

## ЧУВСТВИТЕЛЬНОСТЬ И ПОГРЕШНОСТЬ МОСТОВОЙ СХЕМЫ С ОДНИМ ИЗМЕРИТЕЛЬНЫМ ЭЛЕМЕНТОМ

**В. А. КАРПОВ, О. М. РОСТОКИНА**

*Учреждение образования «Гомельский государственный  
технический университет имени П. О. Сухого»,  
Республика Беларусь*

Для измерения неэлектрических величин широкое распространение получили резистивные чувствительные элементы (ЧЭ), электрическое сопротивление которых изменяется под действием физической величины [1]–[3]. При этом преобразование изменения электрического сопротивления в пропорциональное ему напряжение осуществляется с использованием различных измерительных схем, наиболее распространенной из которых является мостовая. Обычно при использовании мостовых схем производится оценка ее максимальной чувствительности в зависимости от изменения сопротивления ЧЭ и электрических сопротивлений моста [4], [5], либо анализируется чувствительность с учетом несовершенств и особенностей используемой активной мостовой схемы [6], [7]. Однако в случае применения одного ЧЭ полезное выходное напряжение моста нелинейно связано с изменением сопротивления ЧЭ и соотношением сопротивлений моста. Между тем анализ взаимосвязи чувствительности и нелинейности преобразования сопротивления ЧЭ в полезное напряжение отсутствует.

Настоящая работа посвящена нахождению аналитической связи между погрешностью от нелинейности, чувствительностью и соотношением электрических сопротивлений мостовой схемы с одним чувствительным элементом.

Мостовая схема с одним ЧЭ в традиционном исполнении представлена на рис. 1.

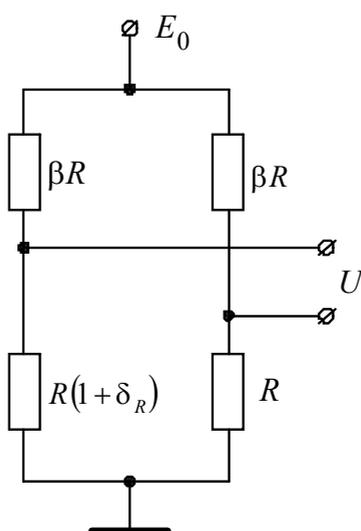


Рис. 1. Мостовая измерительная схема с одним резистивным чувствительным элементом  $R(1 + \delta_R)$

В данном случае под действием преобразуемой физической величины сопротивление ЧЭ изменяется на  $\Delta R$ . Изначально сопротивление ЧЭ равно  $R$ . Относительное изменение сопротивления ЧЭ равно  $\delta_R = \Delta R/R$ . Принято считать, что при нулевом воздействии физической величины мост сбалансирован, т. е. в его измерительной диагонали нулевое напряжение. Отношение сопротивлений верхних плеч моста к нижним обозначим через  $\beta$ . Как правило,  $\beta \geq 1$ . С учетом отмеченного выходное напряжение моста  $U$  можно получить в следующем виде:

$$U = E_0 \frac{R(1 + \delta_R)}{\beta R + R(1 + \delta_R)} - E_0 \frac{R}{\beta R + R} = E_0 \frac{\beta \delta_R}{(1 + \beta)(1 + \beta + \delta_R)}, \quad (1)$$

где  $E_0$  – напряжение питания моста.

