \frac{11}{30\lambda}. \quad (8)$$

Если нагрузка в процессе обработки меньше в три раза предельной по критерию прочности, то работоспособное состояние характеризуется четырьмя зубьями.

Вероятность безотказности инструмента будет определяться по выражению

$$\begin{aligned} P_{\text{ин}} = & P_1(t)P_2(t)P_3(t)P_4(t)P_5(t)P_6(t) + Q_1(t)P_2(t)P_3(t)P_4(t)P_5(t)P_6(t) + \\ & + Q_2(t)P_1(t)P_3(t)P_4(t)P_5(t)P_6(t) + Q_3(t)P_1(t)P_2(t)P_4(t)P_5(t)P_6(t) + \\ & + Q_4(t)P_1(t)P_2(t)P_3(t)P_5(t)P_6(t) + Q_5(t)P_1(t)P_2(t)P_3(t)P_4(t)P_6(t) + \\ & + Q_6(t)P_1(t)P_2(t)P_3(t)P_4(t)P_5(t) + Q_1(t)Q_2(t)P_3(t)P_4(t)P_5(t)P_6(t) + \\ & + Q_1(t)Q_3(t)P_2(t)P_4(t)P_5(t)P_6(t) + Q_1(t)Q_4(t)P_2(t)P_3(t)P_5(t)P_6(t) + \\ & + Q_1(t)Q_5(t)P_2(t)P_3(t)P_4(t)P_6(t) + Q_1(t)Q_6(t)P_2(t)P_3(t)P_4(t)P_5(t) + \\ & + Q_2(t)Q_3(t)P_1(t)P_4(t)P_5(t)P_6(t) + Q_2(t)Q_4(t)P_1(t)P_3(t)P_5(t)P_6(t) + \\ & + Q_2(t)Q_5(t)P_1(t)P_3(t)P_4(t)P_6(t) + Q_2(t)Q_6(t)P_1(t)P_3(t)P_4(t)P_5(t) + \\ & + Q_3(t)Q_4(t)P_1(t)P_2(t)P_5(t)P_6(t) + Q_3(t)Q_5(t)P_1(t)P_2(t)P_4(t)P_6(t) + \\ & + Q_3(t)Q_6(t)P_1(t)P_2(t)P_4(t)P_5(t) + Q_4(t)Q_5(t)P_1(t)P_2(t)P_3(t)P_6(t) + \\ & + Q_4(t)Q_6(t)P_1(t)P_2(t)P_3(t)P_5(t) + Q_5(t)Q_6(t)P_1(t)P_2(t)P_3(t)P_4(t), \end{aligned}$$

где  $Q_1(t) P_2(t) P_3(t) P_4(t) P_5(t) P_6(t)$  – вероятность отказа одного зуба при безотказной работе второго, третьего, четвертого, пятого и шестого зубьев.

В более компактной форме вероятность безотказности инструмента:

$$\begin{aligned} P_{\text{ин}}(t) = & \sum [P_i(t)P_r(t)P_s(t)P_u(t)] - \sum [P_j(t)P_k(t)P_e(t)P_m(t)P_u(t)] + \\ & + 10 \prod_{b=1}^6 P_b(t) \quad (9) \end{aligned}$$

при  $i = 1 \dots 6, 1 \dots 6, 1, 2, 3; r = 2 \dots 6, 1 \dots 6, 1 \dots 4; s = 3 \dots 6, 1 \dots 4, 6, 1 \dots 6; u = 4, 5, 6, 1, 2, 3, 5, 6, 1 \dots 6, 1; j = 1 \dots 6, 1 \dots 6, 1 \dots 6, 1 \dots 6; k = 2 \dots 6, 1 \dots 6, 1 \dots 6, 1 \dots 6, 2; l = 3 \dots 6, 1 \dots 6, 1 \dots 6, 1 \dots 6, 1, 2; m = 4, 5, 6, 1 \dots 6, 1 \dots 6, 1 \dots 6, 1, 2, 3; n = 5, 6, 1 \dots 6, 1 \dots 6, 1 \dots 6, 1 \dots 4$ .

При экспоненциальном законе распределения времени безотказной работы каждого зуба инструмента получаем:

$$P_{\text{ин}} = \sum e^{-(\lambda_i + \lambda_r + \lambda_s + \lambda_u)t} - \sum e^{-(\lambda_j + \lambda_k + \lambda_l + \lambda_m + \lambda_n)t} + 10e^{-\sum_{i=1}^6 \lambda_i t}.$$

Тогда средний период стойкости инструмента определяется:

$$\bar{T}_{\text{ин}} = \sum \left( \frac{1}{\lambda_i + \lambda_r + \lambda_s + \lambda_u} \right) - \sum \left( \frac{1}{\lambda_j + \lambda_k + \lambda_l + \lambda_m + \lambda_n} \right) + \frac{10}{\sum_{i=1}^6 \lambda_i}.$$

Если  $\lambda_i \equiv \lambda$ , то

$$P_{\text{ин}} = 15e^{-4\lambda t} - 24e^{-5\lambda t} + 10e^{-6\lambda t}; \quad \bar{T}_{\text{ин}} = \frac{37}{60\lambda}. \quad (10)$$

Если нагрузка в процессе обработки меньше в четыре раза предельной по критерию прочности, то работоспособное состояние характеризуется тремя зубьями.