Из полученного выражения видно, что выходное напряжение зависит как от отношения сопротивления плеч моста  $\beta$ , так и от относительного изменения сопротивления ЧЭ  $\delta_R$ , причем нелинейно. Чувствительность моста принято оценивать выражением [2]:

$$S = \frac{\partial U}{\partial \delta_R} = E_0 \frac{\beta}{(1 + \beta + \delta_R)^2}. \quad (2)$$

Из (2) видно, что чувствительность максимальна при  $\delta_R = 0$ , т. е. в сбалансированном мосте. При изменении  $\beta$  от нуля до бесконечности чувствительность  $S$  равна нулю при  $\beta = 0, \infty$ . Таким образом, при промежуточных  $\beta$ ,  $S \neq 0$ , т. е.  $S(\beta)$  имеет экстремум. Найдем значение  $\beta^*$ , при котором  $S'(\beta^*) = 0$ , а  $S(\beta^*)$  имеет максимальное значение. Находя производную, можно получить:

$$\frac{dS}{d\beta} = \left[ E_0 \frac{\beta}{(1 + \beta + \delta_R)^2} \right]_{\beta} = E_0 \frac{1 + \delta_R - \beta}{(1 + \beta + \delta_R)^3}.$$

После приравнивания полученного выражения нулю,

$$E_0 \frac{1 + \delta_R - \beta^*}{(1 + \beta^* + \delta_R)^3} = 0,$$

имеем  $\beta^* = 1 + \delta_R$ , а максимальное значение чувствительности  $S(\beta^*) = S_{\max}$  равно

$$S_{\max} = S(\beta^*) = \frac{E_0}{4(1 + \delta_R)}.$$

При сбалансированном мосте значение чувствительности

$$S_{\max} = \frac{E_0}{4}.$$

Данное значение чувствительности получается при  $\beta = 1$ , т. е. при одинаковых сопротивлениях верхних и нижних плеч моста. В результате выходное напряжение моста при максимальной чувствительности равно:

$$U = \frac{E_0}{4} \cdot \frac{\delta_R}{1 + 0,5\delta_R}$$

Для оценки нелинейности преобразования мостовой схемы с одним ЧЭ положим, что под действием физической величины относительное изменение сопротивления ЧЭ изменяется от 0 до  $\delta_{R\max}$ , тогда выходное напряжение изменяется в интервале  $\left[0; E_0 \frac{\beta\delta_{R\max}}{(1+\beta)(1+\beta+\delta_{R\max})}\right]$ .

Изменение  $U(\delta_R)$  представлено на рис. 2.

Через точки  $[0; 0]$  и  $[\delta_{R\max}; U(\delta_{R\max})]$  проведем градуировочную прямую, являющуюся идеальным выходным напряжением, т. е. напряжением, линейно связанным с изменением  $\delta_R$ . Уравнение градуировочной прямой в пределах изменения  $\delta_R$  ( $0, \delta_{R\max}$ ) будет иметь вид:

$$U_{гр}(\delta_R) = \frac{U(\delta_{R\max})}{\delta_{R\max}} \delta_R = E \frac{\beta\delta_{R\max}}{(1+\beta)(1+\beta+\delta_{R\max})} \delta_R \quad (3)$$

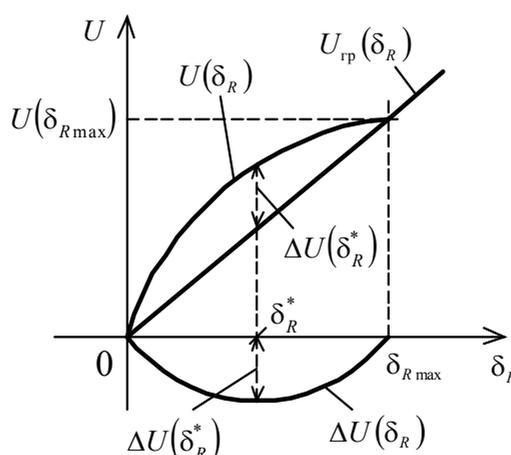


Рис. 2. Пояснение вывода максимальной относительной приведенной погрешности  $\gamma(\delta_R^*)$

Абсолютная погрешность преобразования  $\Delta U$  имеет вид

$$\Delta U(\delta_R) = U_{гр}(\delta_R) - U(\delta_R)$$

или

$$\Delta U(\delta_R) = -E \frac{\beta}{1+\beta} \frac{\delta_R(\delta_{R\max} - \delta_R)}{(1+\beta+\delta_R)(1+\beta+\delta_{R\max})} \quad (4)$$

Из полученного выражения видно, что абсолютная погрешность отрицательна и имеет нулевое значение в крайних точках диапазона  $[0; \delta_{R\max}]$ , а внутри этого диапазона достигает максимального значения. Оценим погрешность от нелинейности приведенной относительной погрешности  $\gamma(\delta_R)$ :

$$\gamma(\delta_R) = \frac{\Delta U(\delta_R)}{U_{гр}(\delta_{R\max})}$$

С использованием выражений (3) и (4) можно получить выражение для приведенной погрешности в зависимости от относительного изменения электрического сопротивления ЧЭ. Выражение для приведенной погрешности имеет вид:

$$\gamma(\delta_R) = -\frac{\delta_R(\delta_{R\max} - \delta_R)}{\delta_{R\max}(1 + \beta + \delta_R)}. \quad (5)$$

Поскольку  $\gamma(\delta_R)$  на интервале  $[0; \delta_{R\max}]$  изменяется монотонно, то экстремальное значение  $\gamma(\delta_R)$  будет иметь в точке  $\delta_R^*$ , в которой значение производной  $\gamma'(\delta_R^*) = 0$ . Находя производную от приведенной погрешности

$$\frac{d\gamma(\delta_R)}{d\delta_R} = -\frac{(\delta_{R\max} - 2\delta_R)(1 + \beta + \delta_R) - (\delta_{R\max} \cdot \delta_R - \delta_R^2)}{\delta_{R\max}(1 + \beta + \delta_R)^2},$$

после упрощения имеем:

$$\frac{d\gamma(\delta_R)}{d\delta_R} = \frac{\delta_R^2 + 2(1 + \beta)\delta_R - (1 + \beta)\delta_{R\max}}{\delta_{R\max}(1 + \beta + \delta_R)^2} = 0.$$

Значение  $\delta_R^*$  находится из решения квадратного уравнения

$$\delta_R^2 + 2(1 + \beta)\delta_R - (1 + \beta)\delta_{R\max} = 0,$$

решая которое с учетом того, что  $\delta_R \geq 0$ , можно найти  $\delta_R^*$ :

$$\delta_R^* = \sqrt{(1 + \beta)^2 + (1 + \beta)\delta_{R\max}} - 1 - \beta.$$

Для нахождения максимального значения приведенной погрешности  $\gamma_{\max}$  полученное выражение  $\delta_R^*$  подставляем в выражение (5), после чего имеем:

$$\gamma(\delta_R^*) = \frac{\delta_{R\max} \left( \sqrt{(1 + \beta)^2 + (1 + \beta)\delta_{R\max}} - 1 - \beta \right) - \left( \sqrt{(1 + \beta)^2 + (1 + \beta)\delta_{R\max}} - 1 - \beta \right)^2}{\delta_{R\max} \left( 1 + \beta + \sqrt{(1 + \beta)^2 + (1 + \beta)\delta_{R\max}} - 1 - \beta \right)}.$$

После упрощения

$$\gamma(\delta_R^*) = \frac{\delta_{R\max} \sqrt{(1 + \beta)^2 + (1 + \beta)\delta_{R\max}} - 2 \left( \sqrt{(1 + \beta)^2 + (1 + \beta)\delta_{R\max}} \right)^2 + 2(1 + \beta) \left( \sqrt{(1 + \beta)^2 + (1 + \beta)\delta_{R\max}} \right)}{\delta_{R\max} \sqrt{(1 + \beta)^2 + (1 + \beta)\delta_{R\max}}}$$

или

$$\gamma(\delta_R^*) = \frac{\delta_{R\max} - 2\sqrt{(1 + \beta)^2 + (1 + \beta)\delta_{R\max}} + 2(1 + \beta)}{\delta_{R\max}}. \quad (6)$$