Вероятность безотказности инструмента будет определяться по выражению

$$P_{\text{ин}}(t) = \sum [P_i(t)P_r(t)P_s(t)] - 3 \sum [P_j(t)P_k(t)P_l(t)P_m(t)] + \\ + 6 \sum [P_n(t)P_u(t)P_s(t)P_g(t)P_c(t)] - 10 \prod_{q=1}^6 P_q(t)$$

при  $i = 1...6, 1...6, 1...6, 1, 2$ ;  $r = 2...6, 1...6, 1, 3...6, 1...4$ ;  $s = 3...6, 1, 2, 4...6, 1...6, 1...3, 5, 6$ ;  $j = 1...6, 1...6, 1...3$ ;  $k = 2...6, 1...6, 1...4$ ;  $l = 3...6, 1...6, 1, 2, 4...6$ ;  $m = 4...6, 1...3, 5, 6, 1...6, 1$ ;  $n = 1...6$ ;  $u = 2...6, 1$ ;  $s = 3...6, 1, 2$ ;  $g = 4...6, 1...3$ ;  $c = 5, 6, 1...4$ .

При экспоненциальном законе распределения времени безотказной работы каждого зуба инструмента получаем:

$$P_{\text{ин}} = \sum e^{-(\lambda_i + \lambda_r + \lambda_s)t} - 3 \sum e^{-(\lambda_j + \lambda_k + \lambda_l + \lambda_m)t} + \\ + 6e^{-(\lambda_n + \lambda_u + \lambda_s + \lambda_g + \lambda_c)t} - 10 \sum_{q=1}^6 e^{-(\lambda_q)t}.$$

Тогда средний период стойкости инструмента определяется по выражению

$$\bar{T}_{\text{ин}} = \sum \frac{1}{\lambda_i + \lambda_r + \lambda_s} - 3 \sum \frac{1}{\lambda_j + \lambda_k + \lambda_l + \lambda_m} + \\ + 6 \sum \frac{1}{\lambda_n + \lambda_u + \lambda_s + \lambda_g + \lambda_c} - 10 \frac{1}{\sum_{q=1}^6 \lambda_q}.$$

Если  $\lambda_i \equiv \lambda$ , то

$$P_{\text{ин}} = 20e^{-3\lambda t} - 45e^{-4\lambda t} + 36e^{-5\lambda t} - 10e^{-6\lambda t}; \quad \bar{T}_{\text{ин}} = \frac{57}{60\lambda}. \quad (11)$$

Для определения стратегии замены отказавших режущих элементов инструмента введем понятие кратности резервирования  $k$ :

$$k = \frac{z - z_m}{z_m},$$

где  $z$  – число зубьев инструмента;  $z_m$  – число отказавших зубьев.

В зависимости от необходимого уровня надежности инструмента выбирается стратегия замены его режущих элементов. Повышение надежности путем замены одного отказавшего зуба приводит к недоиспользованию ресурса инструмента, повышению суммарных затрат (табл. 2).

Таблица 2

### Результаты расчета

Вероятность безотказной работы				
Работоспособное состояние	Расчетные зависимости	$\lambda t$		
		0,5	0,75	1,0
При рабочем состоянии всех зубьев	$P_{ин} = e^{-6\lambda t}$	0,04973	0,01109	0,00247
При рабочем состоянии пяти зубьев	$P_{ин} = 6e^{-5\lambda t} - 5e^{-6\lambda t}$	0,24337	0,08543	0,02797
При рабочем состоянии четырех зубьев	$P_{ин} = 15e^{-4\lambda t} - 24e^{-5\lambda t} + 10e^{-6\lambda t}$	0,55759	0,29318	0,1376
При рабочем состоянии трех зубьев	$P_{ин} = 20e^{-3\lambda t} - 45e^{-4\lambda t} + 36e^{-5\lambda t} - 10e^{-6\lambda t}$	0,8295	0,60279	0,389

### Заключение

Исследовано напряженно-деформированное состояние сборных осевых инструментов, позволяющее реализовать нагрузочное резервирование и повысить надежность инструмента. Рассмотрена эффективность нагрузочного резервирования для различных вариантов работоспособного состояния.

### Литература

1. Инструмент для станков с ЧПУ, многоцелевых станков и ГПС / И. Л. Фадюшин [и др.]. – М. : Машиностроение, 1990. – 272 с.
2. Сборный твердосплавный инструмент / Г. Л. Хаега [и др.] ; под общ. ред. Г. Л. Хаега. – М. : Машиностроение, 1989. – 256 с.
3. Нодельман, М. О. Идентификация периодичности смены режущего инструмента / М. О. Нодельман // Вестн. машиностроения. – 1989. – № 7. – С. 46–48.
4. Маслов, А. Ф. Конструкции и эксплуатация прогрессивного инструмента / А. Ф. Маслов. – М. : ИТО, 2006. – 169 с.
5. Автоматизация выбора режущего инструмента для станков с ЧПУ / В. И. Аверченков [и др.]. – Брянск : БГТУ, 2010. – 148 с.
6. Шатуров, Г. Ф. Прогрессивные процессы механической обработки поверхностей / Г. Ф. Шатуров, Ж. А. Мрочек. – Минск: Технопринт, 2001. – 460 с.
7. Справочник технолога машиностроителя : в 2 т. Т. 2 / под ред. А. Г. Косиловой и Р. К. Мещерякова. – М. : Машиностроение, 1986. – 496 с.

Получено 14.11.2018 г.