Представляя радикал числителя в виде

$$\sqrt{(1+\beta)^2 + (1+\beta)\delta_{R\max}} = (1+\beta)\sqrt{1 + \frac{\delta_{R\max}}{1+\beta}}$$

и принимая во внимание то, что  $\delta_{R\max} \ll 1$ , последнее выражение можно разложить в ряд Тейлора с точностью до членов второго порядка малости:

$$(1+\beta)\sqrt{1 + \frac{\delta_{R\max}}{1+\beta}} \approx (1+\beta)\left(1 + 0,5\frac{\delta_{R\max}}{1+\beta} - 0,125\frac{\delta_{R\max}^2}{(1+\beta)^2}\right).$$

Подставляя полученное выражение в (6) и проводя упрощения, окончательно имеем:

$$\gamma_{\max} = \gamma(\delta_R^*) = \frac{1}{4} \cdot \frac{\delta_{R\max}}{1+\beta}. \quad (7)$$

Из полученного выражения следует, что для уменьшения погрешности преобразования следует увеличивать отношение плеч моста  $\beta$ , однако при этом снижается чувствительность (см. (2)) по сравнению с максимальной. Снижение чувствительности обозначим коэффициентом  $n$ :

$$n = \frac{S_{\max}(\beta=1)}{S(\beta)} = \frac{E_0}{4} \cdot \frac{(1+\beta)^2}{4\beta}. \quad (8)$$

Выражая из (7)  $\beta$  по заданному  $\delta_{R\max}$  и требуемой погрешности  $\gamma_{\text{тр}}$

$$\beta = \frac{0,25\delta_{R\max}}{\gamma_{\text{тр}}} - 1 \quad (9)$$

и подставляя в (8), можно получить коэффициент снижения чувствительности  $n$ :

$$n = \frac{1}{16} \cdot \frac{\left(\frac{\delta_{R\max}}{\gamma_{\text{тр}}}\right)^2}{\left(\frac{\delta_{R\max}}{\gamma_{\text{тр}}} - 4\right)}. \quad (10)$$

Например, если  $\delta_{R\max} = 10\%$ ,  $\gamma_{\text{тр}} = 0,1\%$ , тогда коэффициент снижения чувствительности  $n$  будет равен:

$$n = \frac{1}{16} \cdot \frac{100^2}{(100-4)} = 26,04;$$

$$\beta = \frac{0,25 \cdot 10}{0,1} - 1 = 24.$$

Таким образом, для снижения погрешности, в конкретном случае, в сто раз требуется повысить коэффициент усиления в  $\sim 26$  раз, а отношение сопротивления верхних плеч к сопротивлению нижних необходимо сделать равным 24.

Полученные выражения (8)–(10) позволяют находить убыль чувствительности измерительной схемы (которую естественно придется компенсировать увеличением коэффициента усиления) по требуемой погрешности преобразования.

### Литература

1. Левшина, Е. С. Электрические измерения физических величин: измерительные преобразователи / Е. С. Левшина, П. В. Новицкий. – Л. : Энергоатомиздат, 1983. – 370 с.
2. Датчики : справочник / под ред. З. Ю. Горты и О. И. Чайковского. – Львов : Камунар, 1995. – 312 с. : ил.
3. Фрайден, Дж. Современные датчики : справочник / Дж. Фрайден. – М. : Техносфера, 2005. – 592 с. : ил.
4. Ahrerd, H. Operationsverstärker in Verbindung mit Messbrücken / H. Ahrerd. – J. «Radio-fernsehen Elektronik». – 1983. – 32. – № 1. – S. 54–55.
5. High-accuracy bridge amplifier. Electronics world+wireless world // July 1990. – T. 24. – P. 582–583.
6. Amplifier applications guide. AD. – 1992. – С. 1–13.
7. Wangh, J. Dual opamps improve bridge sensitivity / J. Wangh // «EDN». – 1989. – V. 34. – № 1. – P. 210–212.

*Получено 03.03.2011 г.*